

Grupos de Lie

Pedro Duarte

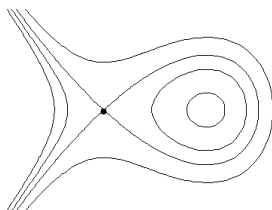
Março 2010

A aplicação Exponencial

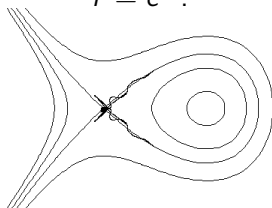
- ▶ $\mathcal{X}^\infty(M)$ Álgebra de Lie dos campos tangentes a M
- ▶ $\mathcal{Dif}^\infty(M)$ Grupo dos difeomorfismos de M
- ▶ $\exp : \mathcal{X}^\infty(M) \rightarrow \mathcal{Dif}^\infty(M)$, $\exp(tX) = e^{tX}$ fluxo de X
- ▶ $\mathcal{X}^\infty(M) = T_{id}\mathcal{Dif}^\infty(M)$
- ▶ $D\exp_0 : \mathcal{X}^\infty(M) \rightarrow \mathcal{X}^\infty(M)$ é a aplicação identidade.
- ▶ A exponencial não é um difeomorfismo local.
- ▶ É injectiva numa vizinhança de $id \in \mathcal{Dif}^\infty(M)$.
- ▶ Mas **não é localmente sobrejectiva**.

A aplicação Exponencial

Seja $X \in \mathcal{X}^\infty(M^2)$ um campo Hamiltoniano com uma conexão homoclínica numa superfície M^2 .



Existem perturbações $f \approx e^{\epsilon X} \approx id$ que não podem ser da forma $f = e^Y$.



A aplicação Exponencial

Chama-se **isotopia** a uma função suave $f : \mathbb{R} \times M \rightarrow M$ tal que $\forall t \in \mathbb{R}, f_t = f(t, \cdot) \in \mathcal{Dif}^\infty(M)$.

Proposição *Dada uma isotopia suave $f_t \in \mathcal{Dif}^\infty(M)$ com $f_0 = id$ existe $X_t \in \mathcal{X}^\infty(M)$ família suave de campos tal que e^{tX_t} tem o mesmo jacto infinito em $t = 0$ que a família f_t .*

Grupos de Difeomorfismos

Seja $G \subseteq \mathcal{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo.

$X \in \mathcal{X}^\infty(M)$ diz-se **tangente a** G sse existe uma isotopia suave $f_t \in G$ tal que $f_0 = id$ e $\frac{df_t}{dt}|_{t=0} = X$.

$T_{id}G = \{ X \in \mathcal{X}^\infty(M) : X \text{ é tangente a } G \}$.

$\dim(G) := \dim(T_{id}G)$ diz-se a **dimensão do grupo**.

Proposição $T_{id}G$ é uma subálgebra de Lie de $\mathcal{X}^\infty(M)$.

Grupos de Difeomorfismos

Seja $G \subseteq \mathcal{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo.

Dado $h \in \mathcal{Dif}^\infty(M)$, $G \circ h = \{g \circ h : g \in G\}$ diz-se uma **classe direita de G** .

Dado $g \in G \circ h$, $X \in \mathcal{X}_g^\infty(M)$ diz-se **tangente a $G \circ h$ em g** sse existe uma isotopia suave $f_t \in G \circ h$ tal que

$$f_0 = g \quad \text{e} \quad \left. \frac{df_t}{dt} \right|_{t=0} = X.$$

$T_g(G \circ h) = \{X \in \mathcal{X}_g^\infty(M) : X \text{ é tangente a } G \circ h \text{ em } g\}$.

Proposição Dado $g \in G \circ h$,

$$T_g(G \circ h) = (T_{id}G) \circ g = \{X \circ g : X \in T_{id}G\}.$$

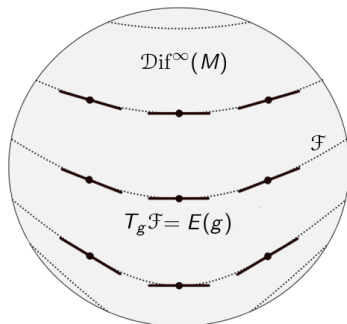
Seja $G \subseteq \mathcal{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo com $\dim(G) < +\infty$.

Teorema

- ▶ $\exp(T_{id}G) \subseteq G$,
- ▶ $G \subset \mathcal{Dif}^1(M)$ é uma subvariedade de classe C^1 ,
- ▶ $\exp : T_{id}G \rightarrow G$ é um difeomorfismo local numa viz. de 0.

Grupos de Difeomorfismos

Para cada $g \in \mathcal{Dif}^\infty(M)$, seja $E(g) = (T_{id}G) \circ g \subset T_g \mathcal{Dif}^\infty(M)$.
A função $g \mapsto E(g)$ é uma **distribuição** na variedade $\mathcal{Dif}^\infty(M)$.



Esta distribuição é integrável: $\forall h \in \mathcal{Dif}^\infty(M) \exists$ folha $\mathcal{F}(h)$ tal que $h \in \mathcal{F}(h)$ e $\forall g \in \mathcal{F}(h)$, $T_g \mathcal{F}(h) = E(g)$.

As folhas de E são as classes direitas $\mathcal{F}(h) = G \circ h$.

Heurística da Prova

A isotopia suave $g_t = e^{tX} \in \mathcal{D}\text{if}^\infty(M)$ satisfaz

$$\frac{dg_t}{dt} = \frac{d}{dt}e^{tX} = X \circ e^{tX} \in (T_{id}G) \circ g_t = E(g_t), \quad \forall t \in \mathbb{R}$$

Logo $\{g_t = e^{tX}\} \subset \mathcal{F}$ para alguma folha \mathcal{F} de E .

Como $g_0 = id$, $\mathcal{F} = G$ e $e^{tX} \in G$, $\forall t \in \mathbb{R}$.

Grupos de Difeomorfismos

Seja $G \subseteq \mathcal{D}\text{if}^\infty(M)$ um subgrupo com $\dim(G) < +\infty$.

Define-se

$$L(G) = \{ X \in \mathcal{X}^\infty(M) : e^{tX} \in G, \forall t \in \mathbb{R} \}.$$

Corolário $T_{id}G = L(G)$.

Transformações Equivariantes

Seja G um grupo com acções nos conjuntos M e M' .

Uma aplicação $f : M \rightarrow M'$ diz-se **G -equivariante** sse

$$f(g \cdot p) = g \cdot f(p), \quad \forall g \in G, p \in M.$$

Relações entre Ad , ad e \exp

Sejam $G \subseteq \text{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo e $\mathfrak{g} = T_{id}G$ com $\dim(\mathfrak{g}) < +\infty$.

A exponencial é G -equivariante

$$f \circ e^X \circ f^{-1} = e^{\text{Ad}(f)X}, \quad \forall f \in G, X \in \mathfrak{g}.$$

O homomorfismo $\text{Ad} : G \rightarrow \text{Aut}(\mathfrak{g})$ preserva a exponencial

$$\text{Ad}(e^X) = e^{\text{ad}X}, \quad \forall X \in \mathfrak{g}.$$

Derivada da Exponencial

Sejam $G \subseteq \text{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo e $\mathfrak{g} = T_{id}G$ com $\dim(\mathfrak{g}) < +\infty$.

Seja $\eta : \mathbb{C} \rightarrow \mathbb{C}$, $\eta(z) := \int_0^1 e^{-tz} dt = \frac{1 - e^{-z}}{z}$.

A derivada da exponencial

$$D \exp_X(Y) = (De^X) \eta(\text{ad}X) Y, \quad \forall X, Y \in \mathfrak{g}.$$

Relação entre as operações da Álgebra e do Grupo

Sejam $G \subseteq \text{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo e $\mathfrak{g} = T_{id}G$ com $\dim(\mathfrak{g}) < +\infty$.

A multiplicação do grupo está localmente determinada pelas operações da álgebra de Lie \mathfrak{g} .

Dados $X, Y \in \mathfrak{g}$ pequenos, existe um único $Z \in \mathcal{X}^\infty(M)$ próximo de 0, denotado por $Z = C(X, Y)$, tal que $e^Z = e^X \circ e^Y$.

$$C(X, Y) = \int_0^1 \eta \left(\log(e^{tadX} e^{tadY}) \right)^{-1} \left(e^{tadX} e^{tadY} X + e^{tadY} Y \right) dt$$

Em particular, $C(X, Y) \in \mathfrak{g}$!

Analiticidade do Grupo

Sejam $G \subseteq \mathcal{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo e $\mathfrak{g} = T_{id}G$ com $\dim(\mathfrak{g}) < +\infty$.

Fixemos $\epsilon > 0$ pequeno. Para cada $g \in G$ seja

$$\xi_g : B_\epsilon(0) \subset \mathfrak{g} \rightarrow G, \quad \xi_g(X) = g e^X.$$

Proposição *Para $\epsilon > 0$ suf. pequeno a família de parametrizações $\{\xi_g : B_\epsilon(0) \rightarrow G\}_{g \in G}$ forma um atlas que define uma estrutura de variedade analítica em G .*

Analiticidade do Grupo

Se $\xi_{g_1}(B_\epsilon(0)) \cap \xi_{g_2}(B_\epsilon(0)) \neq \emptyset$, então existem campos $X_1, X_2 \in B_\epsilon(0)$ tais que $g_1 \circ e^{X_1} = g_2 \circ e^{X_2}$.

Segue que

$$X \mapsto ((\xi_{g_2})^{-1} \circ \xi_{g_1})(X) = C(C(X_2, -X_1), X)$$

é uma função analítica de $X \in \mathfrak{g}$.

Grupos Topológicos

Chama-se **grupo topológico** a um grupo munido de uma topologia que torna contínuas as operações de multiplicação e de inversão.

Sejam G grupo topológico, e G_0 a componente conexa de G que contém $e \in G$.

Proposição G é localmente conexo $\Rightarrow G_0$ é um subgrupo aberto e fechado de G .

$\text{Dif}^\infty(M)$ é um grupo topológico localmente conexo.

A Topologia Intrínseca

Sejam $G \subseteq \mathcal{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo com $\dim(G) < +\infty$. G é um grupo topológico com qualquer das topologias:

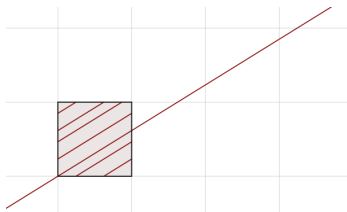
1. A topologia induzida como subespaço de $\mathcal{Dif}^\infty(M)$,
2. A topologia induzida pela família de parametrizações $\{\xi_g : B_\epsilon(0) \rightarrow G\}_{g \in G}$, que é mais fina do que a anterior.

Um Exemplo

Considere-se o homomorfismo de grupos $f_\lambda : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{T}^2 = \mathbb{R}^2/\mathbb{Z}^2$, $f_\lambda(t) = (t, \lambda t) \pmod{\mathbb{Z}^2}$. O subgrupo $H_\lambda = f_\lambda(\mathbb{R})$ é denso em $\mathbb{T}^2 \Leftrightarrow \lambda$ é irracional.

$\mathcal{G} \subset \text{Dif}^\infty(\mathbb{T}^2)$: subgrupo das translações em \mathbb{T}^2 . $\mathcal{G} \simeq \mathbb{T}^2$.

$\mathcal{H}_\lambda \subset \mathcal{G}$: subgrupo das translações em \mathbb{T}^2 paralelas a $(1, \lambda)$. $\mathcal{H}_\lambda \simeq H_\lambda$.



Se λ é irracional a topologia intrínseca de \mathcal{H}_λ é mais fina do que a induzida por $\text{Dif}^\infty(\mathbb{T}^2)$.

O Grupo gerado por uma Álgebra

Seja $\mathfrak{g} \subset \mathcal{X}^\infty(M)$ uma subálgebra de $\mathcal{X}^\infty(M)$.

$$\Gamma(\mathfrak{g}) := \{ e^{X_1} \circ \dots \circ e^{X_k} \in \text{Dif}^\infty(M) : X_1, \dots, X_k \in \mathfrak{g}, k \in \mathbb{N} \}$$

diz-se o **grupo gerado pela subálgebra** \mathfrak{g} .

Sejam $G \subseteq \text{Dif}^\infty(M)$ um subgrupo e $\mathfrak{g} = T_{id}G$ com $\dim(\mathfrak{g}) < +\infty$.

Proposição $\Gamma(L(G)) \subseteq G$. Além disso,
 $\Gamma(L(G)) = G \Leftrightarrow G$ é conexo.

A Correspondência de Lie

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{subálgebras } \mathcal{X}^\infty(M) \\ \text{com } \dim < +\infty \end{array} \right\} \leftrightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{subgrupos } \text{Dif}^\infty(M) \\ \text{conexos, } \dim < +\infty \end{array} \right\}$$

$$\begin{array}{ccc} \mathfrak{g} & \longrightarrow & \Gamma(\mathfrak{g}) \\ L(G) & \longleftarrow & G \end{array}$$

Proposição Dada $\mathfrak{g} \subseteq \mathcal{X}^\infty(M)$ subálgebra com $\dim \mathfrak{g} < +\infty$, $L(\Gamma(\mathfrak{g})) = \mathfrak{g}$.

Prova. $\Gamma(\mathfrak{g}) = \bigcup_{k=1}^{\infty} V_\epsilon^k$, onde para cada $k \in \mathbb{N}$,

$$V_\epsilon^k = \{ e^{X_1} \circ \dots \circ e^{X_k} : X_1, \dots, X_k \in B_\epsilon(0) \}.$$

$$\dim L(\Gamma(\mathfrak{g})) = \dim_{\text{top}} \Gamma(\mathfrak{g}) \leq \sup_k \dim_{\text{top}} V_\epsilon^k = \dim \mathfrak{g}.$$

Se $\mathfrak{g} \subseteq L(\Gamma(\mathfrak{g}))$ e $\dim L(\Gamma(\mathfrak{g})) = \dim \mathfrak{g}$ então $\mathfrak{g} = L(\Gamma(\mathfrak{g}))$. □

A Correspondência de Lie

$$\left\{ \begin{array}{l} \text{subálgebras } \mathcal{X}^\infty(M) \\ \text{com } \dim < +\infty \end{array} \right\} \rightarrow \left\{ \begin{array}{l} \text{subgrupos } \mathcal{D}\text{if}^\infty(M) \\ \text{conexos, } \dim < +\infty \end{array} \right\}$$
$$\mathfrak{g} \longrightarrow \Gamma(\mathfrak{g})$$

Teorema *A aplicação $\mathfrak{g} \mapsto G = \Gamma(\mathfrak{g})$ é uma bijecção entre subálgebras de Lie com dimensão finita $\mathfrak{g} \subset \mathcal{X}^\infty(M)$, e subgrupos de Lie conexos com dimensão finita $G \subset \mathcal{D}\text{if}^\infty(M)$.*

Grupos Abstractos

Chama-se **grupo de Lie** a um grupo G com uma estrutura de variedade suave tal que as operações de multiplicação e de inversão sejam suaves.

Para cada $g \in G$,

$L_g : G \rightarrow G$, $L_g(h) = gh$, diz-se uma **translação esquerda**

$R_g : G \rightarrow G$, $R_g(h) = hg$, diz-se uma **translação direita**

$$L_{gh} = L_g \circ L_h \quad \text{e} \quad R_{gh} = R_h \circ R_g, \quad \forall g, h \in G.$$

Grupos de translações em $\text{Dif}^\infty(G)$

$$\begin{aligned} \mathcal{G}_L(G) &= \{ L_g : g \in G \} & G &\xrightarrow{\sim} \mathcal{G}_L(G), & g &\mapsto L_g \\ \mathcal{G}_R(G) &= \{ R_g : g \in G \} & G &\xrightarrow{\sim} \mathcal{G}_R(G), & g &\mapsto R_{g^{-1}}. \end{aligned}$$

Grupos Abstractos

Seja $X \in \mathcal{X}^\infty(G)$,

X diz-se **invariante à esquerda** sse $(L_g)_*X = X, \forall g \in G.$

X diz-se **invariante à direita** sse $(R_g)_*X = X, \forall g \in G.$

$$\mathcal{X}_L(G) = \{ X \in \mathcal{X}^\infty(G) : X \text{ é invariante à esquerda} \}$$

$$\mathcal{X}_R(G) = \{ X \in \mathcal{X}^\infty(G) : X \text{ é invariante à direita} \}$$

Proposição $\mathcal{X}_L(G)$ e $\mathcal{X}_R(G)$ são subálgebras de Lie de $\mathcal{X}^\infty(G)$.

Dado $f \in \mathcal{D}\text{if}^\infty(G)$,

- ▶ $f \in \mathcal{G}_L(G) \Leftrightarrow R_g \circ f = f \circ R_g, \forall g \in G.$
- ▶ $f \in \mathcal{G}_R(G) \Leftrightarrow L_g \circ f = f \circ L_g, \forall g \in G.$

Proposição

- ▶ $L(\mathcal{G}_L(G)) = \mathcal{X}_R(G),$
- ▶ $L(\mathcal{G}_R(G)) = \mathcal{X}_L(G),$
- ▶ $\Gamma(\mathcal{X}_L(G)) \subseteq \mathcal{G}_R(G),$ com igualdade sse G é conexo,
- ▶ $\Gamma(\mathcal{X}_R(G)) \subseteq \mathcal{G}_L(G),$ com igualdade sse G é conexo.

Álgebra de Lie dum Grupo Abstracto

$DL_e : T_e G \rightarrow \mathcal{X}_R(G) = T_{id} \mathcal{G}_L(G)$ é um isomorfismo

Para cada $v \in T_e G$, definimos $X_v(g) := (DR_g)_e v$.

Tem-se $X_v \in \mathcal{X}_R(G)$.

Proposição *A derivada DL_e e a sua inversa satisfazem*

$$DL_e v = X_v \text{ e } (DL_e)^{-1} X = X(e).$$

$T_e G$ é uma *álgebra de Lie* com o parêntesis

$$[u, v] := [(DL_e)u, (DL_e)v](e) = [X_u, X_v](e).$$

Com esta operação $\mathfrak{g} = T_e G$ diz-se a **álgebra de Lie de G** .

A representação da álgebra de Lie

Chama-se **representação adjunta** de $\mathfrak{g} = T_e G$ ao homomorfismo de álgebras $\text{ad}_G : T_e G \rightarrow \mathcal{L}(T_e G)$, $\text{ad}_G(v)u = [u, v]$.

O diagrama

$$\begin{array}{ccc} T_e G & \xrightarrow{DL_e} & \mathcal{X}_R(G) \\ \text{ad}_G \downarrow & & \downarrow \text{ad} \\ \mathcal{L}(T_e G) & \xrightarrow{(DL_e)_*} & \mathcal{L}(\mathcal{X}_R(G)) \end{array}$$

é comutativo ,

com $(DL_e)_* : \mathcal{L}(T_e G) \rightarrow \mathcal{L}(\mathcal{X}_R(G))$ definida por $(DL_e)_* A = (DL_e) \circ A \circ (DL_e)^{-1}$.

O par $(DL_e, (DL_e)_*)$ é um isomorfismo entre as duas representações.

A aplicação exponencial

Chama-se **exponencial** de G à aplicação $\exp_G : T_e G \rightarrow G$, $\exp_G(v) := (\exp X_v)(e)$, onde $X_v \in \mathfrak{X}_R(G)$, $X_v(e) = v$.

Proposição Para cada $v \in T_e G$, $f_v : \mathbb{R} \rightarrow G$, $f_v(t) := \exp_G(t v)$ é um homomorfismo de grupos tal que $f'_v(0) = v$.
Em particular, $(D \exp_G)_0 = id_{T_e G}$.

$$\begin{array}{ccccc} & T_e G & \xrightarrow{DL_e} & \mathfrak{X}_R(G) & \\ \text{O diagrama} & \exp_G \downarrow & & \downarrow \exp & \text{comuta .} \\ & G & \xrightarrow{L} & \mathfrak{G}_L(G) & \end{array}$$

A representação do grupo

Chama-se **representação adjunta** de G ao homomorfismo de grupos $\text{Ad}_G : G \rightarrow \text{Aut}(T_e G)$ definido por

$$\begin{aligned}\text{Ad}_G(g)v &:= \frac{d}{dt} \{g \exp_G(tv) g^{-1}\}_{t=0} = D(L_g \circ R_{g^{-1}})_e(v) \\ &= (DL_g)_{g^{-1}}(DR_{g^{-1}})_e(v) = (DR_{g^{-1}})_g(DL_g)_e(v).\end{aligned}$$

A última igualdade segue de $L_g \circ R_{g^{-1}} = R_{g^{-1}} \circ L_g$.

O diagrama

$$\begin{array}{ccc} G & \xrightarrow{L} & \mathfrak{G}_L(G) \\ \text{Ad}_G \downarrow & & \downarrow \text{Ad} \\ \text{Aut}(T_e G) & \xrightarrow{(DL_e)_*} & \text{Aut}(\mathfrak{X}_R(G)) \end{array}$$

é comutativo ,

O par $(DL_e, (DL_e)_*)$ é um isomorfismo entre as duas representações.

Relações entre o grupo e a sua álgebra de Lie

Proposição *Quaisquer que sejam $g \in G$, $v, w \in T_e G$,*

$$\exp_G(\text{Ad}_G(g) v) = g \exp_G(v) g^{-1}$$

$$\text{Ad}_G(\exp_G(v)) = e^{\text{ad}_G v}$$

$$(D \exp_G)_v w = (DL_{\exp_G v})_e \eta(\text{ad}_G v) w$$

Teorema *Seja G um grupo de Lie de dimensão finita G . A aplicação $\mathfrak{h} \mapsto \Gamma(\mathfrak{h}) = \text{subgrupo de } G \text{ gerado por } \exp_G(T_e G)$, estabelece uma bijecção entre o conjunto das subálgebras de Lie de $\mathfrak{g} = T_e G$, e o conjunto dos subgrupos conexos de G .*

Relações entre o grupo e a sua álgebra de Lie

Dados $X, Y \in T_e G$ com normas suficientemente pequenas

$$\begin{aligned} C(X, Y) &= \int_0^1 \eta \left(\log \left(e^{tadX} e^{tadY} \right) \right)^{-1} \left(e^{tadX} e^{tadY} X + e^{tadY} Y \right) dt \\ &= X + Y + \frac{1}{2}[X, Y] + \dots \end{aligned}$$

Exercício Dado um homomorfismo suave $\phi : G \rightarrow G'$ entre dois grupos de Lie G e G' ,

$$f(\exp_G(v)) = \exp_{G'}(Df_e v), \quad \forall v \in T_e G .$$

Por outras palavras,

$$\begin{array}{ccc} T_e G & \xrightarrow{Df_e} & T_e G' \\ \exp_G \downarrow & & \downarrow \exp_{G'} \\ G & \xrightarrow{f} & G' \end{array} \text{ comuta.}$$

Simetrias numa Subvariedade

Seja $S \subset M$ uma subvariedade. Chama-se **grupo das simetrias** de S ao grupo de difeomorfismos

$$\mathcal{G}(S) = \{ f \in \mathcal{Dif}^\infty(M) : f(S) = S \} .$$

Define-se

$$\mathcal{X}(S) = \{ X \in \mathcal{X}^\infty(M) : X(p) \in T_p S, \forall p \in S \} .$$

Os elementos $X \in \mathcal{X}(S)$ dizem-se **simetrias infinitésimas** de S .

Proposição $\mathcal{X}(S)$ é a álgebra de Lie do grupo $\mathcal{G}(S)$.

Simetrias Infinitésimais numa Subvariedade

Proposição Se $S = F^{-1}(0) = \bigcap_{i=1}^m \{f_i = 0\}$ é um nível regular dum função $F = (f_1, \dots, f_m) : M \rightarrow \mathbb{R}^m$, então

$$\mathcal{X}(S) = \{X \in \mathcal{X}^\infty(M) : L_X f_i = 0 \text{ sobre } S, \forall i = 1, \dots, m\}.$$

Prova.

$$T_p S = \bigcap_{i=1}^m \text{Nuc}(Df_i)_p$$

$$(L_X f_i)(p) = (Df_i)_p X(p)$$

□

$$I(n, k) = \{ \alpha = (\alpha_1, \dots, \alpha_k) \in \mathbb{N}^k : |\alpha| := \alpha_1 + \dots + \alpha_k \leq n \}$$

Seja $J_k^n(\mathbb{R}^\ell) := (\mathbb{R}^\ell)^{I(n, k)}$.

Dada $\phi : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^\ell$ suave, chama-se **jato de ordem n de ϕ no ponto x** ao elemento

$$j_k^n \phi(x) := \left(\frac{\partial^\alpha \phi}{\partial x^\alpha}(x) \right)_{|\alpha| \leq n} \in J_k^n(\mathbb{R}^\ell)$$

Dada uma subvariedade $M \subseteq \mathbb{R}^\ell$,

$$J_k^n(M) := \{ j_k^n \phi(x) \in J_k^n(\mathbb{R}^\ell) : \phi : \mathbb{R}^k \rightarrow M \text{ suave}, x \in \mathbb{R}^k \}$$

Se $U \subseteq \mathbb{R}^\ell$ é um aberto,

$$J_k^n(U) = \{ \underline{u} = (u_\alpha) \in J_k^n(\mathbb{R}^\ell) : u_0 \in U \}$$

$J_k^n(M)$ é um fibrado sobre M com a projecção

$$\pi : J_k^n(M) \rightarrow M, \quad \pi(u_\alpha)_\alpha = u_0$$

Não é um fibrado vectorial!

Fórmula de Faà di Bruno

Dada uma função suave entre abertos $f : U \rightarrow V$, para cada função suave $\phi : \mathbb{R}^k \rightarrow U$, e cada $\alpha \in \mathbb{N}^k$,

$$\frac{\partial^\alpha (f \circ \phi)}{\partial x^\alpha}(x) = \sum \frac{\alpha!}{\gamma_1! \cdots \gamma_m!} D^{\sum_{i=1}^m \gamma_i} f_{\phi(x)} \left(\frac{\partial^{\beta^1} \phi}{(\beta^1)!}(x), \dots, \frac{\partial^{\beta^m} \phi}{(\beta^m)!}(x) \right)$$

soma tomada sobre todos $\gamma = (\gamma_1, \dots, \gamma_m) \in \mathbb{N}^m$, $m \in \mathbb{N}$, tais que

$$\gamma_1 \beta^1 + \gamma_2 \beta^2 + \dots + \gamma_m \beta^m = \alpha \quad \beta^i \in \mathbb{N}^k .$$

Prolongamento ao Fibrado dos Jatos

Dada uma função suave entre abertos $f : U \rightarrow V$, definimos $J_k^n f : J_k^n(U) \rightarrow J_k^n(V)$, que se diz um **prolongamento de f** , pondo

$$(J_k^n f \underline{u})(\alpha) = \sum \frac{\alpha!}{\gamma_1! \cdots \gamma_m!} D^{\sum_{i=1}^m \gamma_i} f_{u_0} \left(\frac{u_{\beta^1}}{(\beta^1)!}, \dots, \frac{u_{\beta^m}}{(\beta^m)!} \right) .$$

Proposição Para cada função suave $\phi : \mathbb{R}^k \rightarrow U$, o prolongamento $J_k^n f : J_k^n(U) \rightarrow J_k^n(V)$ actua nos jatos de ordem n de ϕ como

$$J_k^n f [j_k^n \phi(x)] = j_k^n (f \circ \phi)(x) .$$

Functorialidade do Prolongamento

Proposição Dadas funções suaves $f : U \rightarrow V$ e $g : W \rightarrow U$, definidas entre abertos de espaços euclidianos

- ▶ $J_k^n(id_U) = id_{J_k^n(U)}$
- ▶ $J_k^n(f \circ g) = J_k^n(f) \circ J_k^n(g)$

Proposição Se $M \subseteq \mathbb{R}^\ell$ é uma subvariedade então $J_k^n(M) \subseteq J_k^n(\mathbb{R}^\ell)$ é uma subvariedade. Além disso, se $\{\phi : U \subset \mathbb{R}^m \rightarrow M\}_i$ é um atlas de M então $\{J_k^n(\phi) : J_k^n(U) \subset J_k^n(\mathbb{R}^m) \rightarrow J_k^n(M)\}_i$ é um atlas de $J_k^n(M)$.

Proposição O prolongamento J_k^n é um functor da categoria das variedades na categoria dos fibrados.

Prolongamento dum campo de vectores

Dado $X \in \mathcal{X}^\infty(M)$, $J_k^n(e^{tX})$ define um fluxo em $J_k^n(M)$. Chama-se **prolongamento de X** ao campo de vectores

$$J_k^n(X) = \frac{d}{dt} \left\{ J_k^n(e^{tX}) \right\}_{t=0} .$$

Proposição *Se $U \subseteq \mathbb{R}^n$ é um aberto e $X : U \rightarrow \mathbb{R}^n$ um campo de vectores suave, então o prolongamento de X como campo coincide com o prolongamento de X como função.*

Sistemas de Equações Diferenciais

Consideremos o sistema de equações diferenciais de ordem n

$$\Delta : \quad \Delta_i \phi(x) = 0, \quad i = 1, \dots, m$$

em k variáveis independentes $x \in \mathbb{R}^k$,
e ℓ variáveis dependentes $u = \phi(x) \in \mathbb{R}^\ell$.

Os gráficos das soluções ϕ do sistema Δ

$$\text{graf}(\phi) = \{ (x, \phi(x)) : x \in \mathbb{R}^k \}$$

são subvariedades de $M = \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^\ell$.

$f \in \text{Dif}^\infty(M)$ diz-se uma **simetria** de Δ sse f transforma gráficos de soluções de Δ em gráficos de soluções de Δ . $\mathcal{G}(\Delta)$ denotará o grupo das simetrias de Δ .

Subvariedade dum Sistema

$\mathcal{J} = \mathbb{R}^k \times J_k^n(\mathbb{R}^\ell)$ é um fibrado sobre $M = \mathbb{R}^k \times \mathbb{R}^\ell$.

O sistema de equações diferenciais Δ pode ser descrito por m funções $\Delta_i : \mathcal{J} \rightarrow \mathbb{R}$, $i = 1, \dots, m$:

$$\Delta : \quad \Delta_i \left(x, \left\{ \frac{\partial^\alpha \phi}{\partial x^\alpha}(x) \right\}_{|\alpha| \leq n} \right) = 0, \quad i = 1, \dots, m$$

Subvariedade dum Sistema

Definimos a subvariedade $\mathcal{S}_\Delta \subset \mathcal{J}$

$$\mathcal{S}_\Delta := \{ (x, (u_\alpha)_\alpha) \in \mathcal{J} : \Delta_i(x, (u_\alpha)_\alpha) = 0, \forall i = 1, \dots, m \}$$

Proposição *Dada uma função suave $\phi : U \subseteq \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^\ell$, $u = \phi(x)$ é solução do sistema $\Delta \Leftrightarrow (x, j_k^n \phi(x)) \in \mathcal{S}_\Delta, \forall x \in U.$*

Transformada de Gráficos

Dado $f \in \mathcal{Dif}^\infty(M)$, $f(x, u) = (f_1(x, u), f_2(x, u))$,
se $f_1 \circ (id, \phi)$ for invertível então $f(\text{graf}(\phi))$ é o gráfico da função

$$\Gamma_f(\phi)(x) = [f_2 \circ (id, \phi)] \circ [f_1 \circ (id, \phi)]^{-1}$$

ou seja $f(\text{graf}(\phi)) = \text{graf}(\Gamma_f(\phi))$. Dizemos que $\phi \mapsto \Gamma_f(\phi)$ é a **transformada de gráficos** determinada pelo difeo f .

Prolongamento dum difeomorfismo

Dado $f \in \mathcal{Dif}^\infty(M)$, existe um difeo (possivelmente parcial) $\text{pr}(f) : \mathcal{J} \rightarrow \mathcal{J}$, chamado o **prolongamento de f** a \mathcal{J} tal que

$$\text{pr}(f)(x, j_k^n \phi(x)) = (f_1(x, \phi(x)), j_k^n \Gamma_f(\phi)(f_1(x, \phi(x))))$$

para toda a função suave $\phi : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^\ell$.

Proposição *Se $f = id \times h$ com $h \in \mathcal{Dif}^\infty(\mathbb{R}^\ell)$ então*

- ▶ $\Gamma_f(\phi) = h \circ \phi$,
- ▶ $\text{pr}(f)(x, \underline{u}) = (x, J_k^n h \underline{u})$, $\forall (x, \underline{u}) \in \mathcal{J}$.

Em particular, $\text{pr}(f) \in \mathcal{Dif}^\infty(\mathcal{J})$.

Prolongamento dum difeomorfismo

Proposição Se $f = g \times id$ com $g \in \text{Dif}^\infty(\mathbb{R}^k)$ então

- ▶ $\Gamma_f(\phi) = \phi \circ g^{-1}$,
- ▶ $\text{pr}(f)(x, j_k^n \phi(x)) = (g(x), j_k^n(\phi \circ g^{-1})(g(x))), \forall x \in \mathbb{R}^k,$
 $\forall \phi : \mathbb{R}^k \rightarrow \mathbb{R}^\ell$ suave.

Simetrias do Sistema Δ

Proposição O grupo das simetrias do sistema de equações diferenciais Δ é caracterizado por

$$\mathfrak{G}(\Delta) = \{ f \in \mathcal{D}\text{if}^\infty(M) : \text{pr}(f)(\mathcal{S}_\Delta) = \mathcal{S}_\Delta \} .$$

Prova.

ϕ é solução de $\Delta \iff (x, j_k^n \phi(x)) \in \mathcal{S}_\Delta, \forall x.$

$\Gamma_f(\phi)$ é solução de $\Delta \iff (x, j_k^n \Gamma_f(\phi)(x)) \in \mathcal{S}_\Delta, \forall x,$
 $\iff \text{pr}(f)(x, j_k^n \phi(x)) \in \mathcal{S}_\Delta, \forall x$

□

Prolongamento dum campo de vectores

Dado $X \in \mathcal{X}^\infty(M)$, existe um campo $\text{pr}(X) \in \mathcal{X}^\infty(\mathcal{J})$, chamado o **prolongamento de X** a \mathcal{J} definido por

$$\text{pr}(X)(x, \underline{u}) := \frac{d}{dt} \left\{ \text{pr}(e^{tX})(x, \underline{u}) \right\}_{t=0} .$$

Proposição Se $X = (0, Y)$ com $Y \in \mathcal{X}^\infty(\mathbb{R}^\ell)$ então

- ▶ $\Gamma_{e^{tX}}(\phi) = e^{tY} \circ \phi$,
- ▶ $\text{pr}(X)(x, \underline{u}) = (0, J_k^n Y \underline{u})$, $\forall (x, \underline{u}) \in \mathcal{J}$.

Prolongamento dum campo de vectores

Proposição Se $X = (Y, 0)$ com $Y \in \mathcal{X}^\infty(\mathbb{R}^k)$ então

- ▶ $\Gamma_{e^{tX}}(\phi) = \phi \circ e^{-tY}$,
- ▶ $\text{pr}(X)(x, \underline{u}) = (Y(x), F_Y(x, \underline{u}))$, $\forall (x, \underline{u}) \in \mathcal{J}$. com

$$F_Y(x, \underline{u})_\alpha := - \sum_{i=1}^k \sum_{0 < \beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} \frac{\partial^\beta Y_i}{\partial x^\beta}(x) u_{\alpha - \beta + \epsilon_i}.$$

Prova.

$$\begin{aligned} \text{pr}(X)(x, j_k^n \phi(x)) &= \frac{d}{dt} \left(e^{tY} x, j_k^n(\phi \circ e^{-tY})(e^{tY} x) \right)_{t=0} \\ &= (Y(x), \underbrace{L_Y(j_k^n \phi)(x) - j_k^n(L_Y \phi)(x)}_{F_Y(x, \underline{u})}) \end{aligned}$$

Prolongamento dum campo de vectores

$$\begin{aligned}F_Y(x, j_k^n \phi(x))_\alpha &= L_Y \left(\frac{\partial^\alpha \phi}{\partial x^\alpha} \right) (x) - \left(\frac{\partial^\alpha}{\partial x^\alpha} \right) (L_Y \phi)(x) \\&= \sum_{i=1}^k Y_i(x) \left(\frac{\partial^{\alpha+\epsilon_i} \phi}{\partial x^{\alpha+\epsilon_i}} \right) (x) - \frac{\partial^\alpha}{\partial x^\alpha} \sum_{i=1}^k Y_i(x) \frac{\partial^{\epsilon_i} \phi}{\partial x^{\epsilon_i}}(x) \\&= - \sum_{i=1}^k \sum_{0 < \beta \leq \alpha} \binom{\alpha}{\beta} \frac{\partial^\beta Y_i}{\partial x^\beta}(x) \frac{\partial^{\alpha-\beta+\epsilon_i} \phi}{\partial x^{\alpha-\beta+\epsilon_i}}.\end{aligned}$$

$$\epsilon_1 = (1, 0, \dots, 0), \epsilon_2 = (0, 1, \dots, 0), \text{ etc.}$$

□

Simetrias Infinitésimais do Sistema Δ

Proposição *A álgebra de Lie do grupo das simetrias $\mathcal{G}(\Delta)$ é caracterizada por*

$$\mathcal{X}(\Delta) = \{ X \in \mathcal{X}^\infty(M) : L_{\text{pr}(X)}\Delta_i = 0 \text{ sobre } \mathcal{S}_\Delta, \forall i = 1, \dots, m \}.$$

Prova.

$$\mathcal{S}_\Delta = \bigcap_{i=1}^m \{ \Delta_i = 0 \}$$

Logo,

$$\text{pr}(X) \text{ é tangente a } \mathcal{S}_\Delta \Leftrightarrow L_{\text{pr}(X)}\Delta_i = 0, \forall i = 1, \dots, m \quad \square$$

Equações de Cauchy Riemann

$$(\Delta) \quad \frac{\partial u}{\partial x} = \frac{\partial v}{\partial y} \quad \frac{\partial u}{\partial y} = -\frac{\partial v}{\partial x}$$

Neste caso $M = \mathbb{R}^2 \times \mathbb{R}^2$ e $\mathcal{J} = \mathbb{R}^2 \times J_2^1(\mathbb{R}^2)$.

$$\mathcal{S}_\Delta = \{ (x, y, u, v, u_x, u_y, v_x, v_y) \in \mathcal{J} : u_x = v_y, u_y = -v_x \}$$

O campo $X(x, y) = (\xi(x, y), \eta(x, y), 0, 0)$ em M tem o prolongamento

$$\text{pr}(X) = \left(\xi, \eta, 0, 0, -\frac{\partial \xi}{\partial x} u_x - \frac{\partial \eta}{\partial x} u_y, -\frac{\partial \xi}{\partial y} u_x - \frac{\partial \eta}{\partial y} u_y \right. \\ \left. -\frac{\partial \xi}{\partial x} v_x - \frac{\partial \eta}{\partial x} v_y, -\frac{\partial \xi}{\partial y} v_x - \frac{\partial \eta}{\partial y} v_y \right)$$

Cauchy Riemann: Geradores Infinitésimos

$$u_x = v_y, \quad u_y = -v_x \Rightarrow$$

$$\begin{aligned}\frac{\partial \xi}{\partial x} u_x + \frac{\partial \eta}{\partial x} u_y &= \frac{\partial \xi}{\partial y} v_x + \frac{\partial \eta}{\partial y} v_y \\ \frac{\partial \xi}{\partial y} u_x + \frac{\partial \eta}{\partial y} u_y &= -\frac{\partial \xi}{\partial x} v_x - \frac{\partial \eta}{\partial x} v_y\end{aligned}$$

Escolhendo $u_x = v_y = 0$ e $u_y = 1 = -v_x \Rightarrow$

$$\frac{\partial \eta}{\partial x} = -\frac{\partial \xi}{\partial y} \quad \frac{\partial \eta}{\partial y} = \frac{\partial \xi}{\partial x}$$

$\Rightarrow X$ holomórfico $\Rightarrow \mathfrak{G}(\Delta)$ contém o grupo das transformações holomórficas.

Simetrias dum Campo

$$(\Delta) \quad \frac{dx}{dt} = X(x), \quad x \in \mathbb{R}^n$$

Neste caso $M = \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n$ e $\mathcal{J} = \mathbb{R} \times J_1^1(\mathbb{R}^n) = \mathbb{R} \times \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$.

$$\mathcal{S}_\Delta = \{ (t, x, v) \in \mathcal{J} : F(t, x, v) := v - X(x) = 0 \}$$

O campo $Z(t, x) = (0, \xi(x))$ em M tem o prolongamento

$$\text{pr}(Z)(t, x, v) = (0, \xi(x), D\xi_x v)$$

Simetrias dum Campo

$$v = X(x) \Rightarrow L_{\text{pr}(Z)} F(t, x, v) = D\xi_x v - DX_x \xi(x) = 0$$

Escolhendo $v = X(x) \Rightarrow$

$$[X, \xi](x) = D\xi_x X(x) - DX_x \xi(x) = 0$$

$\Rightarrow \xi$ comuta com $X \Rightarrow \mathcal{X}(\Delta)$ contém a álgebra de Lie

$$\{ (0, Y) \in \mathcal{X}(\mathbb{R} \times \mathbb{R}^n) : [X, Y] = 0 \} .$$

Peter Olver, **Lie Groups and Differential Equations**
Graduate Texts in Mathematics 107, Springer Verlag

O grupo 'Geral Linear Real' $GL(n, \mathbb{R})$

Seja V um espaço vectorial real.

$\mathfrak{gl}(V) := \mathcal{L}(V)$ é uma álgebra de Lie ($[A, B] := AB - BA$).

$GL(V) := \text{Aut}(V)$ é o grupo de Lie associado.

Como casos particulares definimos

$$\mathfrak{gl}(n, \mathbb{R}) := \mathfrak{gl}(\mathbb{R}^n) \quad \text{e} \quad GL(n, \mathbb{R}) := GL(\mathbb{R}^n)$$

Identificamos as aplicações lineares em $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{R})$ e $GL(n, \mathbb{R})$ com as **matrizes reais** que as representam relativamente à base canónica.

O grupo $GL(n, \mathbb{R})$

$$\dim GL(n, \mathbb{R}) = \dim \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R}) = n^2$$

O grupo $GL(n, \mathbb{R})$ é desconexo com duas componentes conexas:

- ▶ $GL_+(n, \mathbb{R}) = \{ A \in GL(n, \mathbb{R}) : \det A > 0 \}$
- ▶ $GL_-(n, \mathbb{R}) = \{ A \in GL(n, \mathbb{R}) : \det A < 0 \}$

$GL_+(n, \mathbb{R})$ é um subgrupo aberto de $GL(n, \mathbb{R})$

O grupo 'Geral Linear Complexo' $GL(n, \mathbb{C})$

Seja V um espaço vectorial complexo.

$\mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V) := \mathcal{L}_{\mathbb{C}}(V)$ é uma álgebra de Lie.

$GL_{\mathbb{C}}(V) := \text{Aut}_{\mathbb{C}}(V)$ é o grupo de Lie associado.

Como casos particulares definimos

$$\mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) := \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}^n) \quad \text{e} \quad GL(n, \mathbb{C}) := GL_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}^n)$$

Identificamos as aplicações lineares complexas em $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ e $GL(n, \mathbb{C})$ com as **matrizes complexas** que as representam.

O grupo $GL(n, \mathbb{C})$

$GL(n, \mathbb{C})$ é uma variedade analítica complexa

$$\dim_{\mathbb{C}} GL(n, \mathbb{C}) = \dim_{\mathbb{C}} \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) = n^2$$

$$\dim GL(n, \mathbb{C}) = \dim \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) = 2n^2$$

$GL(n, \mathbb{C})$ é um grupo conexo

Relações entre os grupos $GL(n, \mathbb{R})$ e $GL(n, \mathbb{C})$

$$\mathfrak{gl}(n, \mathbb{R}) \subset \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) \subset \mathfrak{gl}(2n, \mathbb{R})$$

$$GL(n, \mathbb{R}) \subset GL(n, \mathbb{C}) \subset GL(2n, \mathbb{R})$$

- ▶ $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R})$ admite uma extensão linear $A : \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$
- ▶ $\mathbb{C}^n \equiv \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n$, $i : \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}^n$, $J = \begin{pmatrix} 0 & -I \\ I & 0 \end{pmatrix}$.

$$\forall A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}), \quad Z = (x, y),$$

$$\begin{aligned} AZ &= A(x + iy) \\ &= \{ (\Re A)x - (\Im A)y \} + i \{ (\Im A)x + (\Re A)y \} \\ &= \begin{pmatrix} \Re A & -\Im A \\ \Im A & \Re A \end{pmatrix} Z \end{aligned}$$

- ▶ $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) = \{ A \in \mathfrak{gl}(2n, \mathbb{R}) : AJ = JA \}$
- ▶ $GL(n, \mathbb{C}) = \{ A \in GL(2n, \mathbb{R}) : AJ = JA \}$

Relação de Conjugação

Seja $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou $\mathbb{K} = \mathbb{C}$.

$A, B \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$ dizem-se **conjugadas** sse $\exists c \in \text{GL}(n, \mathbb{K})$ tal que $B = c^{-1} A c$. A **relação de conjugação** é de equivalência.

O grupo $\text{GL}(n, \mathbb{K})$ actua por conjugação no grupo e na álgebra

- ▶ $\text{GL}(n, \mathbb{K}) \times \text{GL}(n, \mathbb{K}) \rightarrow \text{GL}(n, \mathbb{K}), (c, a) \mapsto c^{-1} a c$.
- ▶ $\text{GL}(n, \mathbb{K}) \times \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}) \rightarrow \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}), (c, A) \mapsto c^{-1} A c$. Esta acção corresponde à representação adjunta $\text{Ad} : \text{GL}(n, \mathbb{K}) \rightarrow \text{Aut}(\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})), \text{Ad}(c) A = c^{-1} A c$.

As *classes de conjugação* são as *órbitas* por estas acções

$$\text{Conj}(A) = \{ c^{-1} A c : c \in \text{GL}(n, \mathbb{K}) \} .$$

Matrizes Nilpotentes

Seja $A \in \text{gl}(n, \mathbb{C})$.

A diz-se **nilpotente** sse $\exists k \in \mathbb{N}$ tal que $A^k = 0$.

A diz-se **triangular superior estrita** sse $a_{ij} = 0, \forall j \leq i$.

A triangular superior estrita $\Rightarrow A$ nilpotente

Sejam $V_i = \text{Nuc}(A^i), i = 1, \dots, k$

$$V_0 = \{0\} \subset V_1 \subset V_2 \subset \dots \subset V_{k-1} \subset V_k = \mathbb{C}^n$$

$$A V_i = V_{i-1}, \quad \forall i = 1, \dots, k.$$

Uma base (v_1, \dots, v_n) de \mathbb{C}^n diz-se **subordinada à flag** $\{V_i\}_i$ sse $v_j \in V_\ell$ sempre que $j \leq \dim V_\ell$.

A matriz de A numa base subordinada à flag $\{V_i\}_i$ é triangular superior estrita.

Matrizes Nilpotentes

A matriz

$$B = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 0 \end{pmatrix}$$

diz-se um **bloco de Jordan nilpotente** .

Temos $\text{Nuc}(B^i) = \langle e_1, \dots, e_i \rangle$

$$\langle e_1 \rangle \subset \langle e_1, e_2 \rangle \subset \dots \subset \langle e_1, \dots, e_n \rangle$$

$$0 \xleftarrow{A} e_1 \xleftarrow{A} e_2 \xleftarrow{A} \dots e_{n-1} \xleftarrow{A} e_n$$

Matrizes Nilpotentes

Toda a matriz nilpotente $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ admite uma base formada por um número finito de cadeias da forma

$$0 \xleftarrow{A} v_1 \xleftarrow{A} v_2 \xleftarrow{A} \dots v_{k-1} \xleftarrow{A} v_k .$$

Relativamente a uma tal base, A é representada por uma matriz diagonal por blocos com blocos de Jordan nilpotentes na diagonal.

Matrizes Unipotentes

Seja $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$.

A diz-se **unipotente** sse $\exists k \in \mathbb{N}$ tal que $(A - I)^k = 0$.

A diz-se **triangular superior** sse $a_{i,j} = 0, \forall j < i$.

A triangular superior com 1's na diagonal $\Rightarrow A$ unipotente

A nilpotente $\Rightarrow e^A$ unipotente

B unipotente $\Rightarrow \log B = \sum_{k=1}^{\infty} \frac{(-1)^{k-1}}{k} (B - I)^k$ nilpotente

Matrizes Unipotentes

$$A \text{ nilpotente} \Rightarrow \text{spec}(e^A) = \{1\} \Rightarrow \log e^A = A$$

$$B \text{ unipotente} \Rightarrow \text{spec}(B) = \{1\} \Rightarrow e^{\log B} = B$$

Proposição *A aplicação exponencial é injectiva em qualquer álgebra de Lie formada por matrizes nilpotentes.*

Matrizes Semisimples

Seja $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$.

A diz-se **semisimples** sse A for diagonalizável sobre \mathbb{C} .

Proposição *São equivalentes as afirmações:*

- ▶ A é semisimples,
- ▶ \exists base de \mathbb{C}^n formada por vectores próprios de A ,
- ▶ \exists decomposição $\mathbb{C}^n = \bigoplus_i V_i$, $A|_{V_i} \subseteq V_i$, tal que $A|_{V_i} = \lambda_i I_{V_i}$,
- ▶ $\forall E \subseteq \mathbb{C}^n$ subespaço com $AE \subseteq E$, $\exists F \subseteq \mathbb{C}^n$ subespaço tal que $AF \subseteq F$ e $\mathbb{C}^n = E \oplus F$.

Teorema de Jordan

Teorema *Dada $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$, existe uma decomposição única*
$$A = S + N \quad \text{tal que}$$

- ▶ $S, N \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$,
- ▶ S é semisimples,
- ▶ N é nilpotente,
- ▶ $SN = NS$.

Além disso, N e S são funções polinomiais de A .

Teorema Chinês dos Restos

Teorema $\forall p_1(\lambda), \dots, p_n(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$, *polinômios primos entre si*,
 $\forall a_1, \dots, a_n \in \mathbb{C}$, *existe um polinômio* $Q(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$ *tal que*

$$Q(\lambda) \equiv a_i \pmod{p_i(\lambda)}, \forall i = 1, \dots, n.$$

A solução do sistema de congruências é única
 $\pmod{p_1(\lambda) \cdots p_n(\lambda)}$.

$$\frac{\mathbb{C}[\lambda]}{(p_1(\lambda) \cdots p_n(\lambda))} \simeq \frac{\mathbb{C}[\lambda]}{(p_1(\lambda))} \oplus \cdots \oplus \frac{\mathbb{C}[\lambda]}{(p_n(\lambda))}$$

$$Q(\lambda) \pmod{p_1 \cdots p_n} \leftrightarrow (Q(\lambda) \pmod{p_1}, \dots, Q(\lambda) \pmod{p_n})$$

Prova do Teorema de Jordan

Seja $A \in \text{gl}(n, \mathbb{K})$ com $\text{spec}(A) = \{\lambda_1, \dots, \lambda_k\} \subset \mathbb{C}$.

$n_i =$ multiplicidade algébrica de λ_i .

$$V_{\lambda_i} := \text{Nuc}(A - \lambda_i I)^{n_i}$$

$$\mathbb{C}^n = \bigoplus_{i=1}^k V_{\lambda_i} \quad (\text{Decomposição Espectral de } A)$$

Os polinómios $(\lambda - \lambda_i)^{n_i}$, $i = 1, \dots, k$, são primos entre si

$$\exists Q(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda] \quad \forall i = 1, \dots, k \quad Q(\lambda) \equiv \lambda_i \pmod{(\lambda - \lambda_i)^{n_i}}.$$

$$S = Q(A) = \lambda_i I \text{ em } V_{\lambda_i} \quad \Rightarrow \quad S \text{ é semisimples}$$

$$N = A - Q(A) = A - \lambda_i I \text{ em } V_{\lambda_i} \quad \Rightarrow \quad N \text{ é nilpotente}$$

Álgebra comutativa gerada por uma matriz

Dada $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ define-se a álgebra gerada por A como
 $\mathcal{A}(A) = \{ Q(A) : Q(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda] \}$.

Seja $P_A(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$ o polinómio mínimo tal que $P(A) = 0$.
Então $\mathcal{A}(A) \simeq \mathbb{C}[\lambda]/(P_A(\lambda))$.

Se $b \in \mathcal{A}(A)$ é invertível $\Rightarrow b^{-1} \in \mathcal{A}(A)$

Proposição Dada uma função analítica $\varphi(z)$ em $\Omega \subseteq \mathbb{C}$, e dada $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$, se $\text{spec}(A) \subset \Omega$ então

$$\varphi(A) = \frac{1}{2\pi i} \int_{\Gamma} \varphi(\zeta) (\zeta I - A)^{-1} d\zeta \in \mathcal{A}(A)$$

$\forall \Gamma \subset \Omega$ contorno simples tal que $\text{spec}(A) \subset \text{int}(\Gamma)$.

Blocos de Jordan Complexos

Dado $\lambda \in \mathbb{C}$, a matriz

$$B_{\lambda,n} = \begin{pmatrix} \lambda & 1 & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & \lambda & 1 & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & 1 \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & \lambda \end{pmatrix} \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$$

diz-se um **bloco de Jordan complexo** .

Corolário *Toda a matriz $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ é conjugada a uma matriz diagonal por blocos $A' = \text{diag}(J_1, \dots, J_m)$ com cada J_i bloco de Jordan complexo.*

Blocos de Jordan Reais

Se $\lambda \in \mathbb{R} \Rightarrow B_{\lambda,n}$ diz-se um **bloco de Jordan real**.

A matriz

$$B_{\alpha,\beta,n} = \begin{pmatrix} C & I & 0 & \cdots & 0 \\ 0 & C & I & \cdots & 0 \\ \vdots & \vdots & \ddots & \ddots & \vdots \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & I \\ 0 & 0 & 0 & \cdots & C \end{pmatrix} \in \mathfrak{gl}(2n, \mathbb{C})$$

$$\text{onde } I = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \text{ e } C = \begin{pmatrix} \alpha & -\beta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix},$$

diz-se também um **bloco de Jordan real**.

Blocos de Jordan Reais

Corolário *Toda a matriz $A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R})$ é conjugada a uma matriz diagonal por blocos $A' = \text{diag}(J_1, \dots, J_m)$ com cada J_i bloco de Jordan real.*

Se $\lambda = \alpha + i\beta \in \text{spec}(A)$ então $\bar{\lambda} = \alpha - i\beta \in \text{spec}(A)$

$\begin{pmatrix} B_{\lambda,n} & 0 \\ 0 & B_{\bar{\lambda},n} \end{pmatrix}$ é conjugada a $B_{\alpha,\beta,n}$

A exponencial $\exp : \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) \rightarrow \mathrm{GL}(n, \mathbb{C})$

Proposição $\exp : \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) \rightarrow \mathrm{GL}(n, \mathbb{C})$ é sobrejectiva.
Em particular, $\mathrm{GL}(n, \mathbb{C})$ é conexo.

Toda a matriz semisimples é conjugada a uma matriz diagonal.

d diagonal invertível $\Rightarrow d = e^D$ com D diagonal.

s semisimples invertível $\Rightarrow s = e^S$ com S semisimples.

A exponencial $\exp : \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) \rightarrow GL(n, \mathbb{C})$

Prova do Caso Geral

$$a = s + n = \underbrace{s}_{\text{inv.}} \underbrace{(I + s^{-1}n)}_{\text{unip.}} = e^{s_1} e^{n_1} = e^{s_1 + n_1}$$

$s \in \mathcal{A}(a)$ é semisimples com $\text{spec}(s) = \text{spec}(a)$

$\Rightarrow s = e^{s_1}$ com $s_1 = \log s \in \mathcal{A}(a)$ (caso anterior)

$\Rightarrow s^{-1}n \in \mathcal{A}(a)$ nilpotente

$\Rightarrow I + s^{-1}n \in \mathcal{A}(a)$ unipotente

$\Rightarrow I + s^{-1}n = e^{n_1}$ com $n_1 \in \mathcal{A}(a)$ nilpotente

$\Rightarrow s_1 n_1 = n_1 s_1$

$\Rightarrow e^{s_1} e^{n_1} = e^{s_1 + n_1}$.

A exponencial $\exp : \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R}) \rightarrow \mathrm{GL}_+(n, \mathbb{R})$

Proposição $\exp : \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R}) \rightarrow \mathrm{GL}_+(n, \mathbb{R})$ não é sobrejectiva.
 $\mathrm{int}(\mathrm{GL}_+(n, \mathbb{R}) - \exp \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R})) \neq \emptyset$.

Se $a \in \mathrm{GL}_+(n, \mathbb{R})$ tem um valor próprio real negativo com multiplicidade algébrica ímpar então $a \notin \exp \mathfrak{gl}(n, \mathbb{R})$.

A exponencial $\exp : \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) \rightarrow \mathrm{GL}(n, \mathbb{C})$

Proposição $\forall A, A' \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$,
 $\|A\|, \|A'\| < \pi$ e $e^A = e^{A'} \Rightarrow A = A'$.

Prova.

$$A = S + N \quad A' = S' + N'$$
$$\underbrace{e^S}_{\text{ss}} + \underbrace{e^S(e^N - I)}_{\text{nil.}} = e^S e^N = e^{S'} e^{N'} = \underbrace{e^{S'}}_{\text{ss}} + \underbrace{e^{S'}(e^{N'} - I)}_{\text{nil.}}$$

$$\Rightarrow e^S = e^{S'} \quad \text{e} \quad e^N = e^{N'} \Rightarrow N = N'$$

$\Rightarrow S$ e S' admitem uma base de vectores próprios comum em que os valores próprios diferem por múltiplos inteiros de $2\pi i$

$$\Rightarrow S = S' \quad \text{porque} \quad \mathrm{spec}(S) = \mathrm{spec}(A) \subset B(0, \pi) \quad \text{e} \\ \mathrm{spec}(S') = \mathrm{spec}(A') \subset B(0, \pi)$$

□

O Determinante e o Traço

Proposição $\det_{\mathbb{K}} : GL(n, \mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K}^* = \mathbb{K} - \{0\}$ é um homomorfismo de grupos.

Proposição $\forall A \in gl(n, \mathbb{C}) \subset gl(2n, \mathbb{R})$,
 $\det_{\mathbb{R}}(A) = |\det_{\mathbb{C}}(A)|^2$ e $\text{tr}_{\mathbb{R}}(A) = 2 \Re(\text{tr}_{\mathbb{C}}(A))$.

Prova.

Se $A \in gl(n, \mathbb{C})$ tem valores próprios $\lambda_1, \dots, \lambda_n$
 $\Rightarrow A \in gl(2n, \mathbb{R})$ tem valores próprios $\lambda_1, \dots, \lambda_n, \overline{\lambda_1}, \dots, \overline{\lambda_n}$. \square

Relação entre o Determinante e o Traço

Proposição $\forall A \in \text{gl}(n, \mathbb{K}), D(\det_{\mathbb{K}})_I(A) = \text{tr}_{\mathbb{K}}(A)$.

Prova.

Se A tem valores próprios $\lambda_1, \dots, \lambda_n$,

$$\begin{aligned} D\det_I(A) &= \frac{d}{dt} \left\{ \det e^{tA} \right\}_{t=0} = \frac{d}{dt} \left\{ e^{t\lambda_1} \dots e^{t\lambda_n} \right\}_{t=0} \\ &= \frac{d}{dt} \left\{ e^{t(\lambda_1 + \dots + \lambda_n)} \right\}_{t=0} \\ &= \left\{ (\lambda_1 + \dots + \lambda_n) e^{t(\lambda_1 + \dots + \lambda_n)} \right\}_{t=0} \\ &= \lambda_1 + \dots + \lambda_n = \text{tr}(A) . \end{aligned}$$

□

Relação entre o Determinante e o Traço

Corolário $\forall A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}), \det_{\mathbb{K}}(e^A) = e^{\text{tr}_{\mathbb{K}}(A)}$.

Proposição $\forall A, B \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}), \text{tr}_{\mathbb{K}}[A, B] = 0$.

Prova.

$\text{tr}_{\mathbb{K}}$ é invariante por conjugação

As matrizes AB e BA são conjugadas, $BA = B(AB)B^{-1}$

$$\Rightarrow \text{tr}_{\mathbb{K}}(AB) = \text{tr}_{\mathbb{K}}(BA)$$

$$\Rightarrow \text{tr}_{\mathbb{K}}([A, B]) = 0$$

□

O grupo $SL(n, \mathbb{K})$

$$\mathfrak{sl}(n, \mathbb{K}) = \{ A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}) : \operatorname{tr}_{\mathbb{K}}(A) = 0 \}$$

$$SL(n, \mathbb{K}) = \{ a \in GL(n, \mathbb{K}) : \det_{\mathbb{K}}(a) = 1 \}$$

Os grupos $SL(n, \mathbb{R})$ e $SL(n, \mathbb{C})$ são conexos.

Exponencial de $SL(n, \mathbb{K})$

Proposição $\exp : \mathfrak{sl}(n, \mathbb{K}) \rightarrow SL(n, \mathbb{K})$ não é sobrejectiva
($\forall n \geq 2$)

Proposição $\exp(\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C}))$ é denso em $SL(n, \mathbb{C})$.
Em particular, $SL(n, \mathbb{C})$ é conexo.

Toda a matriz semisimples de $SL(n, \mathbb{C})$ está em $\exp \mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})$.
As matrizes semisimples são densas em $SL(n, \mathbb{C})$.

Proposição $\text{int}(SL(n, \mathbb{R}) - \exp \mathfrak{sl}(n, \mathbb{R})) \neq \emptyset$;

O grupo $SL(n, \mathbb{K})$

$SL(n, \mathbb{C})$ é uma variedade analítica complexa

$$\dim_{\mathbb{C}} SL(n, \mathbb{C}) = \dim_{\mathbb{C}} \mathfrak{sl}(n, \mathbb{C}) = n^2 - 1$$

$$\dim SL(n, \mathbb{C}) = \dim \mathfrak{sl}(n, \mathbb{C}) = 2n^2 - 2$$

$GL(n, \mathbb{K})$ é difeomorfo a $SL(n, \mathbb{K}) \times \mathbb{K}^*$

porque $\det_{\mathbb{K}} : GL(n, \mathbb{K}) \rightarrow \mathbb{K}^*$ é um epimorfismo factorizável.

Factorização dum Grupo

Sejam G e G' grupos de Lie, e $\varphi : G \rightarrow G'$ um homomorfismo suave de grupos.

$\varphi : G \rightarrow G'$ diz-se um **epimorfismo factorizável** sse
 $\exists \psi : G' \rightarrow G$ suave tal que $\varphi \circ \psi = id_{G'}$.

Proposição *Sejam $\varphi : G \rightarrow G'$ um epimorfismo factorizável e $H = \text{Nuc}(\varphi)$. Então G é difeomorfo a $H \times G'$.*

Prova.

$$H' = \psi(G') \Rightarrow G' \simeq H', \quad G = HH' \quad \text{e} \quad H \cap H' = \{1\}$$

A aplicação $\Phi : G \rightarrow H \times G'$, $\Phi(g) = (g(\psi \circ \varphi)(g)^{-1}, \varphi(g))$,
é um difeomorfismo com inverso $\Phi^{-1}(h, g') = h\psi(g')$. \square

Equivalência por Homotopia

Sejam X e Y espaços topológicos.

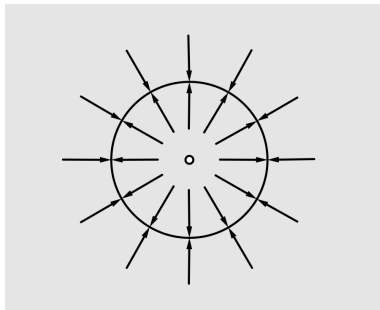
X e Y dizem-se **homotopicamente equivalentes** sse

$\exists f : X \rightarrow Y$ e $g : Y \rightarrow X$ contínuas tais que

- ▶ $f \circ g$ é homotópica a id_Y ,
- ▶ $g \circ f$ é homotópica a id_X .

Exemplo de Equivalência por Homotopia

$\mathbb{C}^* = \mathbb{C} - \{0\}$ é homotopicamente equivalente a \mathbb{S}^1



$$\begin{aligned} p : \mathbb{C}^* &\rightarrow \mathbb{S}^1 & p(z) &= z/|z| \\ i : \mathbb{S}^1 &\rightarrow \mathbb{C}^* & i(z) &= z \end{aligned}$$

Relação entre as topologias de $GL(n, \mathbb{K})$ e $SL(n, \mathbb{K})$

$GL(n, \mathbb{C})$ é difeomorfo a $SL(n, \mathbb{C}) \times \mathbb{C}^*$

$GL(n, \mathbb{C})$ é homotopicamente equivalente a $SL(n, \mathbb{C}) \times S^1$

$GL(n, \mathbb{R})$ é difeomorfo a $SL(n, \mathbb{R}) \times \mathbb{R}^*$

$GL_+(n, \mathbb{R})$ é difeomorfo a $SL(n, \mathbb{R}) \times \mathbb{R}_+$

($\det : GL_+(n, \mathbb{R}) \rightarrow \mathbb{R}_+$ é um epimorfismo factorizável.)

$GL_+(n, \mathbb{R})$ é homotopicamente equivalente a $SL(n, \mathbb{R})$

Classes de conjugação em $SL(n, \mathbb{K})$

determinante e traço são invariantes por conjugação



$\mathfrak{sl}(n, \mathbb{K})$ e $SL(n, \mathbb{K})$ são saturados por conjugação

$\mathfrak{sl}(n, \mathbb{K})$ é um ideal de $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$

$SL(n, \mathbb{K})$ é um subgrupo normal de $GL(n, \mathbb{K})$



As matrizes diagonais por blocos de Jordan em $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{K})$, resp. em $SL(n, \mathbb{K})$ são representantes das classes de conjugação em $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{K})$, resp. em $SL(n, \mathbb{K})$.

Classes de conjugação em $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{R})$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & -\alpha \end{pmatrix} \quad \alpha \neq 0 \quad (\text{Hiperbólico}) \quad \xrightarrow{\exp} \begin{pmatrix} e^\alpha & 0 \\ 0 & e^{-\alpha} \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & -\theta \\ \theta & 0 \end{pmatrix} \quad \theta \neq 0 \quad (\text{Elíptico}) \quad \xrightarrow{\exp} \begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad (\text{Parabólico}) \quad \xrightarrow{\exp} \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Não foi considerada a classe da matriz nula

Classes de conjugação em $SL(2, \mathbb{R})$

$$\begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda^{-1} \end{pmatrix} \quad \lambda > 0 \text{ ou } \lambda < 0, \quad |\lambda| \neq 1 \quad (\text{Hiperbólico})$$

$$\begin{pmatrix} \alpha & -\beta \\ \beta & \alpha \end{pmatrix} \quad \alpha^2 + \beta^2 = 1, \quad \beta \neq 0 \quad (\text{Elíptico})$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad (\text{Parabólico})$$

classes fora de $\exp(\mathfrak{sl}(2, \mathbb{R}))$

Não foi considerada a classe da matriz identidade

Classes de conjugação em $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$

$$\begin{pmatrix} \alpha & 0 \\ 0 & -\alpha \end{pmatrix} \quad \alpha \neq 0 \quad \xrightarrow{\exp} \quad \begin{pmatrix} e^\alpha & 0 \\ 0 & e^{-\alpha} \end{pmatrix}$$
$$\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \xrightarrow{\exp} \quad \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Não foi considerada a classe da matriz nula

Classes de conjugação em $SL(2, \mathbb{C})$

$$\begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda^{-1} \end{pmatrix} \quad \lambda \neq 0, 1$$

$$\begin{pmatrix} 1 & 1 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \quad \begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix}$$

classes fora de $\exp(\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C}))$

$$\begin{pmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \exp \begin{pmatrix} i\pi & -1 \\ 0 & i\pi \end{pmatrix}$$

Não foi considerada a classe da matriz identidade

Grupo Ortogonal

Chama-se **espaço Euclidiano** a um espaço vectorial real V munido dum produto interno $\cdot : V \times V \rightarrow \mathbb{R}$.

Um operador $A \in \text{gl}(V)$ diz-se **ortogonal** sse
 $(Ax) \cdot (Ay) = x \cdot y, \quad \forall x, y \in V.$

Chama-se **adjunto** de $A \in \text{gl}(V)$ ao operador $A^* \in \text{gl}(V)$ tal que
 $(A^* x) \cdot y = x \cdot (Ay), \quad \forall x, y \in V.$

Proposição $\forall A \in \text{gl}(V), A \text{ é ortogonal} \Leftrightarrow A^* A = I.$

$$O(V) := \{ A \in GL(V) : A \text{ é ortogonal} \}$$

$$SO(V) := \{ A \in O(V) : \det(A) = 1 \}$$

Álgebra de Lie dos operadores Antissimétricos

Um operador $A \in \mathfrak{gl}(V)$ diz-se **antissimétrico** sse $A^* = -A$.

$$\mathfrak{so}(V) := \{ A \in \mathfrak{gl}(V) : A \text{ é antissimétrico} \}$$

Proposição $\mathfrak{so}(V)$ é uma álgebra de Lie.

$$\begin{aligned} [A, B]^* &:= (AB - BA)^* = (AB)^* - (BA)^* \\ &= B^*A^* - A^*B^* = [B^*, A^*] \\ &= [-B, -A] = -[A, B] \end{aligned}$$

Relações entre $O(V)$, $SO(V)$ e $so(V)$

Proposição $O(V)$ é uma variedade compacta desconexa.

$$a \text{ ortogonal} \Rightarrow \|a\| = 1.$$

Proposição $SO(V)$ é um subgrupo **aberto e conexo** de $O(V)$.
Ele é a componente conexa de $O(V)$ que contém a identidade.

Proposição $so(V)$ é a álgebra de Lie do grupo conexo $SO(V)$.

$$e^{tA} \text{ é ortogonal, } \forall t \in \mathbb{R}$$



A é antissimétrica

$O(n)$, $SO(n)$ e $so(n)$

Considerando em \mathbb{R}^n a estrutura Euclideana canónica definem-se

$$O(n) := O(\mathbb{R}^n) = \{ a \in GL(n, \mathbb{R}) : a^T a = I \}$$

$$SO(n) := SO(\mathbb{R}^n) = \{ a \in O(n) : \det(a) = 1 \}$$

$$so(n) := so(\mathbb{R}^n) = \{ A \in gl(n, \mathbb{R}) : A^T + A = 0 \}$$

$$\dim so(n) = \dim SO(n) = \dim O(n) = \frac{n(n-1)}{2}$$

Se $E_{i,j} = (\delta_{s,i}\delta_{j,r})_{s,r}$ a família de matrizes

$$E_{i,j} - E_{j,i} \quad 1 \leq i < j \leq n$$

forma uma base de $so(n)$.

Exponencial de $SO(n)$

Proposição Toda a matriz $A \in \mathfrak{so}(n)$ é semisimples com $\text{spec}(A) \subset \{z \in \mathbb{C} : \Re(z) = 0\}$.

Proposição Toda a matriz $a \in O(n)$ é semisimples com $\text{spec}(a) \subset \mathbb{S}^1 = \{z \in \mathbb{C} : |z| = 1\}$.

Proposição $\exp : \mathfrak{so}(n) \rightarrow SO(n)$ é sobrejectiva.
Em particular $SO(n)$ é conexo.

Prova. $g \in SO(n) \Rightarrow$ o valor próprio -1 tem multiplicidade par
 \Rightarrow podemos conjugar g a uma matriz diagonal por blocos de Jordan reais com uma das duas formas seguintes

$$\begin{pmatrix} \cos \theta & -\sin \theta \\ \sin \theta & \cos \theta \end{pmatrix} = \exp \begin{pmatrix} 0 & -\theta \\ \theta & 0 \end{pmatrix} \quad (1) = \exp(0)$$

Note que $\begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} = \exp \begin{pmatrix} 0 & -\pi \\ \pi & 0 \end{pmatrix}$

□

Grupo Unitário

Chama-se **espaço Hilbertiano** a um espaço vectorial complexo V munido dum produto interno complexo $\cdot : V \times V \rightarrow \mathbb{C}$.

Um operador $A \in \text{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ diz-se **unitário** sse

$$(Ax) \cdot (Ay) = x \cdot y, \quad \forall x, y \in V.$$

Chama-se **adjunto** de $A \in \text{gl}(V)$ ao operador $A^* \in \text{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ tal que

$$(A^* x) \cdot y = x \cdot (Ay), \quad \forall x, y \in V.$$

Proposição $\forall A \in \text{gl}_{\mathbb{C}}(V)$, A é unitário $\Leftrightarrow A^* A = I$.

$$U(V) := \{ A \in \text{GL}_{\mathbb{C}}(V) : A \text{ é unitário} \}$$

$$SU(V) := \{ A \in U(V) : \det_{\mathbb{C}}(A) = 1 \}$$

Álgebras de Lie de operadores Anti-hermíticos

Um operador $A \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ diz-se **anti-hermítico** sse $A^* = -A$.

$$\mathfrak{u}(V) := \{ A \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V) : A \text{ é anti-hermítico} \}$$

$$\mathfrak{su}(V) := \{ A \in \mathfrak{u}(V) : \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(A) = 0 \}$$

Proposição $\mathfrak{u}(V)$ e $\mathfrak{su}(V)$ são álgebras de Lie.

Prova.

$$\begin{aligned} [A, B]^* &:= (AB - BA)^* = (AB)^* - (BA)^* \\ &= B^*A^* - A^*B^* = [B^*, A^*] \\ &= [-B, -A] = -[A, B] \end{aligned}$$

$$\operatorname{tr}_{\mathbb{C}}([A, B]) = \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(AB) - \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(BA) = 0$$



Relações entre $U(V)$ e $\mathfrak{u}(V)$

Proposição $U(V)$ é uma variedade compacta conexa.

$$a \text{ unitário} \Rightarrow \|a\| = 1.$$

Proposição $\mathfrak{u}(V)$ é a álgebra de Lie do grupo conexo $U(V)$.

$$e^{tA} \text{ é unitário, } \forall t \in \mathbb{R}$$



A é anti-hermítica

$U(V)$ não é saturado pela relação de conjugação, i.e., não é um subgrupo normal de $GL_{\mathbb{C}}(V)$.

Relações entre $SU(V)$ e $su(V)$

Proposição $SU(V)$ é um subgrupo compacto de $U(V)$.

Proposição $su(V)$ é um ideal de $\mathfrak{u}(n)$,
 $su(V)$ é a álgebra de Lie do grupo conexo $SU(V)$.

Proposição $SU(V)$ é um subgrupo normal de $U(V)$.

$$\{I\} \rightarrow SU(V) \hookrightarrow U(V) \xrightarrow{\det_{\mathbb{C}}} \mathbb{S}^1 \rightarrow \{1\}$$

Proposição $U(V)$ é difeomorfo a $SU(V) \times \mathbb{S}^1$.

Prova. $\det_{\mathbb{C}} : U(n) \rightarrow \mathbb{S}^1$ é um epimorfismo factorizável. \square

$U(n)$ e $u(n)$

Considerando em \mathbb{C}^n a estrutura Hilbertiana canónica definem-se

$$A^* = \overline{A}^T \quad \text{adjunta complexa} = \text{transconjugada}$$

$$U(n) := U(\mathbb{C}^n) = \{ A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) : A^* A = I \}$$

$$u(n) := \mathfrak{u}(\mathbb{C}^n) = \{ A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) : A^* + A = 0 \}$$

$$\dim u(n) = \dim U(n) = n^2$$

A família de matrizes

$$\underbrace{E_{k,j} - E_{j,k}}_{\text{anti-sim. real}}, \quad \underbrace{i E_{k,k}, \quad i (E_{k,j} + E_{j,k})}_{\text{sim. imaginária}}, \quad 1 \leq k < j \leq n$$

forma uma base de $u(n)$.

$SU(n)$ e $su(n)$

Considerando em \mathbb{C}^n a estrutura Hilbertiana canónica definem-se

$$SU(n) := SU(\mathbb{C}^n) = \{ A \in U(n) : \det_{\mathbb{C}}(A) = 1 \}$$

$$su(n) := su(\mathbb{C}^n) = \{ A \in u(n) : \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(A) = 0 \}$$

$$\dim su(n) = \dim SU(n) = n^2 - 1$$

A família de matrizes

$$\underbrace{E_{k,j} - E_{j,k}}_{\text{anti-sim. real}}, \quad \underbrace{i(E_{k,k} - E_{n,n}), \quad i(E_{k,j} + E_{j,k})}_{\text{sim. imaginária tr}=0}, \quad 1 \leq k < j \leq n$$

forma uma base de $su(n)$.

Exponencial de $SU(n)$ e $U(n)$

Proposição *Toda a matriz $A \in \mathfrak{u}(n, \mathbb{R})$ é semisimples com $\text{spec}(A) \subset \{z \in \mathbb{C} : \Re(z) = 0\}$.*

Proposição *Toda a matriz $a \in U(n)$ é semisimples com $\text{spec}(a) \subset \mathbb{S}^1 = \{z \in \mathbb{C} : |z| = 1\}$.*

Proposição *$\exp : \mathfrak{su}(n) \rightarrow SU(n)$ e $\exp : \mathfrak{u}(n) \rightarrow U(n)$ são sobrejectivas. Em particular $SU(n)$ e $U(n)$ são conexos.*

Prova. Exercício. □

Grupo Simplético

Chama-se **espaço simplético** a um espaço vectorial V , sobre $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou $\mathbb{K} = \mathbb{C}$, munido duma 2-forma $\omega : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$ anti-simétrica e não degenerada.

Um operador $A \in \mathfrak{gl}(V)$ diz-se **ω -simplético** sse
$$\omega(Ax, Ay) = \omega(x, y), \quad \forall x, y \in V.$$

Chama-se **ω -adjunto** de $A \in \mathfrak{gl}(V)$ ao operador $A^\sharp \in \mathfrak{gl}(V)$ tal que
$$\omega(A^\sharp x, y) = \omega(x, Ay), \quad \forall x, y \in V.$$

Proposição $\sharp : \mathfrak{gl}(V) \rightarrow \mathfrak{gl}(V)$ é um automorfismo involutivo de álgebras associativas com identidade.

$$\begin{aligned} \mathrm{Sp}(V, \omega) &:= \{ g \in \mathrm{GL}_{\mathbb{K}}(V) : g \text{ é } \omega\text{-simplético} \} \\ &= \{ g \in \mathrm{GL}_{\mathbb{K}}(V) : g^\sharp g = I \} \end{aligned}$$

Álgebra de Lie dos operadores ω -antissimétricos

Um operador $A \in \text{gl}(V)$ diz-se ω -**antissimétrico** sse $A^\sharp = -A$.

$$\text{sp}(V, \omega) := \{ A \in \text{gl}(V) : A^\sharp = -A \}$$

Proposição $\text{sp}(V, \omega)$ é uma álgebra de Lie.

$$\begin{aligned} [A, B]^\sharp &:= (AB - BA)^\sharp = (AB)^* - (BA)^\sharp \\ &= B^\sharp A^\sharp - A^\sharp B^\sharp = [B^\sharp, A^\sharp] \\ &= [-B, -A] = -[A, B] \end{aligned}$$

Relação entre $\mathrm{Sp}(V, \omega)$ e $\mathrm{sp}(V, \omega)$

Proposição $\mathrm{Sp}(V, \omega)$ é um grupo conexo e não compacto.

Proposição $\mathrm{sp}(V, \omega)$ é a álgebra de Lie de $\mathrm{Sp}(V, \omega)$.

$$(e^A)^\# = e^{A^\#}$$

e^{tA} é ω -simplética, $\forall t \in \mathbb{R}$

$$\begin{array}{c} \Downarrow \\ e^{tA^\#} e^{tA} = I = e^{tA} e^{tA^\#}, \forall t \in \mathbb{R} \end{array}$$

$$\begin{array}{c} \Downarrow \\ A^\# + A = 0 \end{array}$$

A é ω -antissimétrica

Geometria Linear Simpléctica

Dado um subespaço $U \subset V$, define-se

$$U^\perp = \{x \in V : \omega(x, y) = 0, \forall y \in U\}.$$

Quaisquer que sejam $U, W \subset V$ subespaços vectoriais,

1. $\dim(U) + \dim(U^\perp) = \dim(V)$,
2. $(U^\perp)^\perp = U$,
3. $U \subset W \Rightarrow W^\perp \subset U^\perp$.

Um subespaço $U \subset V$ diz-se **isotrópico** sse $U \subset U^\perp$, e diz-se **Lagrangiano** sse for isotrópico maximal.

Geometria Linear Simplética

Proposição *Dado um subespaço $U \subset V$,
 U é Lagrangiano $\Leftrightarrow U = U^\perp$.*

Prova.

$U \subsetneq U^\perp \Rightarrow \exists x \in U^\perp - U$
 $\Rightarrow U \oplus \mathbb{K}x$ é isotrópico
 $\Rightarrow U$ não é isotrópico maximal

□

Corolário *Todo o espaço simplético tem dimensão par.*

$\mathrm{Sp}(n, \mathbb{K})$ e $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{K})$

A estrutura simpléctica canónica em \mathbb{K}^{2n} é definida pela matriz

$$J = \begin{pmatrix} 0 & -I \\ I & 0 \end{pmatrix}, \quad \omega(x, y) = x^T J y.$$

Proposição *Todo o espaço simpléctico V de dimensão $2n$ sobre o corpo \mathbb{K} é isomorfo a (\mathbb{K}^{2n}, J) .*

Para esta estrutura, $A^\sharp = J^T A^T J$.

$$\mathrm{Sp}(n, \mathbb{K}) := \mathrm{Sp}(\mathbb{K}^{2n}, J) = \{ a \in \mathrm{GL}(2n, \mathbb{K}) : a^T J a = J \}$$

$$\mathfrak{sp}(n, \mathbb{K}) := \mathfrak{sp}(\mathbb{K}^{2n}, J) = \{ A \in \mathfrak{gl}(2n, \mathbb{K}) : A^T J + J A = 0 \}$$

$\mathfrak{sp}(n, \mathbb{C})$ é um espaço vectorial complexo.

$\mathrm{Sp}(n, \mathbb{C})$ é uma variedade analítica complexa.

Dimensão de $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{K})$

As matrizes de $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{K})$ são da forma

$$\begin{pmatrix} A & B \\ C & -A^t \end{pmatrix}$$

com $A, B, C \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$, $B^T = B$ e $C^T = C$.

Uma base de $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{K})$ é formada pelas matrizes

- ▶ $\begin{pmatrix} E_{i,j} & 0 \\ 0 & -E_{j,i} \end{pmatrix}$ com $1 \leq i, j \leq n$
- ▶ $\begin{pmatrix} 0 & S_{i,j} \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$ com $1 \leq i \leq j \leq n$ ($S_{i,j} = E_{i,j} + E_{j,i}$ se $i < j$)
- ▶ $\begin{pmatrix} 0 & 0 \\ S_{i,j} & 0 \end{pmatrix}$ com $1 \leq i \leq j \leq n$ ($S_{i,i} = E_{i,i}$)

$$\dim_{\mathbb{K}} \mathfrak{sp}(n, \mathbb{K}) = \dim_{\mathbb{K}} \mathbb{S}\mathfrak{p}(n, \mathbb{K}) = 2n^2 + n$$

O Grupo e Álgebra de Lie Simpléticos

A estrutura simpléctica canónica em \mathbb{K}^{2n} é definida pela matriz

$$J = \begin{pmatrix} 0 & -I \\ I & 0 \end{pmatrix}, \quad \omega(x, y) = x^T J y.$$

Para esta estrutura, o **adjunto** da matriz A é $A^\sharp = J^T A^T J$.

$$\begin{aligned} \mathrm{Sp}(n, \mathbb{K}) &:= \mathrm{Sp}(\mathbb{K}^{2n}, J) = \{ a \in \mathrm{GL}(2n, \mathbb{K}) : a^T J a = J \} \\ &= \{ a \in \mathrm{GL}(2n, \mathbb{K}) : a^\sharp a = I \} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \mathfrak{sp}(n, \mathbb{K}) &:= \mathfrak{sp}(\mathbb{K}^{2n}, J) = \{ A \in \mathfrak{gl}(2n, \mathbb{K}) : A^T J + J A = 0 \} \\ &= \{ A \in \mathfrak{gl}(2n, \mathbb{K}) : A^\sharp = -A \} \end{aligned}$$

Simetrias do espectro dum elemento $A \in \text{sp}(n, \mathbb{K})$

$$\begin{aligned} JA &= -A^T J && [A \in \text{sp}(n, \mathbb{K})] \\ &\Downarrow \\ J(A - \lambda I) &= JA - \lambda J = -A^T J - \lambda J = -(A^T + \lambda I) J \\ &\Downarrow \\ J(A - \lambda I)^n &= (-1)^n (A^T + \lambda I)^n J \\ &\Downarrow \\ J \text{Nuc} [(A - \lambda I)^n] &= \text{Nuc} [(A^T + \lambda I)^n] \end{aligned}$$

Proposição

Se $A \in \text{sp}(n, \mathbb{K})$, $\lambda \in \text{spec}(A) \Leftrightarrow -\lambda \in \text{spec}(A)$.

Se $A \in \text{sp}(n, \mathbb{R})$, $\lambda \in \text{spec}(A) \Leftrightarrow \bar{\lambda} \in \text{spec}(A)$.

Simetrias do espectro dum elemento $g \in \mathrm{Sp}(n, \mathbb{K})$

$$\begin{aligned} Jg &= g^{-T} J && [g \in \mathrm{Sp}(n, \mathbb{K})] \\ &\Downarrow \\ J(g - \lambda I) &= Jg - \lambda J = g^{-T} J - \lambda J = (g^{-T} - \lambda I) J \\ &\Downarrow \\ J(g - \lambda I)^n &= (g^{-T} - \lambda I)^n J \\ &\Downarrow \\ J \mathrm{Nuc} [(g - \lambda I)^n] &= \mathrm{Nuc} [(g^{-T} - \lambda I)^n] \end{aligned}$$

Proposição

Se $g \in \mathrm{Sp}(n, \mathbb{K})$, $\lambda \in \mathrm{spec}(g) \Leftrightarrow \lambda^{-1} \in \mathrm{spec}(g)$.

Se $g \in \mathrm{Sp}(n, \mathbb{R})$, $\lambda \in \mathrm{spec}(g) \Leftrightarrow \bar{\lambda} \in \mathrm{spec}(g)$.

Corolário $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{K}) \subseteq \mathfrak{sl}(2n, \mathbb{K})$ e $\mathrm{Sp}(n, \mathbb{K}) \subseteq \mathrm{SL}(2n, \mathbb{K})$.

No caso $n = 1$ temos

$$\mathfrak{sp}(1, \mathbb{K}) = \mathfrak{sl}(2, \mathbb{K})$$

$$\mathrm{Sp}(1, \mathbb{K}) = \mathrm{SL}(2, \mathbb{K})$$

Proposição $\exp : \mathfrak{sp}(n, \mathbb{K}) \rightarrow \mathrm{Sp}(n, \mathbb{K})$ não é sobrejectiva.

Quatro estruturas em \mathbb{R}^{2n}

Consideremos em \mathbb{R}^{2n} as seguintes quatro estruturas:

1. O produto interno $\langle x, y \rangle = x^T \cdot y$,
2. A estrutura simpléctica $\omega(x, y) = x^T J y$,
3. A estrutura complexa $(a + i b) x = a x + b J x$,
4. O produto interno complexo $(x, y) = x^T (I + i J) y$,

relacionados entre si por

$$(x, y) = \langle x, y \rangle + i \omega(x, y) \quad \text{e} \quad \omega(x, y) = \langle x, J y \rangle .$$

Proposição *Qualquer automorfismo em $GL(2n, \mathbb{R})$ que preserve duas destas quatro estruturas preserva também as outras duas.*

Grupo Ortogonal Simplético

$$\mathrm{SpO}(n) = \{ a \in \mathrm{Sp}(n, \mathbb{R}) : a \in \mathrm{SO}(2n) \}$$

$$\mathrm{spo}(n) = \{ A \in \mathrm{sp}(n, \mathbb{R}) : A \in \mathrm{so}(2n) \}$$

Esta álgebra de Lie é formada pelas matrizes

$$\begin{pmatrix} A & -B \\ B & A \end{pmatrix}$$

com $A, B \in \mathrm{gl}(n, \mathbb{R})$, $A^T = -A$ e $B^T = B$.

Proposição $\mathrm{spo}(n) \simeq \mathfrak{u}(n)$ e $\mathrm{SpO}(n) \simeq U(n)$.

Prova. $g \in \mathrm{SpO}(n) \Rightarrow g$ preserva as est. euclid. e simplética
 $\Rightarrow g$ preserva as est. complexa e hermítica
(produto interno complexo).

$$\mathrm{spo}(n) \rightarrow \mathfrak{u}(n) \quad \begin{pmatrix} A & -B \\ B & A \end{pmatrix} \mapsto A + iB$$

Automorfismos numa Forma Bilinear

Sejam V um espaço vectorial sobre o corpo $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} , e $\beta : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$ uma forma bilinear ou sesquilinear não degenerada.

Dizemos que um operador $g \in GL_{\mathbb{K}}(V)$ **preserva** β sse

$$\beta(gx, gy) = \beta(x, y), \quad \forall x, y \in V.$$

Chama-se **β -adjunto** de $A \in gl_{\mathbb{K}}(V)$ ao operador $A^{\sharp} \in gl(V)$ tal que

$$\beta(A^{\sharp}x, y) = \beta(x, Ay), \quad \forall x, y \in V.$$

Proposição $\sharp : gl_{\mathbb{K}}(V) \rightarrow gl_{\mathbb{K}}(V)$ é um automorfismo involutivo de álgebras associativas com identidade.

Grupos de Lie Clássicos

Quando a forma não degenerada $\beta : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$ é **simétrica**, **anti-simétrica**, **hermítica** ou **anti-hermítica**, os seguintes grupos são chamados de **Grupos de Lie Clássicos**.

$$\begin{aligned} \mathrm{GL}_{\beta}(V) &:= \{ g \in \mathrm{GL}_{\mathbb{K}}(V) : g \text{ preserva } \beta \} \\ &= \{ g \in \mathrm{GL}_{\mathbb{K}}(V) : g^{\sharp} g = I \} \\ \mathrm{SL}_{\beta}(V) &:= \{ g \in \mathrm{GL}_{\beta}(V) : \det_{\mathbb{K}}(g) = 1 \} \end{aligned}$$

Álgebras de Lie Clássicas

Um operador $A \in \mathfrak{gl}(V)$ diz-se β -**antissimétrico** sse $A^\sharp = -A$.

$$\mathfrak{gl}_\beta(V) := \{ A \in \mathfrak{gl}_\mathbb{K}(V) : A^\sharp = -A \}$$

$$\mathfrak{sl}_\beta(V) := \{ A \in \mathfrak{gl}_\beta(V) : \mathrm{tr}_\mathbb{K}(A) = 0 \}$$

Proposição $\mathfrak{gl}_\beta(V)$ e $\mathfrak{sl}_\beta(V)$ são álgebras de Lie.

$$\begin{aligned} [A, B]^\sharp &:= (AB - BA)^\sharp = (AB)^\sharp - (BA)^\sharp \\ &= B^\sharp A^\sharp - A^\sharp B^\sharp = [B^\sharp, A^\sharp] \\ &= [-B, -A] = -[A, B] \end{aligned}$$

Relação entre $GL_{\beta}(V)$ e $gl_{\beta}(V)$

Proposição $gl_{\beta}(V)$ e $sl_{\beta}(V)$, são as álgebras de Lie dos grupos $GL_{\beta}(V)$ e $SL_{\beta}(V)$, respectivamente.

$$(e^A)^{\#} = e^{A^{\#}}$$

$$e^{tA} \text{ preserva } \beta, \forall t \in \mathbb{R}$$

$$\Updownarrow$$

$$e^{tA^{\#}} e^{tA} = I = e^{tA} e^{tA^{\#}}, \forall t \in \mathbb{R}$$

$$\Updownarrow$$

$$A^{\#} + A = 0$$

$$\Updownarrow$$

A é β -antissimétrica

Produto Interno Compatível

Uma forma bilinear ou sesquilinear $\beta : \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$ de tipo S: simétrica, antissimétrica, hermítica, ou anti-hermítica, diz-se **compatível** com um produto interno $(\cdot, \cdot) : \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$ sse $\exists J \in GL(n, \mathbb{R})$ ortogonal do mesmo tipo S, tal que

$$\beta(u, v) = (u, Jv), \quad \forall u, v \in V,$$

se $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou se $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ e β é sesquilinear, ou então

$$\beta(u, \bar{v}) = (u, Jv), \quad \forall u, v \in V.$$

se $\mathbb{K} = \mathbb{C}$ e β é bilinear.

Dada $A \in gl(n, \mathbb{K})$, a matriz β -adjunta de A é

$$A^\sharp = J^{-1} A^* J$$

onde A^* representa a matriz transposta, resp. transconjugada, no caso simétrico, antissimétrico, resp. hermítico, anti-hermítico.

Existência dum Produto Interno Compatível

Proposição *Para um produto interno compatível com a forma β , comutam os adjuntos*

$$(A^\sharp)^* = (A^*)^\sharp \quad \forall A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}).$$

Proposição *Toda a forma bilinear ou sesquilinear não degenerada $\beta : \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$ de tipo S: simétrica, antissimétrica, hermítica, anti-hermítica, admite um produto interno $(\cdot, \cdot) : \mathbb{K}^n \times \mathbb{K}^n \rightarrow \mathbb{K}$ compatível, em que a matriz ortogonal $J \in \text{GL}(n, \mathbb{R})$ de tipo S é:*

- ▶ $J = I_n$ no caso simétrico complexo,
- ▶ $J = \begin{pmatrix} I_k & 0 \\ 0 & -I_r \end{pmatrix}$ nos casos hermítico e simétrico real. Os blocos I_k e $-I_r$ têm dimensões tais que $k + r = n$,
- ▶ $J = \begin{pmatrix} 0 & -I_k \\ I_k & 0 \end{pmatrix}$ nos casos anti-hermítico e antissimétrico, real ou complexo, com $n = 2k$.

Tabela dos Grupos Anteriores

Nome	Forma	Tipo da Forma	Tipo do Grupo
$O(n)$	$\beta : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$	simétrica > 0	real
$U(n)$	$\beta : \mathbb{C}^n \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$	hermítica > 0	real
$Sp(n, \mathbb{R})$	$\beta : \mathbb{R}^n \times \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$	anti-simétrica	real
$Sp(n, \mathbb{C})$	$\beta : \mathbb{C}^n \times \mathbb{C}^n \rightarrow \mathbb{C}$	anti-simétrica	complexo

Valores e Vectores Singulares

Dada $A \in GL(n, \mathbb{C})$ consideremos a forma hermítica definida positiva

$$Q_A(z, w) = z A^* A \bar{w}$$

cuja diagonal é $Q_A(z, z) = \|Az\|^2$.

As formas quadráticas Q_A e Q_{A^*} têm os mesmos valores próprios.

As raízes quadradas dos valores próprios da forma quadrática Q_A dizem-se os **valores singulares** de A .

Os vectores próprios com norma 1 da forma quadrática Q_A dizem-se os **vectores singulares de A na origem** .

Os vectores próprios com norma 1 da forma quadrática Q_{A^*} dizem-se os **vectores singulares de A no destino** .

Valores e Vectores Singulares

Sejam $\mathbb{S} = \{z \in \mathbb{C}^n : \|z\|^2 = 1\}$ e $\widehat{A} : \mathbb{S} \rightarrow \mathbb{S}$ $\widehat{A}z = \frac{Az}{\|Az\|}$.

As funções

$$Q_A : \mathbb{S} \rightarrow \mathbb{R} \quad Q_A(z) = \|Az\|^2 \quad \text{e}$$

$$Q_{A^{-1}}^{-1} : \mathbb{S} \rightarrow \mathbb{R} \quad Q_{A^{-1}}^{-1}(z) = \|A^{-1}z\|^{-2}$$

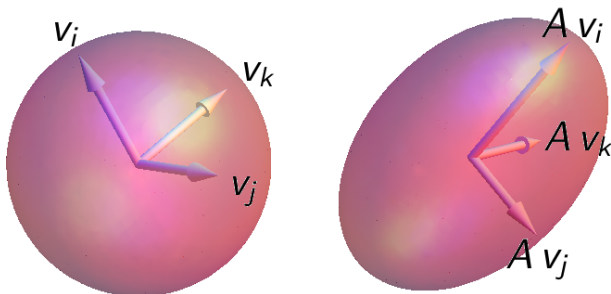
estão relacionadas por

$$Q_{A^{-1}}^{-1}(\widehat{A}z) = Q_A(z).$$

Proposição *Os valores singulares de A são os valores críticos das funções Q_A e $Q_{A^{-1}}^{-1}$.*

Valores e Vectores Singulares

Proposição Os vectores singulares de A na origem, resp. destino, são os pontos críticos de Q_A , resp. $Q_{A^{-1}}$.



A matriz A transforma **vectores singulares na origem** em **vectores singulares no destino**.

Decomposição Polar de Matrizes

Sejam $\mathbb{K} = \mathbb{R}$ ou \mathbb{C} , V um espaço euclidiano se $\mathbb{K} = \mathbb{R}$, ou hilbertiano quando $\mathbb{K} = \mathbb{C}$.

$$\mathcal{K} = \{ g \in \text{GL}_{\mathbb{K}}(V) : g^* g = I \} \quad (\text{mat. ortogonais/unitárias})$$

$$\mathfrak{p} = \{ A \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{K}}(V) : A^* = A \} \quad (\text{mat. simétricas/hermíticas})$$

Teorema *Para cada matriz $g \in \text{GL}_{\mathbb{K}}(V)$ existe um único par de matrizes $k \in \mathcal{K}$ e $S \in \mathfrak{p}$ tais que $g = k e^S$. A aplicação $\mathcal{K} \times \mathfrak{p} \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{K}}(V)$, $(k, S) \mapsto k e^S$, é um difeomorfismo analítico.*

Prova da Decomposição Polar

Lema Dado $A \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ hermitico e definido positivo existe um único $S \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ hermitico tal que $A = e^S$.

Vale o mesmo resultado para operadores simétricos e definidos positivos $A \in \mathfrak{gl}(V)$.

Unicidade da Decomposição Polar .

$$g = k e^S, \text{ com } k \in \mathcal{K} \text{ e } S \in \mathfrak{p} \Rightarrow g^* g = e^S k^* k e^S = e^{2S} \\ \Rightarrow S = \frac{1}{2} \log(g^* g) \text{ e } k = g e^{-S} \Rightarrow \text{unicidade}$$

□

Prova da Decomposição Polar

Existência da Decomposição Polar .

Sejam $\{v_i\}_i$ e $\{v'_i\}_i$ bases ortonormadas de V formadas por vectores singulares de g , com $g v_i = v'_i, \forall i$.

$$\begin{array}{ll} v_i & \text{vector singular de } g \text{ na origem} & g^* g v_i = \sigma_i^2 v_i \\ v'_i & \text{vector singular de } g \text{ no destino} & g g^* v'_i = \sigma_i^2 v'_i \end{array}$$

Lema $\Rightarrow \exists S \in \mathfrak{p}$ tal que $g^* g = e^{2S}$

Para cada i ,

$$\begin{aligned} g e^{-S} v_i &= g (g^* g)^{-1/2} v_i = g (\sigma_i^{-1} v_i) \\ &= \sigma_i^{-1} \sigma_i v'_i = v'_i \end{aligned}$$

$$\Rightarrow k = g e^{-S} \in \mathcal{K}$$

□

Decomposição Polar em Grupos Clássicos

Sejam $G = GL_{\beta}(V)$ ou $G = SL_{\beta}(V)$ um grupo clássico, e \mathfrak{g} a correspondente álgebra de Lie. Fixemos um produto interno compatível com β .

$$\mathcal{K} := \{ g \in GL_{\mathbb{K}}(V) : g^* g = I \}$$

$$\mathfrak{p} := \{ S \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{K}}(V) : S^* = -S \}$$

$$\mathcal{K}(G) := \mathcal{K} \cap G \quad \text{e} \quad \mathfrak{p}(G) := \mathfrak{g} \cap \mathfrak{p}$$

Teorema *Para cada matriz $g \in G$ existe um único par de matrizes $k \in \mathcal{K}(G)$ e $S \in \mathfrak{p}(G)$ tais que $g = k e^S$. A aplicação $\mathcal{K}(G) \times \mathfrak{p}(G) \rightarrow G$, $(k, S) \mapsto k e^S$, é um difeomorfismo analítico.*

Decomposição Polar em Grupos Clássicos

Lema O grupo G e a álgebra de Lie \mathfrak{g} são invariantes pela involução associada a um produto interno compatível.

- ▶ $g \in G \Rightarrow g^* \in G$,
- ▶ $A \in \mathfrak{g} \Rightarrow A^* \in \mathfrak{g}$.

Prova. $g \in G \Leftrightarrow g^\sharp g = I$

$$(g^*)^\sharp g^* = (g^\sharp)^* g^* = (g g^\sharp)^* = I^* = I \Rightarrow g^* \in G .$$

$$A \in \mathfrak{g} \Leftrightarrow A^\sharp = -A$$

$$(A^*)^\sharp = (A^\sharp)^* = (-A)^* = -A^* \Rightarrow A^* \in \mathfrak{g} .$$

□

Prova da Decomposição Polar em Grupos Clássicos

Prova.

Dado $g \in G$, $g = k e^S$ com $k \in \mathcal{K}$ e $S \in \mathfrak{p}$.

$$\begin{aligned} \text{Lemma} &\Rightarrow e^{2S} = g^* g \in G \\ &\Rightarrow e^{2S^\#} = (e^{2S})^\# = e^{-2S} \Rightarrow S^\# = -S \\ &\Rightarrow S \in \mathfrak{g} \Rightarrow S \in \mathfrak{p}(G) \end{aligned}$$

$$g, e^{-S} \in G \Rightarrow k = g e^{-S} \in G \Rightarrow k \in \mathcal{K}(G)$$

□

Topologia dos Grupos Clássicos

Corolário G é homotopicamente equivalente a $\mathcal{K}(G)$.

$$G \simeq \mathcal{K}(G) \times \underbrace{\mathfrak{p}(G)}_{\sim \text{pto}} \sim \mathcal{K}(G)$$

Alguns Exemplos

$$GL(n, \mathbb{R}) \sim O(n) , \quad GL(n, \mathbb{C}) \sim U(n) ,$$

$$GL_+(n, \mathbb{R}) \sim SL(n, \mathbb{R}) \sim SO(n) ,$$

$$SL(n, \mathbb{C}) \sim SU(n) , \quad Sp(n, \mathbb{R}) \sim U(n) .$$

Ideal numa Álgebra de Lie

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie. Dados $\mathfrak{a}, \mathfrak{b} \subseteq \mathfrak{g}$ definem-se

$$\mathfrak{a} + \mathfrak{b} = \{ A + B : A \in \mathfrak{a}, B \in \mathfrak{b} \}$$

$$[\mathfrak{a}, \mathfrak{b}] = \left\{ \sum_{i=1}^k [A_i, B_i] : A_i \in \mathfrak{a}, B_i \in \mathfrak{b} \right\}$$

$\mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}$ diz-se um **ideal** sse \mathfrak{a} for subespaço vectorial e $[\mathfrak{a}, \mathfrak{g}] \subseteq \mathfrak{a}$.

Proposição

$\mathfrak{a}, \mathfrak{b} \subseteq \mathfrak{g}$ são ideais $\Rightarrow \mathfrak{a} \cap \mathfrak{b}, \mathfrak{a} + \mathfrak{b}, [\mathfrak{a}, \mathfrak{b}]$ são ideais.

Álgebra de Lie Quociente

Dado um ideal $\mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}$, o espaço quociente $\mathfrak{g}/\mathfrak{a}$ é uma álgebra de Lie com o parêntesis definido por

$$[X + \mathfrak{a}, Y + \mathfrak{a}] := [X, Y] + \mathfrak{a}$$

A projecção $\pi : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}/\mathfrak{a}$, $\pi(X) = X + \mathfrak{a}$, é um homomorfismo de álgebras de Lie com núcleo \mathfrak{a} .

Proposição *Seja $\phi : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}'$ um homomorfismo de álgebras de Lie. Então $\text{Nuc}(\phi) = \{X \in \mathfrak{g} : \phi(X) = 0\}$ é um ideal.*

O **centro** duma álgebra de Lie \mathfrak{g} ,

$$\begin{aligned} Z(\mathfrak{g}) &:= \{X \in \mathfrak{g} : [X, Y] = 0, \forall Y \in \mathfrak{g},\} \\ &= \text{Nuc}(\text{ad}_{\mathfrak{g}} : \mathfrak{g} \rightarrow \text{Der}(\mathfrak{g})) \end{aligned}$$

é um ideal.

Epimorfismos e Ideais

Seja $\phi : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}'$ um homomorfismo de álgebras de Lie.

Proposição α' ideal de $\mathfrak{g}' \Rightarrow \phi^{-1}(\alpha')$ ideal de \mathfrak{g}
 ϕ sobrejectivo, α ideal de $\mathfrak{g} \Rightarrow \phi(\alpha)$ ideal de \mathfrak{g}'

Proposição Se $\phi : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}'$ é um epimorfismo, as aplicações $\alpha \mapsto \phi(\alpha)$ e $\alpha' \mapsto \phi^{-1}(\alpha')$ estabelecem a seguinte bijecção

$$\{ \text{ideais de } \mathfrak{g} \text{ contendo } \text{Nuc}(\phi) \} \begin{matrix} \xrightarrow{\phi} \\ \xleftarrow{\phi^{-1}} \end{matrix} \{ \text{ideais de } \mathfrak{g}' \}$$

Além disso, para quaisquer ideais $\alpha, \mathfrak{b} \subseteq \mathfrak{g}$ contendo $\text{Nuc}(\phi)$,

$$\phi(\alpha + \mathfrak{b}) = \phi(\alpha) + \phi(\mathfrak{b})$$

$$\phi(\alpha \cap \mathfrak{b}) = \phi(\alpha) \cap \phi(\mathfrak{b})$$

$$\phi([\alpha, \mathfrak{b}]) = [\phi(\alpha), \phi(\mathfrak{b})]$$

Série Central Inferior

Dada uma álgebra de Lie \mathfrak{g} , chama-se **série central inferior** à sequência decrescente de ideais $\{\mathfrak{g}_n\}_{n \geq 0}$ definida por

$$\mathfrak{g}_0 := \mathfrak{g}, \quad \mathfrak{g}_{n+1} := [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}_n].$$

\mathfrak{g}_n é o ideal gerado pelos produtos seguintes

$$\mathfrak{g}_n = \langle \text{ad}(X_1) \dots \text{ad}(X_{n-1}) Y \mid X_1, \dots, X_{n-1}, Y \in \mathfrak{g} \rangle.$$

Álgebras Nilpotentes

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.

\mathfrak{g} diz-se **nilpotente** $\Leftrightarrow \exists n \geq 1$ tal que $\mathfrak{g}_n = \{0\}$.

Proposição Se \mathfrak{g} é uma álgebra de Lie nilpotente então $\text{ad}(X) \in \text{gl}(\mathfrak{g})$ é nilpotente, $\forall X \in \mathfrak{g}$.

Prova. $\text{ad}(X)^k Y \in \mathfrak{g}_{k+1}$, $\forall k \geq 0$. □

Proposição Toda a álgebra de Lie comutativa é nilpotente.

Prova. \mathfrak{g} comutativa $\Rightarrow \mathfrak{g}_1 = [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = 0$
 $\Rightarrow \mathfrak{g}$ é nilpotente. □

Álgebra das Matrizes Estritamente Triangulares Superiores

Proposição O espaço $\mathfrak{t} \subset \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$ das matrizes estritamente triangulares superiores, i.e., com zeros na diagonal, é uma álgebra de Lie nilpotente.

Prova. Consideremos a flag

$$V = (V_1, V_2, \dots, V_n) \quad \text{com} \quad V_i := \langle e_1, \dots, e_i \rangle, \quad V_0 = \{0\}.$$

Notamos que $A \in \mathfrak{t} \Rightarrow A V_i \subset V_{i-1}, \quad \forall i = 1, \dots, n.$

Consideremos os subespaços vectoriais

$$\mathfrak{v}_k = \{ A \in \mathfrak{t} : A V_i \subseteq V_{i-k}, \quad \forall i = k, \dots, n \}.$$

Cada um destes subespaços é um ideal de \mathfrak{t} formado pelas matrizes com entradas nulas abaixo da k -ésima diagonal.

Álgebra das Matrizes Estritamente Triangulares Superiores

- ▶ $\mathfrak{t} = \mathfrak{v}_1$
- ▶ $\mathfrak{v}_n = \{0\}$
- ▶ $\mathfrak{v}_k \mathfrak{v}_m \subseteq \mathfrak{v}_{k+m} \Rightarrow [\mathfrak{v}_k, \mathfrak{v}_m] \subseteq \mathfrak{v}_{k+m}$
- ▶ \mathfrak{v}_k é uma álgebra associativa \Rightarrow álgebra de Lie
- ▶ $\mathfrak{t} = \mathfrak{v}_1 \supseteq \mathfrak{v}_2 \supseteq \dots \supseteq \mathfrak{v}_{n-1} \supseteq \mathfrak{v}_n = \{0\}$
- ▶ Vejamos que $\mathfrak{t}_k \subseteq \mathfrak{v}_{k+1}, \forall k \geq 0$
Por indução, se $\mathfrak{t}_{k-1} \subseteq \mathfrak{v}_k$ então
 $\mathfrak{t}_k = [\mathfrak{t}, \mathfrak{t}_{k-1}] \subseteq [\mathfrak{v}_1, \mathfrak{v}_k] \subseteq \mathfrak{v}_{k+1}$.
- ▶ Logo \mathfrak{t} é nilpotente.

□

Série do Comutador

Dada uma álgebra de Lie \mathfrak{g} , chama-se **série do comutador** à sequência decrescente de ideais $\{\mathfrak{g}^n\}_{n \geq 0}$ definida por

$$\mathfrak{g}^0 := \mathfrak{g}, \quad \mathfrak{g}^{n+1} := [\mathfrak{g}^n, \mathfrak{g}^n].$$

Proposição $\mathfrak{g}/[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$ é uma álgebra comutativa.

Prova. Dados $X, Y \in \mathfrak{g}$,

$$[X + \mathfrak{g}, Y + \mathfrak{g}] = [X, Y] + [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = 0 \pmod{[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]}. \quad \square$$

Corolário Para cada $k \geq 0$, $\mathfrak{g}^k/\mathfrak{g}^{k+1}$ é uma álgebra comutativa.

Álgebras Solúveis

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.

\mathfrak{g} diz-se **solúvel** $\Leftrightarrow \exists n \geq 1$ tal que $\mathfrak{g}^n = \{0\}$.

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.*

\mathfrak{g} solúvel $\Leftrightarrow \exists \mathfrak{g} = \mathfrak{a}_0 \supseteq \mathfrak{a}_1 \supseteq \dots \supseteq \mathfrak{a}_{n-1} \supseteq \mathfrak{a}_n = \{0\}$ sequência de ideais tal que $\mathfrak{a}_{k-1}/\mathfrak{a}_k$ é comutativo, $\forall k = 1, \dots, n$.

A série de ideais $\mathfrak{a}_0 \supset \dots \supset \mathfrak{a}_n$ diz-se uma **resolução** de \mathfrak{g} .

Prova. (\Rightarrow) A série do comutador é uma resolução.

(\Leftarrow) $\mathfrak{a}_{k-1}/\mathfrak{a}_k$ é comutativo $\Leftrightarrow [\mathfrak{a}_{k-1}, \mathfrak{a}_{k-1}] \subseteq \mathfrak{a}_k$

Por indução, se $\mathfrak{g}^{k-1} \subseteq \mathfrak{a}_{k-1}$ então

$\mathfrak{g}^k = [\mathfrak{g}^{k-1}, \mathfrak{g}^{k-1}] \subseteq [\mathfrak{a}_{k-1}, \mathfrak{a}_{k-1}] \subseteq \mathfrak{a}_k$.

Logo \mathfrak{g} é solúvel.

□

As Álgebras Nilpotentes são Solúveis

Proposição *Toda a álgebra de Lie nilpotente é solúvel.
Em particular, toda a álgebra comutativa é solúvel.*

Prova. Resulta da seguinte relação entre a série central inferior e a série do comutador

$$\mathfrak{g}^n \subseteq \mathfrak{g}_n, \quad \forall n \geq 0$$

Por indução:

$$\mathfrak{g}^0 = \mathfrak{g} = \mathfrak{g}_0$$

Se $\mathfrak{g}^{n-1} \subset \mathfrak{g}_n$ então

$$\mathfrak{g}^n = [\mathfrak{g}^{n-1}, \mathfrak{g}^{n-1}] \subset [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}_{n-1}] = \mathfrak{g}_n .$$

□

Álgebra das Matrizes Triangulares Superiores

Proposição O espaço $\mathfrak{t} \subset \mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$ das matrizes triangulares superiores é uma álgebra de Lie solúvel.

Prova. Consideremos a flag

$$V = (V_1, V_2, \dots, V_n) \quad \text{com} \quad V_i := \langle e_1, \dots, e_i \rangle, \quad V_0 = \{0\}.$$

e a sequência de ideais

$$\mathfrak{v}_k = \{ A \in \mathfrak{t} : A V_i \subset V_{i-k}, \forall i = k, \dots, n \},$$

\mathfrak{v}_k é formado pelas matrizes nulas abaixo da k -ésima diagonal.

$$\mathfrak{t} = \mathfrak{v}_0 \supseteq \underbrace{\mathfrak{v}_1}_{\text{nilpot.}} \supseteq \dots \supseteq \mathfrak{v}_{n-1} \supseteq \mathfrak{v}_n = \{0\}$$

Álgebra das Matrizes Triangulares Superiores

Para $k \geq 1$, $[\mathfrak{v}_k, \mathfrak{v}_k] \subseteq [\mathfrak{v}_1, \mathfrak{v}_k] \subseteq \mathfrak{v}_{k+1}$

$\Rightarrow \mathfrak{v}_k/\mathfrak{v}_{k+1}$ é comutativo.

Resta ver que $[\mathfrak{v}_0, \mathfrak{v}_0] \subseteq \mathfrak{v}_1$.

Sejam $X_1 = \underbrace{D_1}_{\text{diag.}} + \underbrace{N_1}_{\in \mathfrak{v}_1}$ e $X_2 = \underbrace{D_2}_{\text{diag.}} + \underbrace{N_2}_{\in \mathfrak{v}_1}$ em \mathfrak{v}_0 .

$$[X_1, X_2] = \underbrace{[D_1, D_2]}_{=0} + \underbrace{[D_1, N_2]}_{\in \mathfrak{v}_1} + \underbrace{[N_1, X_2]}_{\in \mathfrak{v}_1} \in \mathfrak{v}_1$$

□

Álgebras Solúveis e Nilpotentes

Proposição *Seja \mathfrak{a} uma subálgebra de \mathfrak{g} .*

\mathfrak{g} nilpotente, resp. solúvel $\Rightarrow \mathfrak{a}$ nilpotente, resp. solúvel.

\mathfrak{a} ideal e \mathfrak{g} nilpotente, resp. solúvel \Rightarrow

$\Rightarrow \mathfrak{g}/\mathfrak{a}$ nilpotente, resp. solúvel.

Proposição *Sejam $\mathfrak{a}, \mathfrak{b}$ ideais de \mathfrak{g} .*

(1) \mathfrak{a} e $\mathfrak{g}/\mathfrak{a}$ solúveis $\Rightarrow \mathfrak{g}$ solúvel.

(2) \mathfrak{a} e \mathfrak{b} solúveis $\Rightarrow \mathfrak{a} + \mathfrak{b}$ solúvel.

Prova. (1) Concatenar uma resolução de \mathfrak{a} com as pré-imagens por $\pi : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}/\mathfrak{a}$ duma resolução de $\mathfrak{g}/\mathfrak{a}$.

$$(2) \quad \frac{\mathfrak{a} + \mathfrak{b}}{\mathfrak{a}} \simeq \frac{\mathfrak{b}}{\mathfrak{a} \cap \mathfrak{b}}$$

□

Radical duma Álgebra de Lie

Chama-se **radical** de \mathfrak{g} ao ideal

$$\begin{aligned}\text{rad}(\mathfrak{g}) &= \text{soma de todos os ideais solúveis de } \mathfrak{g}. \\ &= \text{ideal solúvel maximal de } \mathfrak{g}.\end{aligned}$$

Proposição $\mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}$ *ideal solúvel* $\Rightarrow \text{rad}(\mathfrak{g}/\mathfrak{a}) = \text{rad}(\mathfrak{g})/\mathfrak{a}$.
Em particular, $\text{rad}(\mathfrak{g}/\text{rad}(\mathfrak{g})) = \{0\}$.

Prova.

$$\begin{array}{c}\mathfrak{s} \supset \mathfrak{a} \text{ ideal solúvel de } \mathfrak{g} \\ \Updownarrow \\ \mathfrak{s}/\mathfrak{a} \text{ ideal solúvel de } \mathfrak{g}/\mathfrak{a}\end{array}$$

□

Álgebras Simples e Semisimples

Um ideal $\mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}$ diz-se **próprio** $\Leftrightarrow \mathfrak{a} \neq \{0\}$ e $\mathfrak{a} \neq \mathfrak{g}$.

\mathfrak{g} diz-se **simples** $\Leftrightarrow \mathfrak{g}$ não tem ideais próprios, e é não comutativo.

\mathfrak{g} diz-se **semisimples** $\Leftrightarrow \text{rad}(\mathfrak{g}) = \{0\}$.

Teorema *Uma álgebra de Lie é semisimples sse se decompõem como soma directa finita de ideais simples. Esta decomposição é única. Em particular toda a álgebra de Lie semisimples tem um número finito de ideais simples.*

Prova. A prova será feita mais tarde. □

Álgebras Simples e Semisimples

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.
Então $\mathfrak{g}/\text{rad}(\mathfrak{g})$ é uma álgebra semisimples.*

Proposição *Se \mathfrak{g} é uma álgebra de Lie simples então*

1. $\mathfrak{g} = [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$ ($\Leftarrow \mathfrak{g}$ é não comutativo)
2. \mathfrak{g} é semisimples ($\Leftarrow \mathfrak{g}$ é não solúvel \Leftarrow 1.)

Proposição \mathfrak{g} semisimples $\Rightarrow Z(\mathfrak{g}) = \{0\}$

Prova. $Z(\mathfrak{g}) \subseteq \text{rad}(\mathfrak{g}) = \{0\}$. □

Álgebras de dimensão baixa

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.

$\dim \mathfrak{g} = 1 \Rightarrow \mathfrak{g}$ comutativa, nilpotente, solúvel.

$\dim \mathfrak{g} = 2 \Rightarrow \dim[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \leq 1 \Rightarrow \mathfrak{g}$ é solúvel

$\dim \mathfrak{g} = 3 \Rightarrow \mathfrak{g}$ é solúvel se $\dim[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \leq 2$
ou \mathfrak{g} é simples se $[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = \mathfrak{g}$

\mathfrak{h} ideal de \mathfrak{g} com $1 \leq \dim \mathfrak{h} \leq 2$
 $\Rightarrow \mathfrak{h}$ e $\mathfrak{g}/\mathfrak{h}$ solúveis
 $\Rightarrow \mathfrak{g}$ solúvel

A álgebra $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{K})$

Proposição A álgebra $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{K})$ é simples.

Prova.

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

$[\cdot, \cdot]$	A	B	C
A	0	$2B$	$-2C$
B	$-2B$	0	A
C	$2C$	$-A$	0

$[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = \mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{g}$ é simples.

□

A álgebra $\mathfrak{so}(2)$

Proposição A álgebra $\mathfrak{so}(2)$ é simples.

Prova.

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad B = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & 0 \\ -1 & 0 & 0 \end{pmatrix} \quad C = \begin{pmatrix} 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 \\ 0 & -1 & 0 \end{pmatrix}$$

$[\cdot, \cdot]$	A	B	C
A	0	$-C$	B
B	C	0	$-A$
C	$-B$	A	0

$[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = \mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{g}$ é simples.

□

As álgebras $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$

Proposição *A álgebra $\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K})$ não é semisimples.*

Prova. O ideal

$$\mathfrak{a} = \{ \lambda I : \lambda \in \mathbb{K} \} = Z(\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}))$$

sendo comutativo está contido em $\text{rad}(\mathfrak{gl}(n, \mathbb{K}))$.

□

Teorema de Lie

Seja $\mathfrak{g}^* = \{ \lambda : \mathfrak{g} \rightarrow \mathbb{C} : \lambda \text{ linear} \}$ o dual de \mathfrak{g} .

Teorema *Seja $\mathfrak{g} \subseteq \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ uma álgebra de Lie solúvel.
 $\exists \lambda \in \mathfrak{g}^*$, $v \in V - \{0\}$ tais que $Av = \lambda(A)v$, $\forall A \in \mathfrak{g}$.*

$v \in V - \{0\}$ diz-se um **vector próprio** de \mathfrak{g}

$\lambda \in \mathfrak{g}^*$ diz-se um **valor próprio** da álgebra \mathfrak{g}

Exemplo *Seja $\mathfrak{g} \subset \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ a subálgebra das matrizes triângulares superiores. O vector e_1 é um vector próprio associado ao valor próprio $\lambda \in \mathfrak{g}^*$, $\lambda(A) = \lambda(a_{i,j})_{i,j} := a_{1,1}$.*

Consequência do Teorema de Lie

Chama-se **flag completa** a uma sequência $\underline{V} = (V_1, V_2, \dots, V_n)$ de subespaços vectoriais sobre \mathbb{K} tal que

$$\{0\} = V_0 \subset V_1 \subset \dots \subset V_{n-1} \subset V_n = V$$

e $\dim_{\mathbb{K}}(V_i/V_{i-1}) = 1$, para cada $i = 1, \dots, n$.

A flag \underline{V} diz-se **estabilizada** por $A \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{K}}(V) \Leftrightarrow A V_i \subseteq V_i$, $\forall i = 1, \dots, n$.

Corolário *Toda a álgebra de Lie solúvel $\mathfrak{g} \subseteq \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ admite uma flag completa que é estabilizada por todo $A \in \mathfrak{g}$.*

Em particular, \mathfrak{g} admite uma representação por matrizes triangulares superiores.

Prova. Prova por indução em $n = \dim V$.

Admitamos que a tese vale para todos os subespaços tais que $\dim W \leq n - 1$ e consideremos um subespaço com $\dim V = n$.

Consequência do Teorema de Lie

Teor. Lie $\Rightarrow \exists v \in V - \{0\} \quad Av = \lambda(A)v, \forall A \in \mathfrak{g}.$
 $\Rightarrow \mathfrak{g}$ actua linearmente sobre $W = V/\langle v \rangle.$

Hip. Indução $\Rightarrow \exists (W_1, \dots, W_{n-1})$ flag completa de W
estabilizada por $\mathfrak{g}.$

Escrevendo $V_1 = \langle v \rangle, W_1 = V_2/\langle v \rangle, \dots, W_{n-1} = V_n/\langle v \rangle$
 (V_1, \dots, V_n) flag completa de V estabilizada por $\mathfrak{g}.$

□

Prova do Teorema de Lie

Prova do Teorema de Lie. Por indução em $k = \dim \mathfrak{g}$.
Admitamos que a tese vale para todas as álgebras solúveis tais que $\dim \mathfrak{h} \leq k - 1$ e consideremos uma álgebra solúvel com $\dim \mathfrak{g} = k$.

$$\begin{aligned}\mathfrak{g} \text{ solúvel} &\Rightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \subsetneq \mathfrak{g} \\ &\Rightarrow \exists [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \subset \mathfrak{h} \subset \mathfrak{g} \text{ com } \dim \mathfrak{h} = k - 1 \\ &\Rightarrow \mathfrak{h} \text{ ideal porque } [\mathfrak{h}, \mathfrak{g}] \subset [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \subset \mathfrak{h}\end{aligned}$$

Hip. Indução $\Rightarrow \exists \lambda \in \mathfrak{h}^*$, $e \in V - \{0\}$ tal que
$$He = \lambda(H)e, \forall H \in \mathfrak{h}.$$

Seja $X \in \mathfrak{g}$ tal que $\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \langle X \rangle$ $\langle X \rangle = \mathbb{C}X$

Seja $E = \langle e, X(e), X^2(e), \dots \rangle$ subespaço complexo

Prova do Teorema de Lie

Claim 1. $\forall H \in \mathfrak{h}$, $H - \lambda(H)I$ é nilpotente em E .

$$\begin{aligned}(H - \lambda(H)I)X^k(e) &= HX^k(e) - \lambda(H)X^k(e) \\ &= HX^k(e) - X^kH(e) + X^kH(e) - \lambda(H)X^k(e) \\ &= [H, X^k](e) + \lambda(H)X^k(e) - \lambda(H)X^k(e) \\ &= \lambda([H, X^k])e \quad \Leftarrow [H, X^k] \in \mathfrak{h}\end{aligned}$$

$$\Rightarrow (H - \lambda(H)I)^2 X^k(e) = 0.$$

□

Prova do Teorema de Lie

Claim 2. $\forall H \in \mathfrak{h}, \lambda([H, X^k]) = 0.$

Dado $H \in \mathfrak{h}, H X^k(e) = \lambda(H) X^k(e) + \lambda([H, X^k]) e.$

$\exists m \in \mathbb{N}$ tal que $\{e, X(e), \dots, X^m(e)\}$ é base de $E.$

$\Rightarrow H$ é representada por uma matriz triângular superior com diagonal $\lambda(H)$ relativamente a esta base.

$\Rightarrow \text{tr}(H|_E) = \lambda(H) \dim E$

$[H, X^k] \in \mathfrak{h} \Rightarrow$

$$\lambda([H, X^k]) \dim E = \text{tr} \left([H, X^k]|_E \right) = \text{tr} \left([H|_E, X^k|_E] \right) = 0$$

□

Prova do Teorema de Lie

Claim 1 e Claim 2 \Rightarrow

Claim 3. $\forall H \in \mathfrak{h}, \forall v \in E, H v = \lambda(H) v.$

Escolhe-se $v \in E - \{0\}$ tal que $X v = \sigma v.$

Define-se $\tilde{\lambda} : \mathfrak{h} \oplus \langle X \rangle \rightarrow \mathbb{C}, \tilde{\lambda}(H + c X) := \lambda(H) + c \sigma.$

$\forall A = H + c X \in \mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \langle X \rangle,$

$$\begin{aligned} A v &= (H + c X) v = H v + c \sigma v \\ &= (\lambda(H) + c \sigma) v = \tilde{\lambda}(H + c X) v = \tilde{\lambda}(A) v \end{aligned}$$

$\Rightarrow v$ é um vector próprio de $\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \langle X \rangle.$

□

Teorema de Engel

Teorema *Seja $\mathfrak{g} \subseteq \mathfrak{gl}(V)$ uma álgebra de Lie com todos os seus elementos nilpotentes. Então $\exists v \in V - \{0\}$ tal que $\mathfrak{g}v = 0$.*

$$\mathfrak{g}v = 0 \stackrel{\text{def}}{\Leftrightarrow} Av = 0, \forall A \in \mathfrak{g}$$

Exemplo *Seja $\mathfrak{g} \subset \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ a subálgebra das matrizes estritamente triangulares superiores. O vector $e_1 \in \mathbb{C}^n$ satisfaz $\mathfrak{g}e_1 = 0$.*

Consequências do Teorema de Engel

Corolário *Seja $\mathfrak{g} \subset \mathfrak{gl}(V)$ uma álgebra com todos os seus elementos nilpotentes.. Existe uma flag completa*

$$\{0\} = V_0 \subset V_1 \subset \dots \subset V_n = V$$

tal que $AV_i \subseteq V_{i-1}, \forall A \in \mathfrak{g}, \forall i = 1, \dots, n.$

Em particular, \mathfrak{g} é nilpotente e admite uma representação por matrizes estritamente triângulares superiores.

Prova. Prova por indução em $n = \dim V$.

Admitamos que a tese vale para todos os subespaços tais que $\dim W \leq n - 1$ e consideremos um subespaço com $\dim V = n$.

Consequências do Teorema de Engel

Teor. Engel $\Rightarrow \exists v \in V - \{0\}$ tal que $\mathfrak{g}v = 0$.
 $\Rightarrow \mathfrak{g}$ actua linearmente sobre $W = V/\langle v \rangle$.

Hip. Indução $\Rightarrow \exists (W_1, \dots, W_{n-1})$ flag completa de W
tal que $\mathfrak{g}W_i \subseteq W_{i-1}, \forall i$.

Escrevendo $V_1 = \langle v \rangle, W_1 = V_2/\langle v \rangle, \dots, W_{n-1} = V_n/\langle v \rangle$
 (V_1, \dots, V_n) é uma flag completa de V tal que
 $\mathfrak{g}V_i \subseteq V_{i-1}, \forall i$.

□

Consequências do Teorema de Engel

$X \in \mathfrak{g}$ diz-se **ad-nilpotente** $\Leftrightarrow \exists n \geq 1$ tal que $\text{ad}(X)^n = 0$.

Corolário (Engel) *Seja \mathfrak{g} uma álgebra tal que todos os seus elementos são ad-nilpotentes. Então \mathfrak{g} é nilpotente.*

Prova. Segue do corolário anterior e da proposição seguinte. \square

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.
 \mathfrak{g} é nilpotente $\Leftrightarrow \text{ad}(\mathfrak{g})$ é nilpotente.*

Prova.

$$\mathfrak{g}_k = [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}_{k-1}] = \text{ad}(\mathfrak{g}_{k-1}) \mathfrak{g} = (\text{ad}(\mathfrak{g}))_{k-1} \mathfrak{g}$$

\square

Prova do Teorema de Engel

Prova do Teorema de Engel. Por indução em $k = \dim \mathfrak{g}$.
Admitamos que a tese vale para todas as álgebras de elementos nilpotentes tais que $\dim \mathfrak{h} \leq k - 1$ e consideremos uma álgebra formada por elementos nilpotentes com $\dim \mathfrak{g} = k$.

Seja $\mathfrak{a} \subsetneq \mathfrak{g}$ uma subálgebra própria maximal.

Claim 1. $\exists X \in \mathfrak{g}$ tal que $\mathfrak{g} = \mathfrak{a} \oplus \langle X \rangle$.

\mathfrak{a} subálgebra $\Rightarrow \forall A \in \mathfrak{a}, \text{ad}(A) : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$ estabiliza \mathfrak{a}
 $\Rightarrow \text{ad}(A)$ induz $\rho(A) : \mathfrak{g}/\mathfrak{a} \rightarrow \mathfrak{g}/\mathfrak{a}$
 $\Rightarrow \rho : \mathfrak{a} \rightarrow \text{gl}(\mathfrak{g}/\mathfrak{a})$ é uma representação, e
 $\rho(\mathfrak{a})$ é uma subálgebra de elementos nilpotentes
com $\dim \rho(\mathfrak{a}) < k$.

Prova do Teorema de Engel

Hip. Indução \Rightarrow é não nulo o subespaço

$$W = \{ B + \mathfrak{a} \in \mathfrak{g}/\mathfrak{a} : \rho(\mathfrak{a})(B + \mathfrak{a}) = 0 \}$$
$$= \{ B + \mathfrak{a} \in \mathfrak{g}/\mathfrak{a} : [B, \mathfrak{a}] \subseteq \mathfrak{a} \}$$

\Rightarrow a subálgebra $\mathfrak{n} = \{ B \in \mathfrak{g} : [B, \mathfrak{a}] \subseteq \mathfrak{a} \}$
satisfaz $\mathfrak{a} \subsetneq \mathfrak{n} \subseteq \mathfrak{g}$

$\Rightarrow \mathfrak{n} = \mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{a}$ é um ideal de \mathfrak{g}

Seja $X \in \mathfrak{g}$ tal que $X \notin \mathfrak{a}$ e $\mathfrak{h} = \mathfrak{a} \oplus \langle X \rangle$

\mathfrak{a} ideal $\Rightarrow \mathfrak{h}$ subálgebra

$\Rightarrow \mathfrak{h} = \mathfrak{g}$ por maximalidade de \mathfrak{a}

$\Rightarrow \mathfrak{g} = \mathfrak{a} \oplus \langle X \rangle$

□

Prova do Teorema de Engel

Seja $E = \{x \in V : \mathfrak{a}x = 0\}$.

Claim 2. $X E \subseteq E$.

$$v \in E \Rightarrow \mathfrak{a}v = 0 \Rightarrow \forall A \in \mathfrak{a}, Av = 0$$

$$\Rightarrow \forall A \in \mathfrak{a}, A(Xv) = X \underbrace{Av}_{=0} + \underbrace{[A, X]v}_{\in \mathfrak{a}} = 0$$

$$\Rightarrow \forall A \in \mathfrak{a}, A(Xv) = 0 \Rightarrow Xv \in E \quad \square$$

X nilpotente $\Rightarrow \exists v \in E - \{0\}$ tal que $Xv = 0$

$$\Rightarrow \mathfrak{a}v = 0 \text{ e } Xv = 0$$

$$\Rightarrow \mathfrak{g}v = 0. \quad \square$$

Complexificação & Formas Reais

Sejam \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa e $\mathfrak{g}_0 \subset \mathfrak{g}$ uma subálgebra real.

\mathfrak{g}_0 diz-se uma **forma real** de \mathfrak{g} sse $\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_0 \oplus i \mathfrak{g}_0$, soma directa de subespaços vectoriais reais.

Quando esta relação acontece, diz-se também que \mathfrak{g} é a **complexificação** de \mathfrak{g}_0 .

$[\cdot, \cdot] : \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$ é a única extensão \mathbb{C} -bilinear do produto \mathbb{R} -bilinear $[\cdot, \cdot] : \mathfrak{g}_0 \times \mathfrak{g}_0 \rightarrow \mathfrak{g}_0$.

Complexificação & Formas Reais

Proposição Dada \mathfrak{g}_0 álgebra de Lie real,
 $\exists \mathfrak{g}$ álgebra de Lie complexa, única a menos dum isomorfismo,
 $\exists j : \mathfrak{g}_0 \rightarrow \mathfrak{g}$ monomorfismo de álgebras de Lie reais tal que
 $j(\mathfrak{g}_0)$ é uma forma real de \mathfrak{g} .

Prova. $\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_0 \times \mathfrak{g}_0$.

A multiplicação por escalar $\mathbb{C} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$ é definida por

$$(a + ib)(X, Y) := (aX - bY, aY + bX).$$

O parêntesis de Lie $[\cdot, \cdot] : \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{g}$ é dado por

$$[(X_1, Y_1), (X_2, Y_2)] := ([X_1, X_2] - [Y_1, Y_2], [X_1, Y_2] + [Y_1, X_2]).$$

O monomorfismo $j : \mathfrak{g}_0 \rightarrow \mathfrak{g}_0 \times \mathfrak{g}_0$ é dado por $j(X) := (X, 0)$.

□

Por abuso de linguagem $\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_0 \times \mathfrak{g}_0$ diz-se **o complexificado** de \mathfrak{g}_0 e escrevemos $\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_0^{\mathbb{C}}$.

Complexificação & Formas Reais

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa e $\mathfrak{g}_0 \subset \mathfrak{g}$ uma forma real de \mathfrak{g} . Dados ideais $\mathfrak{a}_0, \mathfrak{b}_0 \subset \mathfrak{g}_0$ então $\mathfrak{a} = \mathfrak{a}_0 \oplus i \mathfrak{a}_0$ e $\mathfrak{b} = \mathfrak{b}_0 \oplus i \mathfrak{b}_0$ são ideais de \mathfrak{g} e $[\mathfrak{a}_0, \mathfrak{b}_0]$ é uma forma real de $[\mathfrak{a}, \mathfrak{b}]$.*

Proposição *Seja \mathfrak{g}_0 uma forma real de \mathfrak{g} . Então $\forall k \geq 0$,*

- ▶ $(\mathfrak{g}_0)_k$ é uma forma real de \mathfrak{g}_k ,
- ▶ $(\mathfrak{g}_0)^k$ é uma forma real de \mathfrak{g}^k .

Em particular,

\mathfrak{g}_0 é solúvel, resp. nilpotente, $\Leftrightarrow \mathfrak{g}$ é solúvel, resp. nilpotente.

Formas Bilineares Simétricas

Seja V um espaço vectorial sobre \mathbb{K} , e
 $B : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$ uma forma \mathbb{K} -bilinear.

Chama-se **núcleo** de B ao subespaço

$$\text{Nuc}(B) = \{ v \in V : B(v, w) = 0, \forall w \in V \}.$$

A forma B diz-se **não degenerada** $\Leftrightarrow \text{Nuc}(B) = \{0\}$.

Dado um subespaço $U \subseteq V$, define-se o subespaço **B-ortogonal**

$$U^\perp := \{ v \in V : B(v, u) = 0, \forall u \in U \}.$$

Formas Bilineares Simétricas

Proposição *Dados subespaços $U, W \subseteq V$,*

- ▶ $(U^\perp)^\perp = U$,
- ▶ $U \subseteq W \Rightarrow W^\perp \subseteq U^\perp$,
- ▶ $\dim V = \dim U + \dim U^\perp \Leftrightarrow B$ não degenerada,
- ▶ $\text{Nuc}(B|_{U \times U}) = U \cap U^\perp$.

Corolário *Se $B : V \times V \rightarrow \mathbb{K}$ for não degenerada, para cada subespaço $U \subseteq V$,*

$$V = U \oplus U^\perp \Leftrightarrow B|_{U \times U} \text{ é não degenerada.}$$

A Forma de Killing

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie sobre \mathbb{K} .

Chama-se **forma de Killing** à seguinte forma bilinear

$$B : \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathbb{K}, \quad B(X, Y) = \operatorname{tr}_{\mathbb{K}}(\operatorname{ad}(X)\operatorname{ad}(Y))$$

Proposição *A forma de Killing satisfaz,*

$\forall s \in \operatorname{Aut}(\mathfrak{g}), \delta \in \operatorname{Der}(\mathfrak{g}), X, Y \in \mathfrak{g},$

- ▶ $B(X, Y) = B(Y, X),$
- ▶ $B(s(X), s(Y)) = B(X, Y),$
- ▶ $B(\delta(X), Y) + B(X, \delta(Y)) = 0.$

A Forma de Killing

Prova.

$$s \in \text{Aut}(\mathfrak{g}) \Rightarrow$$

$$s \circ \text{ad}(X) \circ s^{-1} Z = s[X, s^{-1} Z] = [s X, Z] = \text{ad}(s X) Z$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \quad B(s X, s Y) &= \text{tr}(\text{ad}(s X) \text{ad}(s Y)) \\ &= \text{tr}(s \text{ad}(X) s^{-1} s \text{ad}(Y) s^{-1}) \\ &= \text{tr}(s \text{ad}(X) \text{ad}(Y) s^{-1}) \\ &= \text{tr}(\text{ad}(X) \text{ad}(Y)) = B(X, Y) \end{aligned}$$

$\delta \in \text{Der}(\mathfrak{g}) \Rightarrow e^{t\delta} \in \text{Aut}(\mathfrak{g})$. Derivando em $t = 0$ a relação

$$B(e^{t\delta} X, e^{t\delta} Y) = B(X, Y)$$

obtemos $B(\delta(X), Y) + B(X, \delta(Y)) = 0$.

□

Propriedades da Forma de Killing

Corolário *Seja \mathfrak{g} a álgebra de Lie do grupo de Lie G .*

$\forall g \in G, X, Y, Z \in \mathfrak{g},$

- ▶ $B(\text{Ad}(g) X, \text{Ad}(g) Y) = B(X, Y),$
- ▶ $B(\text{ad}(X) Y, Z) + B(Y, \text{ad}(X) Z) = 0,$
- ▶ $B([X, Y], Z) = B(X, [Y, Z])$

Prova.

$$g \in G \Rightarrow \text{Ad}(g) \in \text{Aut}(\mathfrak{g})$$

$$X \in \mathfrak{g} \Rightarrow \text{ad}(X) \in \mathcal{D}er(\mathfrak{g})$$

$$\begin{aligned} B([X, Y], Z) &= B(\text{ad}(X) Y, Z) = -B(Y, \text{ad}(X) Z) = B(Y, \text{ad}(Z) X) \\ &= -B(\text{ad}(Z) Y, X) = -B(X, \text{ad}(Z) Y) \\ &= B(X, \text{ad}(Y) Z) = B(X, [Y, Z]) \end{aligned}$$

□

Ideais & Forma de Killing

Proposição \mathfrak{a} é um ideal de $\mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{a}^\perp$ é um ideal de \mathfrak{g}

Prova.

Claim : Dados $H \in \mathfrak{a}^\perp$, $X \in \mathfrak{g}$, $[X, H] \in \mathfrak{a}^\perp$.

Para cada $A \in \mathfrak{a}$,

$$B([X, H], A) = -B([H, X], A) = -\overbrace{B(H, [X, A])}^{=0 \leftarrow H \in \mathfrak{a}^\perp} = 0$$

$\in \mathfrak{a}$

Logo $[X, H] \in \mathfrak{a}^\perp$. □

Corolário $\text{Nuc}(B)$ é um ideal de \mathfrak{g} .

Prova. $\text{Nuc}(B) = \mathfrak{g}^\perp$. □

Ideais & Forma de Killing

Dada uma subálgebra $\mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}$, designamos por $B_{\mathfrak{a}} : \mathfrak{a} \times \mathfrak{a} \rightarrow \mathbb{K}$ a forma de Killing de \mathfrak{a} .

Proposição Se \mathfrak{a} é um ideal de \mathfrak{g} então $B_{\mathfrak{a}} = B|_{\mathfrak{a} \times \mathfrak{a}}$.

Prova. Seja $\mathfrak{s} \subset \mathfrak{g}$ subespaço vectorial tal que $\mathfrak{g} = \mathfrak{a} \oplus \mathfrak{s}$.
Dados $X, Y \in \mathfrak{a}$, $\text{ad}X, \text{ad}Y : \mathfrak{a} \oplus \mathfrak{s} \rightarrow \mathfrak{a} \oplus \mathfrak{s}$ são da forma

$$\text{ad}X = \begin{pmatrix} \text{ad}_{\mathfrak{a}}(X) & * \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{ad}Y = \begin{pmatrix} \text{ad}_{\mathfrak{a}}(Y) & * \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \Leftarrow \mathfrak{a} \text{ ideal}$$

$$\Rightarrow \text{ad}X \text{ad}Y = \begin{pmatrix} \text{ad}_{\mathfrak{a}}(X) \text{ad}_{\mathfrak{a}}(Y) & * \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

Logo

$$B(X, Y) = \text{tr}(\text{ad}X \text{ad}Y) = \text{tr}(\text{ad}_{\mathfrak{a}}(X) \text{ad}_{\mathfrak{a}}(Y)) = B_{\mathfrak{a}}(X, Y).$$

□

Ideais & Forma de Killing

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.*

\mathfrak{a} ideal comutativo de $\mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{a} \subseteq \text{Nuc}(B)$.

Prova. Seja $\mathfrak{s} \subset \mathfrak{g}$ subespaço vectorial tal que $\mathfrak{g} = \mathfrak{a} \oplus \mathfrak{s}$.

Dados $A \in \mathfrak{a}$, $X \in \mathfrak{g}$, $\text{ad}A, \text{ad}X : \mathfrak{a} \oplus \mathfrak{s} \rightarrow \mathfrak{a} \oplus \mathfrak{s}$ são da forma

$$\text{ad}A = \begin{pmatrix} 0 & * \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad \text{ad}X = \begin{pmatrix} * & * \\ 0 & * \end{pmatrix} \quad \Leftarrow \mathfrak{a} \text{ ideal comutativo}$$

$$\Rightarrow \text{ad}A \text{ad}X = \begin{pmatrix} 0 & * \\ 0 & 0 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow B(A, X) = \text{tr}(\text{ad}A \text{ad}X) = 0$$

$$\Rightarrow \mathfrak{a} \subseteq \text{Nuc}(B). \quad \square$$

Critério de Solubilidade de Cartan

Lema de Cartan *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.*

$B_{\mathfrak{g}} = 0 \Rightarrow \mathfrak{g}$ é solúvel.

Prova. Feita adiante. □

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.*

$\text{Nuc}(B_{\mathfrak{g}})$ é um ideal solúvel.

Em particular, $\text{Nuc}(B_{\mathfrak{g}}) \subseteq \text{rad}(\mathfrak{g})$.

Prova. $\text{Nuc}(B) = \mathfrak{g}^{\perp}$ é um ideal.

$B_{\text{Nuc}(B)} = B|_{\mathfrak{g}^{\perp} \times \mathfrak{g}^{\perp}} = 0$

Lema de Cartan $\Rightarrow \text{Nuc}(B) = \mathfrak{g}^{\perp}$ é solúvel. □

Cr terio de Solubilidade de Cartan

Teorema *Seja \mathfrak{g} uma  lgebra de Lie.*

$$\mathfrak{g} \text{ solúvel} \Leftrightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \subseteq \text{Nuc}(\mathfrak{B}).$$

Prova. (\Leftarrow) $\text{Nuc}(\mathfrak{B})$   solúvel

$$\Rightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \text{   solúvel}$$

$$\Rightarrow \mathfrak{g} \text{   solúvel} \quad (\Leftarrow \mathfrak{g}/[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \text{ abeliano})$$

(\Rightarrow) (Caso Complexo)

TS : Matriz Tri ngular Superior

ETS : Matriz Estritamente Tri ngular Superior

$$\text{TS} \cdot \text{ETS} = \text{ETS} \quad \Rightarrow \quad \{\text{ETS}\} \text{ ideal de } \{\text{TS}\}$$

Prova do Critério de Solubilidade de Cartan

Teorema de Lie \Rightarrow adg é repres. como álgebra de matrizes TS
 $\Rightarrow \text{ad}[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = [\text{adg}, \text{adg}]$ álgebra de matrizes ETS

$$B(X, [Y, Z]) = \text{tr} \left(\underbrace{\text{ad}X}_{\text{TS}} \underbrace{[\text{ad}Y, \text{ad}Z]}_{\text{ETS}} \right) = 0$$

$$\Rightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \subset \text{Nuc}(B).$$

(\Rightarrow) (Caso Real)

$$\begin{aligned} \mathfrak{g} \text{ solúvel} &\Rightarrow \mathfrak{g}^{\mathbb{C}} \text{ é solúvel} \\ &\Rightarrow [\mathfrak{g}^{\mathbb{C}}, \mathfrak{g}^{\mathbb{C}}] \subset \text{Nuc}(B^{\mathbb{C}}) \\ &\Rightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \subset \text{Nuc}(B^{\mathbb{C}}) \\ &\Rightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \subset \text{Nuc}(B) \end{aligned}$$

□

Critério de Semisimplicidade de Cartan

Teorema *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.*

\mathfrak{g} é semisimples $\Leftrightarrow B : \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathbb{K}$ é não degenerada.

Prova. (\Rightarrow) $\text{Nuc}(B_{\mathfrak{g}}) \subseteq \text{rad}(\mathfrak{g})$

(\Leftarrow) Suponhamos \mathfrak{g} não semisimples, $\text{rad}(\mathfrak{g}) \neq \{0\}$.

Seja \mathfrak{a} o último ideal não nulo na série do comutador de $\text{rad}(\mathfrak{g})$.

\mathfrak{a} comutativo $\Rightarrow \mathfrak{a} \subseteq \text{Nuc}(B_{\mathfrak{g}})$
 $\Rightarrow B_{\mathfrak{g}}$ é degenerada.

□

Semisimplicidade e Formas Reais

Proposição *Seja \mathfrak{g}_0 uma forma real de \mathfrak{g} .
 \mathfrak{g}_0 é semisimples $\Leftrightarrow \mathfrak{g}$ é semisimples.*

Prova. Sejam $B^{\mathbb{C}} = B_{\mathfrak{g}}$ e $B = B_{\mathfrak{g}_0}$.

$B^{\mathbb{C}}: \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathbb{C}$ é a extensão linear complexa de $B: \mathfrak{g}_0 \times \mathfrak{g}_0 \rightarrow \mathbb{R}$.

Logo,

$B^{\mathbb{C}}$ é não degenerada $\Leftrightarrow B$ é não degenerada.

□

Ideais & Forma de Killing

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie semisimples.*

Se \mathfrak{a} é um ideal de \mathfrak{g} então

- ▶ $\mathfrak{a} \cap \mathfrak{a}^\perp = \{0\}$,
- ▶ $\mathfrak{g} = \mathfrak{a} \oplus \mathfrak{a}^\perp$,
- ▶ $\mathfrak{b} \subset \mathfrak{a}$ ideal de $\mathfrak{a} \Rightarrow \mathfrak{b}$ ideal de \mathfrak{g} .

Prova. Pelo Lema de Cartan,

$\Rightarrow \text{Nuc}(B_{\mathfrak{a}}) = \text{Nuc}(B|_{\mathfrak{a} \times \mathfrak{a}}) = \mathfrak{a} \cap \mathfrak{a}^\perp$ é um ideal solúvel

$\Rightarrow \mathfrak{a} \cap \mathfrak{a}^\perp = \{0\}$ ($\Leftarrow \mathfrak{g}$ semisimples)

$\Rightarrow \mathfrak{g} = \mathfrak{a} \oplus \mathfrak{a}^\perp$

Seja $\mathfrak{b} \subset \mathfrak{a}$ um ideal de \mathfrak{a} .

$$[\mathfrak{b}, \mathfrak{a}] \subset \mathfrak{b}$$

$$[\mathfrak{b}, \mathfrak{a}^\perp] \subset [\mathfrak{a}, \mathfrak{a}^\perp] \subset \mathfrak{a} \cap \mathfrak{a}^\perp = \{0\}$$

$$\Rightarrow [\mathfrak{b}, \mathfrak{g}] \subseteq \underbrace{[\mathfrak{b}, \mathfrak{a}]}_{\subset \mathfrak{b}} + \underbrace{[\mathfrak{b}, \mathfrak{a}^\perp]}_{=0} \subseteq \mathfrak{b}.$$

□

Decomponibilidade das Álgebras Semisimples

Teorema *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie.*

\mathfrak{g} é semisimples $\Leftrightarrow \mathfrak{g}$ decompõem-se como soma directa

$\mathfrak{g} = \bigoplus_{i=1}^k \mathfrak{a}_i$ de ideais simples \mathfrak{a}_i .

Se \mathfrak{g} é semisimples, esta decomposição é única, e todo o ideal de \mathfrak{g} é soma de alguns dos ideais $\mathfrak{a}_1, \dots, \mathfrak{a}_k$.

Prova. (\Rightarrow) Aplicação recursiva da proposição anterior.

(\Leftarrow) Suponhamos que $\mathfrak{g} = \mathfrak{a}_1 \oplus \dots \oplus \mathfrak{a}_k$ com \mathfrak{a}_i ideal simples.

Lema *\mathfrak{b} ideal de $\mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{b} = \bigoplus_{\mathfrak{a}_i \subset \mathfrak{b}} \mathfrak{a}_i$.*

Seja $\mathfrak{b} \subset \mathfrak{g}$ um ideal solúvel

$$[\mathfrak{b}, \mathfrak{b}] = [\bigoplus_{\mathfrak{a}_i \subset \mathfrak{b}} \mathfrak{a}_i, \bigoplus_{\mathfrak{a}_i \subset \mathfrak{b}} \mathfrak{a}_i] = \bigoplus_{\mathfrak{a}_i \subset \mathfrak{b}} [\mathfrak{a}_i, \mathfrak{a}_i] = \bigoplus_{\mathfrak{a}_i \subset \mathfrak{b}} \mathfrak{a}_i = \mathfrak{b}$$

$$\Rightarrow \mathfrak{b} = 0 \quad (\Leftarrow \mathfrak{b} \text{ solúvel})$$

$$\Rightarrow \text{rad}(\mathfrak{g}) = 0 \Rightarrow \mathfrak{g} \text{ semisimples.} \quad \square$$

Decomponibilidade das Álgebras Semisimples

Lema $\mathfrak{g} = \mathfrak{a}_1 \oplus \dots \oplus \mathfrak{a}_k$, com \mathfrak{a}_i ideal simples $\forall i$
 \mathfrak{b} ideal de $\mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{b} = \bigoplus_{\mathfrak{a}_i \subset \mathfrak{b}} \mathfrak{a}_i$.

Prova. Seja $P_i : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{a}_i$ projecção paralela ao subespaço $\bigoplus_{j \neq i} \mathfrak{a}_j$

Claim 1 $P_i \mathfrak{b} = 0$ ou $P_i \mathfrak{b} = \mathfrak{a}_i$

$\forall X_i \in \mathfrak{a}_i \quad \forall B \in \mathfrak{b}, \quad [P_i B, X_i] = [P_i B, P_i X_i] = P_i [B, X_i] \in P_i \mathfrak{b}$

$\Rightarrow P_i \mathfrak{b}$ é um ideal de \mathfrak{a}_i

$\Rightarrow P_i \mathfrak{b} = 0$ ou $P_i \mathfrak{b} = \mathfrak{a}_i$ ($\Leftarrow \mathfrak{a}_i$ simples)

Claim 2 $P_i \mathfrak{b} \subseteq \mathfrak{b}$

$P_i \mathfrak{b} = 0 \Rightarrow P_i \mathfrak{b} \subseteq \mathfrak{b}$

$P_i \mathfrak{b} = \mathfrak{a}_i \Rightarrow \mathfrak{a}_i = [\mathfrak{a}_i, \mathfrak{a}_i] = [\mathfrak{a}_i, P_i \mathfrak{b}] = [\mathfrak{a}_i, \mathfrak{b}] \subset \mathfrak{b}$

porque $[\mathfrak{a}_i, \mathfrak{a}_j] = 0, \quad \forall j \neq i$

□

Decomponibilidade das Álgebras Semisimples

Corolário Se \mathfrak{g} é semisimples então $[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = \mathfrak{g}$.

Prova. Seja $\mathfrak{g} = \mathfrak{a}_1 \oplus \dots \oplus \mathfrak{a}_k$ uma decomposição em ideais simples \mathfrak{a}_i .

$$[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = [\oplus_i \mathfrak{a}_i, \oplus_i \mathfrak{a}_i] = \oplus_i [\mathfrak{a}_i, \mathfrak{a}_i] = \oplus_i \mathfrak{a}_i = \mathfrak{g}$$

□

Preparação da Prova do Lema de Cartan

Proposição Para todo $X \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{K}}(V)$,
 X nilpotente $\Rightarrow \text{ad}X$ nilpotente.

Prova.

$$(\text{ad}X) Y = X Y - Y X$$

$$(\text{ad}X)^2 Y = X^2 Y - 2 X Y X + Y X^2$$

$$(\text{ad}X)^3 Y = X^3 Y - 3 X^2 Y X + 3 X Y X^2 - Y X^3$$

$$(\text{ad}X)^{2n} Y = \sum_{j=0}^{2n} \binom{2n}{j} X^j Y X^{2n-j}$$

$$X^n = 0 \Rightarrow (\text{ad}X)^{2n} = 0. \quad \square$$

Preparação da Prova do Lema de Cartan

Proposição Para todo $X \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{K}}(V)$,

X semisimples $\Rightarrow \text{ad}X$ semisimples.

Fixada uma base de vectores próprios $(e_i)_i$ de V , $X e_i = \lambda_i e_i$,
os endomorfismos $E_{i,j} \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{K}}(V)$ definidos por

$$E_{i,j}(e_i) = e_j \quad \text{e} \quad E_{i,j}(e_k) = 0, \quad \forall k \neq i$$

formam uma base de vectores próprios de $\text{ad}X$,

$$(\text{ad}X) E_{i,j} = (\lambda_j - \lambda_i) E_{i,j}.$$

Prova. $(\text{ad}X) E_{i,j} = X E_{i,j} - E_{i,j} X$.

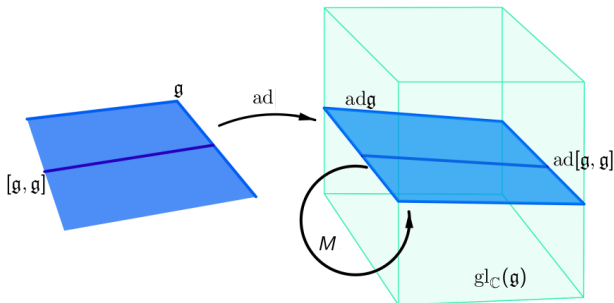
$$(\text{ad}X) E_{i,j}(e_i) = X(e_j) - \lambda_i E_{i,j}(e_i) = \lambda_j e_j - \lambda_i e_j = (\lambda_j - \lambda_i) e_j$$

$$(\text{ad}X) E_{i,j}(e_k) = X E_{i,j}(e_k) - \lambda_k E_{i,j}(e_k) = 0 \quad \text{se } k \neq i$$

$$\Rightarrow (\text{ad}X) E_{i,j} = (\lambda_j - \lambda_i) E_{i,j}. \quad \square$$

Preparação da Prova do Lema de Cartan

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie, e $\text{ad}_0 : \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g}) \rightarrow \text{Der}(\mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g}))$ a representação adjunta de $\mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$.



Proposição Se $M \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g}))$ é um polinómio em $\text{ad}_0(\text{ad}X)$, com $X \in \mathfrak{g}$, então $M \text{ad} \mathfrak{g} \subseteq \text{ad}[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$.

Preparação da Prova do Lema de Cartan

Prova da Proposição. Dado $\text{ad}Z \in \text{ad}\mathfrak{g}$, com $Z \in \mathfrak{g}$,

$$\text{ad}_0(\text{ad}X)(\text{ad}Z) = [\text{ad}X, \text{ad}Z] = \text{ad}[X, Z]$$

$$\Rightarrow \text{ad}_0(\text{ad}X)\text{ad}\mathfrak{g} \subseteq \text{ad}[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}].$$

$$\Rightarrow \text{ad}_0(\text{ad}X)^k \text{ad}\mathfrak{g} \subseteq \text{ad}[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}], \quad \forall k \geq 0 \quad (\text{por indução em } k)$$

$$\Rightarrow P(\text{ad}_0(\text{ad}X))\text{ad}\mathfrak{g} \subseteq \text{ad}[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}], \quad \forall P(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]. \quad \square$$

Prova do Lema de Cartan

Suponhamos nula a forma de Killing $B: \mathfrak{g} \times \mathfrak{g} \rightarrow \mathbb{C}$.

Claim $\text{ad} Y$ é nilpotente, $\forall Y \in [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$.

Prova do Lema de Cartan.

- Teor. Engel $\Rightarrow \text{ad}[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$ é nilpotente
- $\Rightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$ é nilpotente
- $\Rightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$ é solúvel
- $\Rightarrow \mathfrak{g}$ é solúvel ($\Leftarrow \mathfrak{g}/[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$ é comutativo)

□

Prova da Claim

Seja $Y = \sum_i [X_i, Z_i] \in [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$ com $X_i, Z_i \in \mathfrak{g}$.

Teor. Jordan $\Rightarrow \exists s, n \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$ tais que $\text{ad } Y = s + n$
 $sn = ns$, s semisimples, n nilpotente

Queremos ver que $s = 0$.

Seja $\bar{s} \in \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$ semisimples tal que $s(v) = \lambda v \Leftrightarrow \bar{s}(v) = \bar{\lambda} v$.

$sn = ns \Rightarrow n$ estabiliza os espaços próprios de s
 $\Rightarrow n$ estabiliza os espaços próprios de \bar{s}
 $\Rightarrow \bar{s}n = n\bar{s} \Rightarrow \bar{s}n$ é nilpotente
 $\Rightarrow \text{tr}(\bar{s}n) = 0$

Prova da Claim

Iremos mostrar que $\text{ad}_0(\bar{s})$ é um polinómio em $\text{ad}_0(\text{ad}Y)$.

$$\Rightarrow \text{ad}_0(\bar{s})(\text{ad}\mathfrak{g}) \subset \text{ad}\mathfrak{g}.$$

$$\begin{aligned} 0 \leq \text{tr}(\bar{s}s) &= \text{tr}(\bar{s}(s+n)) = \text{tr}(\bar{s}(\text{ad}Y)) \\ &= \sum_i \text{tr}(\bar{s} \text{ad}[X_i, Z_i]) \\ &= \sum_i \text{tr}(\bar{s} [\text{ad}X_i, \text{ad}Z_i]) \\ &= \sum_i \text{tr}([\bar{s}, \text{ad}X_i] \text{ad}Z_i) \\ &= \sum_i \text{tr}(\underbrace{\text{ad}_0(\bar{s})(\text{ad}X_i)}_{\in \text{ad}\mathfrak{g}} \text{ad}Z_i) = 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow s = 0 \quad \Rightarrow \text{ad}Y \text{ é nilpotente.}$$

$$B_{\mathfrak{g}} \uparrow = 0$$

Prova da Claim

Falta mostrar que $\text{ad}_0(\bar{s})$ é um polinómio em $\text{ad}_0(\text{ad}Y)$.

$$\text{ad}Y = s + n \Rightarrow \text{ad}_0(\text{ad}Y) = \text{ad}_0(s) + \text{ad}_0(n)$$

$$n \text{ nilpotente} \Rightarrow \text{ad}_0(n) \text{ nilpotente}$$

$$s \text{ semisimples} \Rightarrow \text{ad}_0(s) \text{ semisimples}$$

$$\text{Teor. Jordan} \Rightarrow \exists P(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda] \quad \text{ad}_0(s) = P(\text{ad}_0(\text{ad}Y)).$$

$$\text{spec}(s) = \{\lambda_i\}_i \Rightarrow \text{spec}(\bar{s}) = \{\bar{\lambda}_i\}_i$$

$$\Rightarrow \text{spec}(\text{ad}_0(s)) = \{\lambda_j - \lambda_i\}_{i,j}$$

$$\Rightarrow \text{spec}(\text{ad}_0(\bar{s})) = \{\bar{\lambda}_j - \bar{\lambda}_i\}_{i,j}$$

Escolhendo um polinómio $T(\lambda) \in \mathbb{C}[\lambda]$ tal que

$$T(\lambda_j - \lambda_i) = \bar{\lambda}_j - \bar{\lambda}_i, \quad \forall i, j$$

Temos $\text{ad}_0(\bar{s}) = T(\text{ad}_0(s)) = T(P(\text{ad}_0(\text{ad}Y)))$.

Álgebras Semisimples Reais

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa, e $\mathfrak{g}_0 \subseteq \mathfrak{g}$ uma sua forma real, i.e., $\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_0 \oplus i \mathfrak{g}_0$.*

\mathfrak{g}_0 é uma álgebra real simples \Leftrightarrow vale uma das alternativas:

(a) *\mathfrak{g}_0 tem uma estrutura de álgebra complexa simples de \mathfrak{g} .*

Neste caso, $\mathfrak{g} \simeq_{\mathbb{C}} \mathfrak{g}_0 \oplus \mathfrak{g}_0$ não é simples.

(b) *\mathfrak{g} é uma álgebra complexa simples.*

Prova. (\Leftarrow (a)) Sup. que \mathfrak{g}_0 é uma \mathbb{C} -álgebra \mathbb{C} -simples.

Seja $\mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}_0$ um \mathbb{R} -ideal.

\mathfrak{g}_0 é \mathbb{C} -simples $\Rightarrow \mathfrak{g}_0$ é \mathbb{C} -semisimples $\Rightarrow \mathfrak{g}_0$ é \mathbb{R} -semisimples

$$\Rightarrow [\mathfrak{a}, \mathfrak{g}_0]_{\mathbb{R}} \subseteq \mathfrak{a} = [\mathfrak{a}, \mathfrak{a}]_{\mathbb{R}} \subseteq [\mathfrak{a}, \mathfrak{g}_0]_{\mathbb{R}} \Rightarrow \mathfrak{a} = [\mathfrak{a}, \mathfrak{g}_0]_{\mathbb{R}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow i[\mathfrak{a}, \mathfrak{g}_0]_{\mathbb{R}} = [\mathfrak{a}, i\mathfrak{g}_0]_{\mathbb{R}} = [\mathfrak{a}, \mathfrak{g}_0]_{\mathbb{R}} = \mathfrak{a} \Rightarrow \mathfrak{a} \text{ é um } \mathbb{C}\text{-ideal}$$

$$\Rightarrow \mathfrak{a} = \{0\} \text{ ou } \mathfrak{a} = \mathfrak{g}_0 \Rightarrow \mathfrak{g}_0 \text{ é } \mathbb{R}\text{-simples.}$$

Álgebras Semisimples Reais

Continuação da Prova.

(\Leftarrow) (b) Sup. que $\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_0 \oplus i\mathfrak{g}_0$ é \mathbb{C} -simples.

\mathfrak{a}_0 \mathbb{R} -ideal de $\mathfrak{g}_0 \Rightarrow \mathfrak{a} = \mathfrak{a}_0 \oplus i\mathfrak{a}_0$ \mathbb{C} -ideal de \mathfrak{g}
 $\Rightarrow \mathfrak{a} = \{0\}$ ou $\mathfrak{a} = \mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{a}_0 = \{0\}$ ou $\mathfrak{a}_0 = \mathfrak{g}_0$
 $\Rightarrow \mathfrak{g}_0$ é \mathbb{R} -simples.

(\Rightarrow) Suponhamos que \mathfrak{g}_0 é \mathbb{R} -simples.

(\Rightarrow) (a) Sup. que \mathfrak{g}_0 é uma \mathbb{C} -álgebra.

$\forall \mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}_0$, \mathfrak{a} \mathbb{C} -ideal $\Rightarrow \mathfrak{a}$ \mathbb{R} -ideal, $\Rightarrow \mathfrak{g}_0$ é \mathbb{C} -simples.

(\Rightarrow) (b) Sup. que \mathfrak{g}_0 não tem estrutura de \mathbb{C} -álgebra.

Seja \mathfrak{a} um \mathbb{C} -ideal não nulo de \mathfrak{g} . $\Rightarrow \bar{\mathfrak{a}}$ \mathbb{C} -ideal de \mathfrak{g}
 $\Rightarrow \mathfrak{a} \cap \bar{\mathfrak{a}}$ \mathbb{C} -ideal de \mathfrak{g} invariante por conjugação
 $\Rightarrow \mathfrak{a} \cap \bar{\mathfrak{a}} = \mathfrak{a}_0 \oplus i\mathfrak{a}_0$ para algum \mathbb{R} -ideal $\mathfrak{a}_0 \subseteq \mathfrak{g}$
 $\Rightarrow \mathfrak{a}_0 = \{0\}$ ou $\mathfrak{a}_0 = \mathfrak{g}_0$ ($\Leftarrow \mathfrak{g}_0$ \mathbb{R} -simples)
 $\Rightarrow \mathfrak{a} \cap \bar{\mathfrak{a}} = \{0\}$ ou $\mathfrak{a} \cap \bar{\mathfrak{a}} = \mathfrak{g}$.

Álgebras Semisimples Reais

Continuação da Prova.

Pelo mesmo argumento, $\mathfrak{a} + \bar{\mathfrak{a}} = \{0\}$ ou $\mathfrak{a} + \bar{\mathfrak{a}} = \mathfrak{g}$.

Suponhamos, por absurdo, que $\mathfrak{a} \cap \bar{\mathfrak{a}} = \{0\}$, $\Rightarrow \mathfrak{g} = \mathfrak{a} \oplus \bar{\mathfrak{a}}$.

Seja $\varphi : \mathfrak{g}_0 \rightarrow \mathfrak{a}$ a composição da inclusão $\mathfrak{g}_0 \hookrightarrow \mathfrak{g}$ com a projecção $\pi : \mathfrak{g} = \mathfrak{a} \oplus \bar{\mathfrak{a}} \rightarrow \mathfrak{a}$.

\mathfrak{g}_0 \mathbb{R} -simples $\Rightarrow \text{Nuc}(\varphi) = \{0\}$ ou $\text{Nuc}(\varphi) = \mathfrak{g}_0$.

$\text{Nuc}(\varphi) = \mathfrak{g}_0 \Rightarrow \mathfrak{g}_0 = \bar{\mathfrak{g}}_0 \subseteq \bar{\mathfrak{a}} \cap \mathfrak{a} = \{0\} \Rightarrow \text{ABSURDO}$.

$\Rightarrow \text{Nuc}(\varphi) = \{0\} \Rightarrow \varphi : \mathfrak{g}_0 \simeq \mathfrak{a}$ é um \mathbb{R} -isomorfismo

$\Rightarrow \mathfrak{g}_0$ tem estrutura de álgebra complexa $\Rightarrow \text{ABSURDO}$.

$\Rightarrow \mathfrak{a} \cap \bar{\mathfrak{a}} = \mathfrak{g} \Rightarrow \mathfrak{a} = \mathfrak{g}$.

Logo, \mathfrak{g} é \mathbb{C} -simples. □

Álgebras de Lie Complexas Semisimples



Sistemas de Raíces



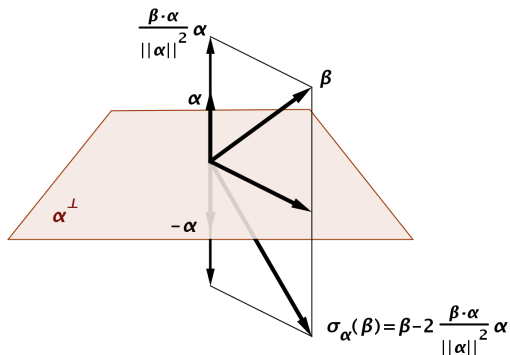
Diagramas de Dynkin/Matrizes de Cartan

Reflexões

Seja V um espaço Euclidiano.

Para cada vector $\alpha \in V - \{0\}$, seja $\sigma_\alpha : V \rightarrow V$ a reflexão em torno do plano α^\perp

$$\sigma_\alpha(\beta) = \beta - \langle \beta, \alpha \rangle \alpha \quad \text{onde} \quad \langle \beta, \alpha \rangle := \frac{2(\beta \cdot \alpha)}{\alpha \cdot \alpha}$$



Sistemas de Raízes

Seja V um espaço Euclidiano.

Um conjunto $\Delta \subset V$ diz-se um **sistema de raízes** sse

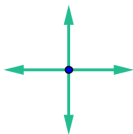
- (1) Δ é finito, $0 \notin \Delta$ e $V = \langle \Delta \rangle$.
- (2) $\alpha \in \Delta \Rightarrow$ os únicos múltiplos de α em Δ são $\pm\alpha$.
- (3) $\alpha \in \Delta \Rightarrow \sigma_\alpha(\Delta) = \Delta$.
- (4) $\alpha, \beta \in \Delta \Rightarrow \langle \beta, \alpha \rangle \in \mathbb{Z}$.

Os elementos de Δ dizem-se **raízes**.

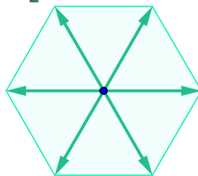
O grupo de simetrias $\mathcal{W}(\Delta)$ gerado pelas reflexões σ_α com $\alpha \in \Delta$ diz-se o **grupo de Weyl** do sistema de raízes Δ .

Exemplos de Sistemas de Raízes

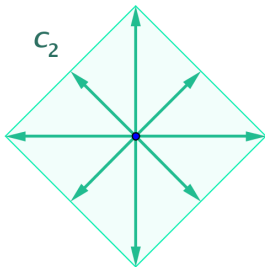
$A_1 \oplus A_1$



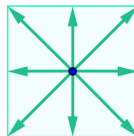
A_2



C_2



B_2



Algumas Propriedades dos Sistemas de Raízes

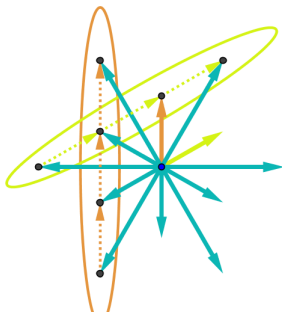
Proposição Dadas raízes $\alpha, \beta \in \Delta$ não colineares,

(1) $\alpha \cdot \beta > 0 \Rightarrow \alpha - \beta \in \Delta,$

(2) $\alpha \cdot \beta < 0 \Rightarrow \alpha + \beta \in \Delta.$

(3) $\{n \in \mathbb{N} : \beta + n\alpha \in \Delta\} = \{p, p+1, \dots, q\}$
com $p+q = -\langle \beta, \alpha \rangle$. A sequência de raízes
 $\{\beta + n\alpha : p \leq n \leq q\}$ diz-se a α -string por β .

(4) Todas as strings de raízes têm comprimento ≤ 4 .

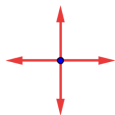


Sistemas de raízes Irredutíveis

Um sistema de raízes Δ diz-se **reduzível** \Leftrightarrow existir uma decomposição $\Delta = \Delta_1 \cup \Delta_2$ tal que $\Delta_1 \perp \Delta_2$, $\Delta_1 \neq \emptyset$ e $\Delta_2 \neq \emptyset$.
Escreve-se $\Delta = \Delta_1 \oplus \Delta_2$ para representar esta decomposição.

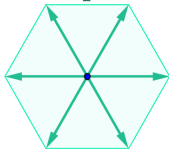
Δ diz-se **irreduzível** \Leftrightarrow não existir uma tal decomposição.

$A_1 \oplus A_1$

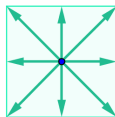


reduzível

A_2

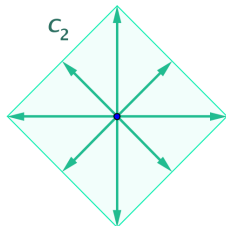


B_2



irreduzíveis

C_2



Isomorfismos

Os sistema de raízes (V, Δ) e (V', Δ') dizem-se **isomorfos** \Leftrightarrow existir um isomorfismo $\phi : V \rightarrow V'$ tal que

$$(1) \quad \phi(\Delta) = \Delta', \quad \text{e}$$

$$(2) \quad \langle \phi(\beta), \phi(\alpha) \rangle = \langle \beta, \alpha \rangle, \quad \forall \alpha, \beta \in \Delta.$$

Diz-se então que ϕ é um **isomorfismo** de Δ em Δ' .

Todo o isomorfismo $\phi : (V, \Delta) \rightarrow (V', \Delta')$ satisfaz

$$\sigma_{\phi(\alpha)}(\phi(\beta)) = \phi(\sigma_{\alpha}(\beta)), \quad \forall \alpha, \beta \in \Delta.$$

Em particular, $\mathcal{W}(\Delta') = \phi \mathcal{W}(\Delta) \phi^{-1}$.

Raízes Positivas

Dado um sistema de raízes Δ , podemos escolher um subconjunto $\Delta_+ \subset \Delta$ tal que

- (1) $\Delta = -\Delta_+ \cup \Delta_+$ e $-\Delta_+ \cap \Delta_+ = \emptyset$,
- (2) $\forall \alpha, \beta \in \Delta_+, \alpha + \beta \in \Delta \Rightarrow \alpha + \beta \in \Delta_+$.

Uma raiz $\alpha \in \Delta_+$, resp. $\alpha \in -\Delta_+$, diz-se **positiva**, resp. **negativa**.

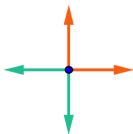
A escolha das raízes positivas satisfazendo (1) e (2) permite-nos definir a seguinte relação de ordem parcial:

$$\alpha \prec \beta \Leftrightarrow \beta - \alpha \in \Delta_+$$

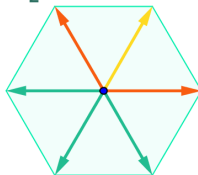
Proposição *Dados subconjuntos $\Delta_+, \Delta'_+ \subset \Delta$ satisfazendo (1) e (2), existe $\phi \in \mathcal{W}(\Delta)$ tal que $\phi(\Delta_+) = \Delta'_+$.*

Exemplos de Raízes Positivas e Simples

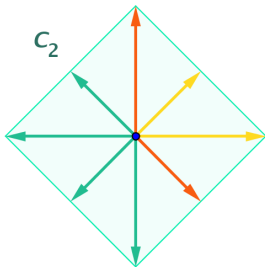
$A_1 \oplus A_1$



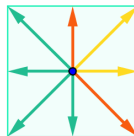
A_2



C_2



B_2



Raízes Simples

Dizemos que uma raiz $\alpha \in \Delta$ é **simples** $\Leftrightarrow \alpha$ é positiva e não se decompõem como soma de duas raízes positivas.

Seja $\Pi = \{ \alpha \in \Delta : \alpha \text{ é simples} \} = \{ \alpha_1, \dots, \alpha_\ell \}$.

Proposição $\Pi = \{ \alpha_1, \dots, \alpha_\ell \}$ é uma base de V .

$\forall \alpha \in \Delta_+ \exists n_i \in \mathbb{Z}, n_i \geq 0$, tal que $\alpha = \sum_{i=1}^{\ell} n_i \alpha_i$.

Proposição $\mathcal{W}(\Delta)$ é gerado por $\{ \sigma_\alpha : \alpha \in \Pi \}$.

$\forall \alpha \in \Delta \exists \beta \in \Pi \exists \phi \in \mathcal{W}(\Delta)$ tal que $\alpha = \phi(\beta)$.

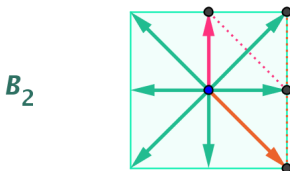
Em particular, Δ pode ser reconstruído a partir de Π .

Matrizes de Cartan

Sejam (V, Δ) um sistema de raízes,
 Δ_+ um conjunto de raízes positivas, e
 $(\alpha_1, \dots, \alpha_\ell)$ uma ordenação do conjunto Π das raízes simples.

$$A = (\langle \alpha_i, \alpha_j \rangle)_{1 \leq i, j \leq \ell} = \left(2 \frac{\alpha_i \cdot \alpha_j}{\|\alpha_j\|^2} \right)_{1 \leq i, j \leq \ell}$$

diz-se a **matriz de Cartan** do sistema Δ .



$$A = \begin{bmatrix} 2 & -1 \\ -2 & 2 \end{bmatrix}$$

Propriedades das Matrizes de Cartan

Proposição *Seja A a matriz de Cartan dum sistema de raízes Δ .*

(1) $A_{i,j} \in \mathbb{Z}, \quad \forall i, j = 1, \dots, \ell,$

(2) $A_{i,i} = 2, \quad \forall i = 1, \dots, \ell,$

(3) $A_{i,j} \leq 0, \quad \forall i, j = 1, \dots, \ell$ com $i \neq j,$

(4) $A_{i,j} < 0 \Leftrightarrow A_{j,i} < 0, \quad \forall i = 1, \dots, \ell,$

(5) \exists matriz diagonal $D > 0$ tal que $D^{-1} A D$ é simétrica e definida positiva. $(D = \text{diag}(\|\alpha_1\|, \dots, \|\alpha_\ell\|))$

Qualquer matriz A que satisfaça as propriedades (1)-(5) diz-se uma **matriz de Cartan abstracta**.

Propriedades das Matrizes de Cartan Abstractas

Proposição Dada uma matriz de Cartan abstracta A ,

$\forall i \neq j, i, j = 1, \dots, \ell$,

(1) $A_{i,j} A_{j,i} < 4$,

(2) $A_{i,j} \in \{0, -1, -2, -3\}$.

Em particular $(A_{i,j}, A_{j,i})$ toma um de seis valores possíveis:

$(0, 0)$, $(-1, -1)$, $(-1, -2)$, $(-2, -1)$, $(-1, -3)$ ou $(-3, -1)$.

e o produto $A_{i,j} A_{j,i}$ só toma os valores 0, 1, 2 ou 3.

Irreducibilidade de uma Matriz de Cartan

Duas matrizes de Cartan abstractas dizem-se *isomorfas* \Leftrightarrow forem conjugadas por uma matriz de permutação.

Uma matriz de Cartan abstracta A diz-se **reduzível** $\Leftrightarrow A$ for isomorfa a uma matriz diagonal por blocos com pelo menos dois blocos não triviais. Caso contrário, A diz-se **irreduzível**.

Sistemas de Raízes \leftrightarrow Matrizes de Cartan

Proposição *A menos dum isomorfismo, a matriz de Cartan dum sistema de raízes é independente das escolhas do conjunto de raízes positivas e da ordenação das raízes simples.*







Teorema *Dois sistemas de raízes são isomorfos \Leftrightarrow admitem matrizes de Cartan isomorfas.*

Teorema *Seja Δ um sistema de raízes com matriz de Cartan A . Δ é irredutível $\Leftrightarrow A$ é irredutível.*

Diagramas de Dynkin

Toda a matriz de Cartan abstracta $A \in \text{Mat}_{\ell \times \ell}(\mathbb{Z})$ determina um grafo não orientado, chamado o **grafo de Coxeter de A** , com vértices $\{1, \dots, \ell\}$ e $A_{i,j} A_{j,i}$ arestas ligando os vértices i e j .

Orientando as arestas múltiplas do grafo de Coxeter de acordo com os valores do par $(A_{i,j}, A_{j,i})$, como indicado na tabela seguinte, obtemos o chamado **Diagrama de Dynkin** da matriz A .

$(A_{i,j}, A_{j,i}) = (0, 0)$	
$(A_{i,j}, A_{j,i}) = (-1, -1)$	
$(A_{i,j}, A_{j,i}) = (-1, -2)$	
$(A_{i,j}, A_{j,i}) = (-2, -1)$	
$(A_{i,j}, A_{j,i}) = (-1, -3)$	
$(A_{i,j}, A_{j,i}) = (-3, -1)$	

Matrizes de Cartan Abstractas \leftrightarrow Diagramas de Dynkin

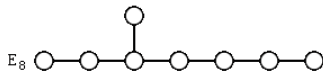
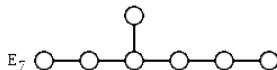
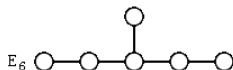
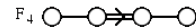
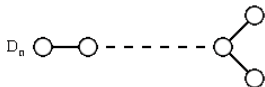
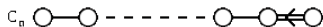
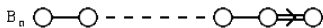
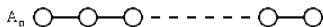
O diagrama de Dynkin duma matriz de Cartan abstracta contém toda a informação dessa matriz.

Proposição *Duas matrizes de Cartan abstractas são isomorfas \Leftrightarrow os respectivos diagramas de Dynkin são isomorfos enquanto grafos orientados.*

Proposição *Um matriz de Cartan abstracta A é irredutível \Leftrightarrow o grafo de Coxeter de A é conexo.*

Classificação de Sistemas de Raízes

Teorema *Todo o sistema de raízes irredutível num espaço Euclidiano de dimensão n tem um dos seguintes Diagramas de Dynkin: A_n ($n \geq 1$), B_n ($n \geq 2$), C_n ($n \geq 2$), D_n ($n \geq 4$), E_n ($n = 6, 7$ ou 8), F_4 ($n = 4$) ou G_2 ($n = 2$).*



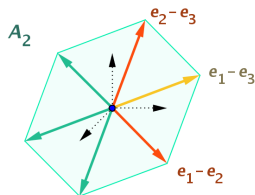
source: wikipedia

A família A_n ($n \geq 1$)

$$V = \{x \in \mathbb{R}^{n+1} : \sum_{i=1}^{n+1} x_i = 0\}$$

$$\Delta = \{e_i - e_j : 1 \leq i \neq j \leq n+1\}$$

$$= \{\alpha \in V \cap \mathbb{Z}^{n+1} : \|\alpha\|^2 = 2\}$$



$$\begin{aligned} \alpha \in \mathbb{Z}^{n+1} &\Rightarrow \langle \alpha, e_i - e_j \rangle = \alpha_i - \alpha_j \in \mathbb{Z} \\ &\Rightarrow \sigma_{e_i - e_j}(\alpha) = \alpha - (\alpha_i - \alpha_j)(e_i - e_j) \\ &\Rightarrow \sigma_{e_i - e_j}(\mathbb{Z}^{n+1}) = \mathbb{Z}^{n+1} \Rightarrow \sigma_{e_i - e_j}(\Delta) = \Delta \end{aligned}$$

Raízes positivas

$$\Delta_+ = \{e_i - e_j : 1 \leq i < j \leq n+1\}$$

Raízes simples

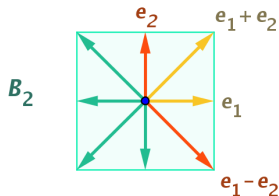
$$\Pi = \{e_1 - e_2, e_2 - e_3, \dots, e_n - e_{n+1}\}$$

A família B_n ($n \geq 2$)

$$V = \mathbb{R}^n$$

$$\Delta = \{ \pm e_i \pm e_j : 1 \leq i \neq j \leq n \} \cup \{ \pm e_i : 1 \leq i \leq n \}$$

$$= \{ \alpha \in \mathbb{Z}^n : 1 \leq \|\alpha\|^2 \leq 2 \}$$



$$\begin{aligned} \alpha \in \mathbb{Z}^n &\Rightarrow \langle \alpha, \pm e_i \pm e_j \rangle = \pm \alpha_i \pm \alpha_j \in \mathbb{Z} \\ &\Rightarrow \sigma_{\pm e_i \pm e_j}(\alpha) = \alpha - (\pm \alpha_i \pm \alpha_j) (\pm e_i \pm e_j) \\ &\Rightarrow \sigma_{\pm e_i \pm e_j}(\mathbb{Z}^n) = \mathbb{Z}^n \Rightarrow \sigma_{\pm e_i \pm e_j}(\Delta) = \Delta \end{aligned}$$

Raízes positivas

$$\Delta_+ = \{ e_i \pm e_j : 1 \leq i < j \leq n \} \cup \{ e_i : 1 \leq i \leq n \}$$

Raízes simples

$$\Pi = \{ e_1 - e_2, e_2 - e_3, \dots, e_{n-1} - e_n, e_n \}$$

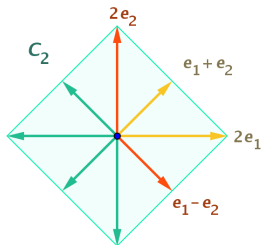
A família C_n ($n \geq 2$)

$$V = \mathbb{R}^n$$

$$\Delta = \{ \pm e_i \pm e_j : 1 \leq i \neq j \leq n \} \cup \{ \pm 2e_i : 1 \leq i \leq n \}$$

$$= \{ \alpha \in \mathbb{Z}^n : \|\alpha\|^2 = 2 \text{ ou } 4 \}$$

$$\begin{aligned} \alpha \in \mathbb{Z}^n &\Rightarrow \langle \alpha, \pm 2e_i \rangle = \pm \alpha_i \in \mathbb{Z} \\ &\Rightarrow \sigma_{\pm 2e_i}(\alpha) = \alpha - 2\alpha_i e_i \\ &\Rightarrow \sigma_{\pm 2e_i}(\mathbb{Z}^n) = \mathbb{Z}^n \Rightarrow \sigma_{\pm 2e_i}(\Delta) = \Delta \end{aligned}$$



Raízes positivas

$$\Delta_+ = \{ e_i \pm e_j : 1 \leq i < j \leq n \} \cup \{ 2e_i : 1 \leq i \leq n \}$$

Raízes simples

$$\Pi = \{ e_1 - e_2, e_2 - e_3, \dots, e_{n-1} - e_n, 2e_n \}$$

A família D_n ($n \geq 4$)

$$V = \mathbb{R}^n$$

$$\Delta = \{ \pm e_i \pm e_j : 1 \leq i \neq j \leq n \} = \{ \alpha \in \mathbb{Z}^n : \|\alpha\|^2 = 2 \}$$

$$\begin{aligned} \alpha \in \mathbb{Z}^n &\Rightarrow \langle \alpha, \pm e_i \pm e_j \rangle = \pm \alpha_i \pm \alpha_j \in \mathbb{Z} \\ &\Rightarrow \sigma_{\pm e_i \pm e_j}(\alpha) = \alpha - (\pm \alpha_i \pm \alpha_j)(\pm e_i \pm e_j) \\ &\Rightarrow \sigma_{\pm e_i \pm e_j}(\mathbb{Z}^n) = \mathbb{Z}^n \Rightarrow \sigma_{\pm e_i \pm e_j}(\Delta) = \Delta \end{aligned}$$

Raízes positivas

$$\Delta_+ = \{ e_i \pm e_j : 1 \leq i < j \leq n \}$$

Raízes simples

$$\Pi = \{ e_1 - e_2, e_2 - e_3, \dots, e_{n-2} - e_{n-1}, e_{n-1} - e_n, e_{n-1} + e_n \}$$

Álgebras de Lie Complexas Semisimples



Sistemas de Raíces

Subálgebras de Cartan

Uma $\mathfrak{h} \subset \mathfrak{g}$ diz-se uma **subálgebra de Cartan** \Leftrightarrow

- (1) \mathfrak{h} é uma subálgebra comutativa maximal,
- (2) $\forall H \in \mathfrak{h}$, $\text{ad}H$ é semisimples.

Teorema *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa semisimples.*

- (1) \mathfrak{g} admite subálgebras de Cartan.
- (2) $\forall \mathfrak{h}_1, \mathfrak{h}_2 \subset \mathfrak{g}$ subálgebras de Cartan,
 $\exists \phi \in \text{Aut}(\mathfrak{g})$ tal que $\mathfrak{h}_2 = \phi(\mathfrak{h}_1)$.

Existência de Subálgebras de Cartan: Elementos Regulares

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa.

Dados $H \in \mathfrak{g}$ e $\lambda \in \mathbb{C}$,

$$\mathfrak{g}(H, \lambda) := \{ X \in \mathfrak{g} : \exists k \in \mathbb{N} \text{ tal que } (\text{ad}H - \lambda I)^k X = 0 \}.$$

$\mathfrak{g} = \bigoplus_{\lambda \in \mathbb{C}} \mathfrak{g}(H, \lambda)$ é a decomposição espectral de $\text{ad}H$.

$$H \in \mathfrak{g}(H, 0) \Rightarrow \dim \mathfrak{g}(H, 0) \geq 1, \quad \forall H \in \mathfrak{g}.$$

$$H \in \mathfrak{g} \text{ diz-se } \mathbf{regular} \iff \dim \mathfrak{g}(H, 0) = \min \{ \dim \mathfrak{g}(X, 0) : X \in \mathfrak{g} \}.$$

Teorema $\forall H \in \mathfrak{g}$, H é regular $\Rightarrow \mathfrak{h} = \mathfrak{g}(H, 0)$ é uma subálgebra de Cartan.

Elementos Regulares

Proposição $\{H \in \mathfrak{g} : H \text{ é regular}\}$ é aberto em \mathfrak{g} .

Prova. Sejam $n = \dim \mathfrak{g}$ e $m = \min\{\dim \mathfrak{g}(X, 0) : X \in \mathfrak{g}\}$.

Dada $H \in \mathfrak{g}$,

$$\text{rank}[(\text{ad}H)^n] \leq n - m \iff \begin{array}{l} \text{Nuc}[(\text{ad}H)^n] = \mathfrak{g}(H, 0) \\ \text{tem dim} \geq m \end{array}$$

$$H \text{ é regular} \iff \text{rank}[(\text{ad}H)^n] \geq n - m$$

A condição $\text{rank}[(\text{ad}H)^n] \geq n - m$ é aberta. □

Uma Fórmula Binomial

Lema *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa. Quaisquer que sejam $X, Y, Z \in \mathfrak{g}$, $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$,*

$$(\operatorname{ad}Z - (\lambda + \mu)I)^n[X, Y] = \sum_{i=0}^n \binom{n}{i} [(\operatorname{ad}Z - \lambda I)^i X, (\operatorname{ad}Z - \mu I)^{n-i} Y]$$

Prova. Para $n = 1$,

$$\begin{aligned}(\operatorname{ad}Z - (\lambda + \mu)I)[X, Y] &= (\operatorname{ad}Z)[X, Y] - \lambda[X, Y] - \mu[X, Y] \\ &= [(\operatorname{ad}Z)X, Y] - \lambda[X, Y] + \\ &\quad [X, (\operatorname{ad}Z)Y] - \mu[X, Y] \\ &= [(\operatorname{ad}Z - \lambda I)X, Y] + [X, (\operatorname{ad}Z - \mu I)Y]\end{aligned}$$

O caso geral segue por indução em n . □

Uma Graduação de \mathfrak{g}

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa.

Proposição *Quaisquer que sejam $H \in \mathfrak{g}$, $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$,
 $[\mathfrak{g}(H, \lambda), \mathfrak{g}(H, \mu)] \subseteq \mathfrak{g}(H, \lambda + \mu)$.*

Em particular, $\mathfrak{g}(H, 0)$ é uma subálgebra de \mathfrak{g} .

Prova.

Se $(\text{ad}H - \lambda I)^k X = 0$ e $(\text{ad}H - \mu I)^r Y = 0$

Fórmula Binomial $\Rightarrow (\text{ad}H - (\lambda + \mu) I)^{k+r} [X, Y] = 0. \quad \square$

Proposição *Seja $H \in \mathfrak{g}$ um elemento regular*

(a) *existe um subconjunto aberto denso $S \subseteq \mathfrak{g}(H, 0)$ tal que*

$$\mathfrak{g}(H', 0) = \mathfrak{g}(H, 0), \quad \forall H' \in S$$

(b) $\mathfrak{h} = \mathfrak{g}(H, 0)$ é uma subálgebra nilpotente

\mathfrak{h} é nilpotente

Prova (a). Sejam $\mathfrak{g}' = \bigoplus_{\lambda \neq 0} \mathfrak{g}(H, \lambda)$ e $\mathfrak{h} = \mathfrak{g}(H, 0)$.

Dado $H' \in \mathfrak{h}$, $\text{ad}H'$ estabiliza \mathfrak{h} e \mathfrak{g}' .

Seja $\Phi_{H'} = (\text{ad}H')|_{\mathfrak{g}'} : \mathfrak{g}' \rightarrow \mathfrak{g}'$.

Como $\det \Phi_H \neq 0$, o conjunto $S = \{H' \in \mathfrak{h} : \det \Phi_{H'} \neq 0\}$ é aberto e denso em \mathfrak{h} .

$$H' \in S \Rightarrow \mathfrak{g}(H', 0) \subseteq \mathfrak{h} \Rightarrow \mathfrak{g}(H', 0) = \mathfrak{g}(H, 0)$$

porque H regular

□

Prova (b).

$$(a) \Rightarrow \text{ad}_{\mathfrak{h}} H' \text{ é nilpotente, } \forall H' \in S$$

$$\Rightarrow (\text{ad}_{\mathfrak{h}} H')^{\ell} = 0, \quad \forall H' \in S, \text{ onde } \ell = \dim \mathfrak{h}$$

$$\Rightarrow \text{ad}_{\mathfrak{h}} H' \text{ é nilpotente, } \forall H' \in \mathfrak{h} \quad \text{porque } S \text{ denso}$$

Teor. Engel $\Rightarrow \text{ad}_{\mathfrak{h}} \mathfrak{h}$ é nilpotente

$$\Rightarrow \mathfrak{h} \text{ é nilpotente.}$$

□

Ortogonalidade relativa à Forma de Killing

Proposição Dados $H \in \mathfrak{g}$ e $\lambda, \mu \in \mathbb{C}$ tais que $\lambda + \mu \neq 0$, $\mathfrak{g}(H, \lambda)$ é B-ortogonal a $\mathfrak{g}(H, \mu)$.

Prova. Dado $H \in \mathfrak{g}$ com $\text{spec}(\text{ad}H) = \{0 = \lambda_0, \lambda_1, \dots, \lambda_n\}$, consideremos uma base de \mathfrak{g} obtida juntando bases dos espaços $\mathfrak{g}(H, 0), \mathfrak{g}(H, \lambda_1), \dots, \mathfrak{g}(H, \lambda_n)$.

$$\forall X \in \mathfrak{g}(H, \lambda_i), Y \in \mathfrak{g}(H, \lambda_j), \lambda_i + \lambda_j \neq 0,$$

$$(\text{ad}X)(\text{ad}Y)\mathfrak{g}(H, \lambda_k) \subseteq \mathfrak{g}(H, \lambda_k + \lambda_i + \lambda_j)$$

$\Rightarrow (\text{ad}X)(\text{ad}Y)$ é representada por uma matriz com diagonal nula na base acima

$$\Rightarrow B(X, Y) = \text{tr}((\text{ad}X)(\text{ad}Y)) = 0$$

□

\mathfrak{h} é comutativa

Proposição *Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa e semisimples. Dado $H \in \mathfrak{g}$ regular, $\mathfrak{h} = \mathfrak{g}(H, 0)$ é uma subálgebra abeliana maximal.*

Prova. Sejam $\mathfrak{g}' = \bigoplus_{\lambda \neq 0} \mathfrak{g}(H, \lambda)$, $H_1, H_2 \in \mathfrak{h}$.

Prop. anterior $\Rightarrow \forall X \in \mathfrak{g}'$, $B(\underbrace{[H_1, H_2]}_{\in \mathfrak{h}}, X) = 0$.

\mathfrak{h} nilpotente + Critério de Solubilidade de Cartan
 $\Rightarrow \forall H \in \mathfrak{h}$, $B([H_1, H_2], H) = 0$.

$\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \mathfrak{g}' \Rightarrow \forall X \in \mathfrak{g}$, $B([H_1, H_2], X) = 0$.

\mathfrak{g} semisimples $\Rightarrow [H_1, H_2] = 0$

$\Rightarrow \mathfrak{h}$ é abeliana.

\mathfrak{h} é comutativa maximal

Continuação da Prova. Resta provar a maximalidade de \mathfrak{h} .

Seja $\mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}$ uma subálgebra abeliana tal que $\mathfrak{h} \subseteq \mathfrak{a}$.

$$\Rightarrow (\text{ad}H)|_{\mathfrak{a}} = 0$$

$$\Rightarrow \mathfrak{a} \subseteq \mathfrak{g}(H, 0) = \mathfrak{h}$$

$$\Rightarrow \mathfrak{a} = \mathfrak{h}.$$

□

Decomposição semisimples numa representação

Sejam V um espaço vectorial sobre \mathbb{C} ,
 \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa.

Chama-se **representação de \mathfrak{g} em V** a todo o homomorfismo de álgebras de Lie complexas $\rho : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$.

Chama-se **decomposição semisimples** de $\rho : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ a uma decomposição em soma directa $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_m$ tal que $\forall X \in \mathfrak{g}, \forall i = 1, \dots, m, \rho(X)(V_i) \subseteq V_i$ e $\exists \lambda_i(X) \in \mathbb{C}$ tal que $\rho(X)|_{V_i} = \lambda_i(X) I$ é um múltiplo da identidade.

Para cada $i = 1, \dots, m$, a aplicação $X \mapsto \lambda_i(X)$ é um funcional linear $\lambda_i \in \mathfrak{g}^*$ que se diz um **peso** de $\rho : \mathfrak{g} \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$.

O subespaço V_i fica completamente determinado pelo peso λ_i ,
 $V_i = \{ v \in V : \forall X \in \mathfrak{g}, \rho(X) v = \lambda_i(X) v \}$.

Existência de Decomposição Semisimples

Teorema *Seja $\rho : \mathfrak{h} \rightarrow \text{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ uma representação de uma álgebra comutativa \mathfrak{h} num espaço vectorial V tal que*

$$\forall X \in \mathfrak{h}, \quad \rho(X) \text{ é semisimples.}$$

Então ρ admite uma decomposição semisimples.

Prova. Prova por indução em $n = \dim \mathfrak{h}$.

$$n = 1 \Rightarrow \mathfrak{h} = \langle A \rangle$$

$\rho(A)$ semisimples $\Rightarrow \exists$ decomposição semisimples de ρ

$\dim \mathfrak{h} = n \Rightarrow \mathfrak{h} = \mathfrak{h}_0 \oplus \langle A \rangle$ com \mathfrak{h}_0 hiperplano de \mathfrak{h}

Hip. Indução $\Rightarrow \exists V = V_1 \oplus \dots \oplus V_m$ decomposição semisimples

$$\text{de } \rho|_{\mathfrak{h}_0} : \mathfrak{h}_0 \rightarrow \text{gl}_{\mathbb{C}}(V).$$

$\rho(A)(V_i) \subseteq V_i \Rightarrow \rho(A)|_{V_i} : V_i \rightarrow V_i$ admite uma decomposição semisimples.

Juntando as sub-decomposições de cada V_i obtemos a decomposição semisimples de ρ .



Raízes de \mathfrak{g} relativas a \mathfrak{h}

Sejam \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa semisimples,
 \mathfrak{h} uma subálgebra de Cartan.

Corolário *A restrição da representação adjunta $\text{ad}|_{\mathfrak{h}} : \mathfrak{h} \rightarrow \text{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$ admite uma decomposição semisimples.*

Um funcional linear $\alpha \in \mathfrak{h}^*$ diz-se uma **raiz de \mathfrak{g} relativa à subálgebra \mathfrak{h}** $\Leftrightarrow \alpha$ for um peso de $\text{ad}|_{\mathfrak{h}} : \mathfrak{h} \rightarrow \text{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$.

$$\Delta := \{ \alpha \in \mathfrak{h}^* - \{0\} : \alpha \text{ é uma raiz de } \mathfrak{g} \}$$

Decomposição Espacial das Raízes de \mathfrak{g} relativa a \mathfrak{h}

Sejam \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa semisimples,
 \mathfrak{h} uma subálgebra de Cartan.

Para cada $\alpha \in \mathfrak{h}^*$,

$$\mathfrak{g}_\alpha = \{ X \in \mathfrak{g} : \forall H \in \mathfrak{h}, (\text{ad}H)X = \alpha(H)X \}$$

diz-se o **espaço próprio** associado à raiz α .

Proposição $\mathfrak{g}_0 = \mathfrak{h}$ e $\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \bigoplus_{\alpha \in \Delta} \mathfrak{g}_\alpha$ é a decomposição semisimples da representação $\text{ad}|_{\mathfrak{h}} : \mathfrak{h} \rightarrow \text{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$.

Propriedades da Decomposição de \mathfrak{g} relativa a \mathfrak{h}

Dado $H \in \mathfrak{h}$, como $\text{ad}H$ é semisimples,
 $\mathfrak{g}(H, \lambda) = \{ X \in \mathfrak{g} : (\text{ad}H)X = \lambda X \}$.

Fixada (H_1, \dots, H_m) base de \mathfrak{h} ,
 $\mathfrak{g}_\alpha = \bigcap_{H \in \mathfrak{h}} \mathfrak{g}(H, \alpha(H)) = \bigcap_{i=1}^m \mathfrak{g}(H_i, \alpha(H_i))$.

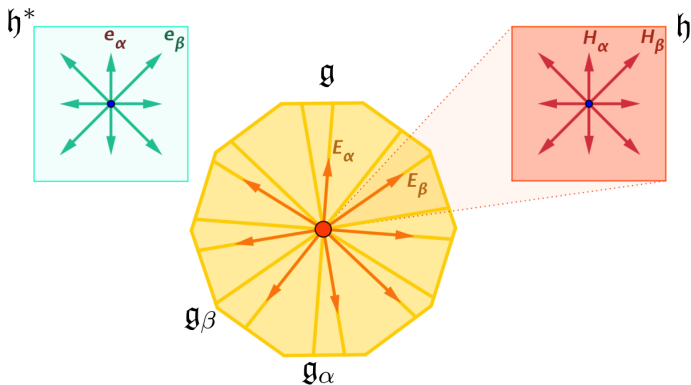
Proposição Dadas raízes $\alpha, \beta \in \Delta$,

(1) $[\mathfrak{g}_\alpha, \mathfrak{g}_\beta] \subseteq \mathfrak{g}_{\alpha+\beta}$,

(2) $\alpha + \beta \neq 0 \Rightarrow \mathfrak{g}_\alpha$ e \mathfrak{g}_β são B -ortogonais

Prova. (1) e (2) resultam das propriedades análogas para os espaços próprios $\mathfrak{g}(H, \lambda)$. □

Decomposição Espacial das Raízes



Mais Propriedades da Decomposição de \mathfrak{g} relativas a \mathfrak{h}

Proposição

(3) $B|_{\mathfrak{h}} : \mathfrak{h} \times \mathfrak{h} \rightarrow \mathbb{C}$ é não degenerada,

(4) $B(H, H') = \sum_{\alpha \in \Delta} \alpha(H) \alpha(H') \dim \mathfrak{g}_{\alpha}$,

(5) $\forall H \in \mathfrak{h}, H = 0 \Leftrightarrow \forall \alpha \in \Delta \alpha(H) = 0$,

(6) $\mathfrak{h}^* = \langle \Delta \rangle$,

(7) $\forall \alpha \in \Delta \exists^1 H_{\alpha} \in \mathfrak{h} \forall H \in \mathfrak{h}, \alpha(H) = B(H, H_{\alpha})$,

(8) $\alpha \in \Delta \Rightarrow -\alpha \in \Delta$ e $[\mathfrak{g}_{\alpha}, \mathfrak{g}_{-\alpha}] = \mathbb{C} H_{\alpha}$.

$B|_{\mathfrak{h}} : \mathfrak{h} \times \mathfrak{h} \rightarrow \mathbb{C}$ é não degenerada

Prova de (3).

$$\begin{aligned} B(\mathfrak{g}_0, \mathfrak{g}_\alpha) = 0, \quad \forall \alpha \in \Delta &\Rightarrow \text{Nuc}(B|_{\mathfrak{h} \times \mathfrak{h}}) \subseteq \text{Nuc}(B) \\ &\Rightarrow \text{Nuc}(B|_{\mathfrak{h} \times \mathfrak{h}}) = \{0\} \quad \leftarrow \mathfrak{g} \text{ semisimples} \\ &\Rightarrow B|_{\mathfrak{h} \times \mathfrak{h}} \text{ é não degenerada.} \end{aligned}$$

□

Prova de (4): $B(H, H') = \sum_{\alpha \in \Delta} \alpha(H) \alpha(H') \dim \mathfrak{g}_\alpha.$

$$H \in \mathfrak{h} \text{ e } \alpha \in \Delta \Rightarrow (\text{ad}H)\mathfrak{g}_\alpha \subseteq \mathfrak{g}_\alpha \text{ e } (\text{ad}H)|_{\mathfrak{g}_\alpha} = \alpha(H) I$$

$$\begin{aligned} H, H' \in \mathfrak{h} &\Rightarrow (\text{ad}H)(\text{ad}H')|_{\mathfrak{h}} = 0 \\ &\Rightarrow (\text{ad}H)(\text{ad}H')|_{\mathfrak{g}_\alpha} = \alpha(H)\alpha(H') I \\ &\Rightarrow \text{tr} [(\text{ad}H)(\text{ad}H')|_{\mathfrak{g}_\alpha}] = \alpha(H)\alpha(H') \dim \mathfrak{g}_\alpha \quad \square \end{aligned}$$

$$\mathfrak{h}^* = \langle \Delta \rangle$$

Prova de (5): $\forall H \in \mathfrak{h}, H = 0 \Leftrightarrow \forall \alpha \in \Delta \alpha(H) = 0$.

Seja $H \in \mathfrak{h}$.

$$\begin{aligned} \forall \alpha \in \Delta, \alpha(H) = 0 &\Rightarrow H \in \text{Nuc}(B|_{\mathfrak{h} \times \mathfrak{h}}) && \text{por (4)} \\ &\Rightarrow H = 0 && \text{por (3)} \end{aligned} \quad \square$$

Prova de (6): $\mathfrak{h}^* = \langle \Delta \rangle$.

$$\Delta^\perp = \{0\} \subset \mathfrak{h} \Rightarrow \mathfrak{h}^* = 0^\perp = (\Delta^\perp)^\perp = \langle \Delta \rangle. \quad \square$$

A Família dual $\{H_\alpha : \alpha \in \Delta\} \subset \mathfrak{h}$

Prova de (7): $\forall \alpha \in \Delta \exists^1 H_\alpha \in \mathfrak{h} \forall H \in \mathfrak{h}, \alpha(H) = B(H, H_\alpha)$.
Segue de (3): $B|_{\mathfrak{h}} : \mathfrak{h} \times \mathfrak{h} \rightarrow \mathbb{C}$ é não degenerada. \square

Prova de (8): $\alpha \in \Delta \Rightarrow -\alpha \in \Delta$.

Seja $\alpha \in \Delta$.

$$\begin{aligned} \mathfrak{g}_{-\alpha} = \{0\} &\Rightarrow \mathfrak{g}_\alpha \text{ é B-ortogonal a } \mathfrak{g} \\ &\Rightarrow \mathfrak{g}_\alpha = \{0\} \quad \leftarrow \text{B não degenerada} \\ &\Rightarrow \alpha \notin \Delta. \end{aligned}$$

Logo $\mathfrak{g}_{-\alpha} \neq \{0\}$, o que implica que $-\alpha \in \Delta$.

A Família dual $\{ H_\alpha : \alpha \in \Delta \} \subset \mathfrak{h}$

Prova de (8): $[\mathfrak{g}_\alpha, \mathfrak{g}_{-\alpha}] = \mathbb{C} H_\alpha$.

$$\begin{aligned} B([X_\alpha, X_{-\alpha}], H) &= B(X_\alpha, [X_{-\alpha}, H]) = B(X_\alpha, -(\text{ad}H) X_{-\alpha}) \\ &= B(X_\alpha, \alpha(H) X_{-\alpha}) = \alpha(H) B(X_\alpha, X_{-\alpha}) \\ &= B(X_\alpha, X_{-\alpha}) B(H_\alpha, H) \\ &= B(B(X_\alpha, X_{-\alpha}) H_\alpha, H) \quad \forall H \in \mathfrak{h} \end{aligned}$$

$$\Rightarrow [X_\alpha, X_{-\alpha}] = B(X_\alpha, X_{-\alpha}) H_\alpha \in \mathbb{C} H_\alpha. \quad \square$$

Proposição

$$(9) \quad \forall \alpha \in \Delta, \quad \alpha(H_\alpha) \neq 0,$$

$$(10) \quad \forall \alpha \in \Delta, \quad \dim(\mathfrak{g}_\alpha) = 1,$$

$$(11) \quad B(H, H') = \sum_{\alpha \in \Delta} \alpha(H) \alpha(H'),$$

$$(12) \quad \forall \alpha, \beta \in \Delta, \quad \{n \in \mathbb{N} : \beta + n\alpha \in \Delta\} \text{ é um intervalo} \\ \{p, p+1, \dots, q\} \text{ tal que } p+q = -2 \frac{B(H_\beta, H_\alpha)}{B(H_\alpha, H_\alpha)},$$

$$(13) \quad \forall \alpha, \beta \in \Delta, \quad \beta - 2 \frac{B(H_\beta, H_\alpha)}{B(H_\alpha, H_\alpha)} \alpha \in \Delta,$$

$$(14) \quad \forall \alpha \in \Delta, \quad \pm\alpha \text{ são as únicas raízes em } \Delta \text{ colineares com } \alpha.$$

α -string maximais

Dados $\alpha, \beta \in \Delta$, chama-se **α -string maximal** a uma sequência $\{\beta + n\alpha : p \leq n \leq q\} \subseteq \Delta$ tal que $\beta + (p-1)\alpha \notin \Delta$ e $\beta + (q+1)\alpha \notin \Delta$.

Lema Para cada α -string maximal $\{\beta + n\alpha : p \leq n \leq q\}$,
$$\beta(H_\alpha) \sum_{n=p}^q \dim(\mathfrak{g}_{\beta+n\alpha}) = -\alpha(H_\alpha) \sum_{n=p}^q n \dim(\mathfrak{g}_{\beta+n\alpha}).$$

Nas provas que seguem consideramos uma família de vectores não nulos $E_\alpha \in \mathfrak{g}_\alpha$ escolhidos de forma que $B(E_\alpha, E_{-\alpha}) = 1, \forall \alpha \in \Delta$.

Prova. Seja $\mathfrak{a} = \bigoplus_{n=p}^q \mathfrak{g}_{\beta+n\alpha}$.

Este subespaço é invariante por $\text{ad}H_\alpha, \text{ad}E_\alpha$ e $\text{ad}E_{-\alpha}$.

α -string maximais

Continuação da Prova.

$$B(E_\alpha, E_{-\alpha}) = 1 \Rightarrow [E_\alpha, E_{-\alpha}] = H_\alpha \Rightarrow$$

$$(\operatorname{ad} H_\alpha)|_{\mathfrak{a}} = (\operatorname{ad} E_\alpha)|_{\mathfrak{a}}(\operatorname{ad} E_{-\alpha})|_{\mathfrak{a}} - (\operatorname{ad} E_{-\alpha})|_{\mathfrak{a}}(\operatorname{ad} E_\alpha)|_{\mathfrak{a}}$$

tem traço nulo.

Por outro lado $(\operatorname{ad} H_\alpha)|_{\mathfrak{g}_{\beta+n\alpha}} = (\beta + n\alpha)(H_\alpha) I$.

Logo

$$0 = \operatorname{tr}_{\mathfrak{a}}(\operatorname{ad} H_\alpha) = \sum_{n=p}^q (\beta + n\alpha)(H_\alpha) \dim(\mathfrak{g}_{\beta+n\alpha})$$



$$\beta(H_\alpha) \sum_{n=p}^q \dim(\mathfrak{g}_{\beta+n\alpha}) = -\alpha(H_\alpha) \sum_{n=p}^q n \dim(\mathfrak{g}_{\beta+n\alpha})$$



$$\alpha(H_\alpha) \neq 0$$

Prova de (9): $\alpha(H_\alpha) \neq 0$.

Suponhamos por absurdo que $\alpha(H_\alpha) = 0$.

Lema anterior $\Rightarrow \beta(H_\alpha) = 0, \forall \beta \in \Delta$

$\Rightarrow H_\alpha = 0$ por (5)

$\Rightarrow \alpha = 0$ ABSURDO

□

$$\dim(\mathfrak{g}_\alpha) = 1$$

Prova de (10): $\dim(\mathfrak{g}_\alpha) = 1$.

Suponhamos por absurdo que $\dim(\mathfrak{g}_\alpha) \geq 2$.

$\Rightarrow \exists D_\alpha \in \mathfrak{g}_\alpha - \{0\}$ tal que $B(D_\alpha, E_{-\alpha}) = 0$.

Claim $[E_{-\alpha}, (\text{ad} E_\alpha)^n D_\alpha] = -(1 + 2 + \dots + n)\alpha(H_\alpha) D_\alpha$

$$[E_{-\alpha}, (\text{ad} E_\alpha)^0 D_\alpha] = [E_{-\alpha}, D_\alpha] = \overbrace{B(E_{-\alpha}, D_\alpha)}^{=0} H_\alpha = 0$$

$$\begin{aligned} [E_{-\alpha}, (\text{ad} E_\alpha) D_\alpha] &= [E_{-\alpha}, [E_\alpha, D_\alpha]] \\ &= -[E_\alpha, \underbrace{[D_\alpha, E_{-\alpha}]}_{=0}] - [D_\alpha, \underbrace{[E_{-\alpha}, E_\alpha]}_{=-H_\alpha}] \\ &= [D_\alpha, H_\alpha] = -(\text{ad} H_\alpha) D_\alpha = -\alpha(H_\alpha) D_\alpha \end{aligned}$$

$$\dim(\mathfrak{g}_\alpha) = 1$$

Continuação da Prova de (10) .

A prova da Claim faz-se por indução adaptando o cálculo anterior a cada passo.

$$\text{Claim} \Rightarrow (\text{ad}E_\alpha)^n D_\alpha \neq 0, \quad \forall n \geq 1$$

$$\Rightarrow \mathfrak{g}_{(n+1)\alpha} \neq \{0\}, \quad \forall n \geq 1 \quad \Leftarrow (\text{ad}E_\alpha)^n D_\alpha \in \mathfrak{g}_{(n+1)\alpha}$$

$$\Rightarrow \Delta \text{ é infinito} \quad \text{ABSURDO} \quad \square$$

$$\text{Prova de (11):} \quad B(H, H') = \sum_{\alpha \in \Delta} \alpha(H) \alpha(H') .$$

Segue de (10) e da fórmula (4). □

α -string maximais

Prova de (12) . Pelo lema anterior, \forall α -string maximal

$$\begin{aligned}\beta(H_\alpha) \sum_{n=p}^q \overbrace{\dim(\mathfrak{g}_{\beta+n\alpha})}^{=1} &= -\alpha(H_\alpha) \sum_{n=p}^q n \overbrace{\dim(\mathfrak{g}_{\beta+n\alpha})}^{=1} \\ \Rightarrow (q-p+1)\beta(H_\alpha) &= -\frac{(q-p+1)(p+q)}{2} \alpha(H_\alpha) \\ \Rightarrow p+q &= -2 \frac{\beta(H_\alpha)}{\alpha(H_\alpha)} = -2 \frac{B(H_\beta, H_\alpha)}{B(H_\alpha, H_\alpha)}\end{aligned}$$

Em particular, Δ não pode ter mais que uma α -string maximal. \square

Prova de (13) . Seja $\{\beta + n\alpha : p \leq n \leq q\}$ a α -string maximal.

$$\beta - 2 \frac{B(H_\beta, H_\alpha)}{B(H_\alpha, H_\alpha)} \alpha = \beta + (p+q)\alpha \in \Delta$$

porque $p \leq p+q \leq q \iff p \leq 0 \leq q \iff \beta \in \Delta \quad \square$

$\pm\alpha$ são as únicas raízes em Δ colineares com α

Prova de (14) . Sejam $\{n\alpha : p \leq n \leq q\}$ a α -string maximal por $\beta = 0$ e $\mathfrak{a} = \bigoplus_{n=-1}^q \mathfrak{g}_{n\alpha}$.

Este subespaço é invariante por $\text{ad}H_\alpha$, $\text{ad}E_\alpha$ e $\text{ad}E_{-\alpha}$.

$$\begin{aligned}(\text{ad}H_\alpha)\mathfrak{g}_{n\alpha} &\subseteq \mathfrak{g}_{n\alpha}, & (\text{ad}E_\alpha)\mathfrak{g}_{n\alpha} &\subseteq \mathfrak{g}_{(n+1)\alpha}, & (\text{ad}E_\alpha)\mathfrak{g}_{q\alpha} &= \{0\}, \\ (\text{ad}E_{-\alpha})\mathfrak{g}_{n\alpha} &\subseteq \mathfrak{g}_{(n-1)\alpha} & \text{e} & & (\text{ad}E_{-\alpha})\mathfrak{g}_{-\alpha} &= \{0\}.\end{aligned}$$

Pelo mesmo argumento do lema anterior

$$\begin{aligned}\Rightarrow 0 &= \text{tr}_{\mathfrak{a}}(\text{ad}H_\alpha|_{\mathfrak{a}}) = \sum_{n=-1}^q n \alpha(H_\alpha) = \frac{(q+2)(q-1)}{2} \alpha(H_\alpha) \\ \Rightarrow q &= 1\end{aligned}$$

Por outro lado,

$$p\alpha \in \Delta \Rightarrow -p\alpha \in \Delta \Rightarrow -p = 1 \Rightarrow p = -1$$

Logo $\pm\alpha$ são as únicas raízes múltiplas inteiras de α .

$\pm\alpha$ são as únicas raízes em Δ colineares com α

Continuação da Prova de (14) .

Seja $\beta = c\alpha \in \Delta$ com $c \in \mathbb{C}$.

$$(12) \Rightarrow -2c = -2 \frac{\beta(H_\alpha)}{\alpha(H_\alpha)} = p + q \in \mathbb{Z}$$
$$\Rightarrow c \in \frac{1}{2}\mathbb{Z}$$

$c \notin \mathbb{Z} \Rightarrow$ a α -string por β contém $\frac{1}{2}\alpha$
caso anterior $\Rightarrow \alpha = 2(\frac{1}{2}\alpha) \notin \Delta$ **ABSURDO**

Logo $c \in \mathbb{Z} \Rightarrow c = \pm 1$ **Pelo caso anterior**

□

A Forma de Killing em \mathfrak{h}_0

Proposição A aplicação $\Phi : \mathfrak{h}^* \rightarrow \mathfrak{h}$, $\Phi(\alpha) = H_\alpha$, definida por $B(H, H_\alpha) = \alpha(H)$, $\forall H \in \mathfrak{h}$, é um isomorfismo.

Prova. Basta usar (3): $B|_{\mathfrak{h} \times \mathfrak{h}}$ é não degenerada. □

Consideremos agora o subespaço linear real $\mathfrak{h}_0 = \sum_{\alpha \in \Delta} \mathbb{R} H_\alpha$.

Proposição

(a) $B : \mathfrak{h}_0 \times \mathfrak{h}_0 \rightarrow \mathbb{C}$ toma valores reais e é definida positiva.

(b) $\mathfrak{h} = \mathfrak{h}_0 \oplus i \mathfrak{h}_0$.

A Forma de Killing em \mathfrak{h}_0

Prova de (a). $\forall \alpha, \beta \in \Delta$, seja $\{\beta + n\alpha : p_{\alpha,\beta} \leq n \leq q_{\alpha,\beta}\}$ a α -string maximal por β , com $p_{\alpha,\beta} \leq 0 \leq q_{\alpha,\beta}$ inteiros.

$$(12) \quad \Rightarrow \beta(H_\alpha) = -\frac{1}{2} \alpha(H_\alpha) (p_{\alpha,\beta} + q_{\alpha,\beta})$$

$$\begin{aligned} \Rightarrow \alpha(H_\alpha) &= B(H_\alpha, H_\alpha) = \sum_{\beta \in \Delta} \beta(H_\alpha)^2 \quad \text{por (11)} \\ &= \frac{1}{4} \alpha(H_\alpha)^2 \sum_{\beta \in \Delta} (p_{\alpha,\beta} + q_{\alpha,\beta})^2 \geq 0 \end{aligned}$$

$\Rightarrow \alpha(H_\alpha)$ é um número real positivo porque $\alpha(H_\alpha) \neq 0$

$\Rightarrow \beta(H_\alpha) = -\frac{1}{2} \alpha(H_\alpha) (p_{\alpha,\beta} + q_{\alpha,\beta})$ é um número real

$$\Rightarrow B(H, H) = \sum_{\beta \in \Delta} \beta(H)^2 \geq 0$$

$\Rightarrow B$ é definida positiva porque B não degenerada □

A Forma de Killing em \mathfrak{h}_0

Prova de (b). Seja $\mathfrak{a} = \mathfrak{h}_0 \cap i\mathfrak{h}_0$.

$$H \in \mathfrak{a} \Rightarrow H \in \mathfrak{h}_0 \Rightarrow B(H, H) \geq 0$$

$$\begin{aligned} H \in \mathfrak{a} &\Rightarrow iH \in \mathfrak{h}_0 \\ &\Rightarrow -B(H, H) = i^2 B(H, H) = B(iH, iH) \geq 0 \end{aligned}$$

$$\Rightarrow B(H, H) = 0, \quad \forall H \in \mathfrak{a} \Rightarrow \mathfrak{a} = \{0\}$$

$$\Rightarrow \mathfrak{h}_0 \cap i\mathfrak{h}_0 = \{0\} \Rightarrow \mathfrak{h} = \mathfrak{h}_0 \oplus i\mathfrak{h}_0 \quad \square$$

Sistema de Raízes da álgebra de Lie \mathfrak{g}

Seja $(\mathfrak{h}_0)^*$ o dual real de \mathfrak{h}_0 .

Proposição *Para cada raiz $\alpha \in \Delta$, a sua restrição a \mathfrak{h}_0 toma valores reais. Em particular podemos considerar que $\Delta \subset (\mathfrak{h}_0)^*$.*

O espaço $(\mathfrak{h}_0)^*$ é Euclideano quando munido do produto interno seguinte $\alpha \cdot \beta := B(H_\alpha, H_\beta)$.

Proposição *$((\mathfrak{h}_0)^*, \Delta)$ é um sistema de raízes.*

Sistema de Raízes da álgebra de Lie \mathfrak{g}

Prova. Queremos ver que $\Delta \subset (\mathfrak{h}_0)^*$ é um sistema de raízes.

(1) Δ é finito porque $\#\Delta \leq \dim \mathfrak{g}$
 $0 \notin \Delta$ por definição de Δ e
 $\langle \Delta \rangle = (\mathfrak{h}_0)^*$ por (6).

(2) $\pm\alpha$ são os únicos múltiplos de α em Δ por (14)

(3) $\sigma_\alpha(\Delta) = \Delta$ por (13)

(4) $\langle \beta, \alpha \rangle = 2 \frac{B(H_\beta, H_\alpha)}{B(H_\alpha, H_\alpha)} \in \mathbb{Z}$ por (12). □

Critério de Simplicidade

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa semisimples, e \mathfrak{h} uma subálgebra de Cartan. Seja $((\mathfrak{h}_0)^*, \Delta)$, o sistema de raízes associado ao par $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$.

Teorema *Para a toda a álgebra de Lie semisimples, \mathfrak{g} é simples $\Leftrightarrow ((\mathfrak{h}_0)^*, \Delta)$ é irredutível.*

Prova. (\Rightarrow) $\Delta = \Delta_1 \cup \Delta_2$ redutível $\Rightarrow \forall i = 1, 2$
 $\mathfrak{a}_i = \left(\bigoplus_{\alpha \in \Delta_i} \mathbb{C}H_\alpha \right) \oplus \left(\bigoplus_{\alpha \in \Delta_i} \mathfrak{g}_\alpha \right)$ ideal próprio
 $\Rightarrow \mathfrak{g}$ não é simples.

Prova do Critério de Simplicidade

Continuação da Prova. (\Leftarrow) Sup. que $\mathfrak{g} = \mathfrak{g}_1 \oplus \mathfrak{g}_2$ não é simples, com $\mathfrak{g}_1, \mathfrak{g}_2$ ideais. Seja $\mathfrak{h} \subset \mathfrak{g}$ uma subálgebra de Cartan.

Claim 1 $\mathfrak{h} = \mathfrak{h}_1 \oplus \mathfrak{h}_2$ com $\mathfrak{h}_i = \mathfrak{h} \cap \mathfrak{g}_i$.

Fixemos $H \in \mathfrak{h}$ regular tal que $\mathfrak{h} = \mathfrak{g}(H, 0)$.

$H = H_1 + H_2 \in \mathfrak{h}$ com $H_i \in \mathfrak{g}_i \Rightarrow$

$$\Rightarrow 0 = (\text{ad}H)H = \underbrace{(\text{ad}H)H_1}_{\in \mathfrak{g}_1} + \underbrace{(\text{ad}H)H_2}_{\in \mathfrak{g}_2}$$

$$\Rightarrow (\text{ad}H)H_1 = 0 = (\text{ad}H)H_2 \Rightarrow H_1, H_2 \in \mathfrak{g}(H, 0) = \mathfrak{h}.$$

Claim 2 \mathfrak{h}_i é uma subálgebra de Cartan de \mathfrak{g}_i .

Exercício.

Prova do Critério de Simplicidade

Seja $\Delta_i \subset (\mathfrak{h}_i)^*$ o sistema de raízes de \mathfrak{g}_i relativamente a \mathfrak{h}_i , e seja $\pi : \mathfrak{h} = \mathfrak{h}_1 \oplus \mathfrak{h}_2 \rightarrow \mathfrak{h}_i$ o homomorfismo projecção.

Então $\Delta = \pi_1^* \Delta_1 \cup \pi_2^* \Delta_2$ é o sistema de raízes de \mathfrak{g} rel. \mathfrak{h} .

$$\begin{aligned} \mathfrak{g}_1 \text{ B-ortogonal a } \mathfrak{g}_2 &\Rightarrow B(\mathfrak{h}_1, \mathfrak{h}_2) = 0 \\ &\Rightarrow \pi_1^* \Delta_1 \text{ é ortogonal a } \pi_2^* \Delta_2 \\ &\Rightarrow \Delta \text{ é redutível.} \end{aligned}$$

□

Estrutura da álgebra de Lie determinada por Δ

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa semisimples, e \mathfrak{h} uma subálgebra de Cartan. Seja $((\mathfrak{h}_0)^*, \Delta)$, o sistema de raízes associado ao par $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$.

Teorema *É possível escolher um vector $E_\alpha \in \mathfrak{g}_\alpha$, para cada $\alpha \in \Delta$, de modo que: $\forall \alpha, \beta \in \Delta$,*

$$(1) [H, E_\alpha] = \alpha(H) E_\alpha, \quad \forall H \in \mathfrak{h},$$

$$(2) [E_\alpha, E_{-\alpha}] = H_\alpha,$$

$$(3) [E_\alpha, E_\beta] = 0 \quad \text{se} \quad \alpha + \beta \neq 0 \quad \text{e} \quad \alpha + \beta \notin \Delta$$

$$(4) [E_\alpha, E_\beta] = N_{\alpha, \beta} E_{\alpha + \beta} \quad \text{se} \quad \alpha + \beta \in \Delta$$

onde as constantes $N_{\alpha, \beta}$ satisfazem

$$N_{\alpha, \beta} = -N_{-\alpha, -\beta}, \quad \forall \alpha, \beta \in \Delta.$$

Para uma tal escolha $N_{\alpha, \beta}^2 = \frac{q(1-p)}{2} \alpha(H_\alpha)$, sendo $p \leq 0 < q$ inteiros tais que $\{\beta + n\alpha : p \leq n \leq q\}$ é a α -string maximal por β .

Equivalência entre Álgebras e Sistemas de Raízes

Sejam \mathfrak{g} , \mathfrak{g}' álgebras de Lie complexas semisimples, e \mathfrak{h} , \mathfrak{h}' as respectivas subálgebras de Cartan. Sejam $((\mathfrak{h}_0)^*, \Delta)$, o sistema de raízes associado ao par $(\mathfrak{g}, \mathfrak{h})$ e $((\mathfrak{h}'_0)^*, \Delta')$, o sistema de raízes associado ao par $(\mathfrak{g}', \mathfrak{h}')$.

Teorema *O adjunto $\phi^* : \mathfrak{h}'_0 \rightarrow \mathfrak{h}_0$ de qualquer isomorfismo $\phi : ((\mathfrak{h}_0)^*, \Delta) \rightarrow ((\mathfrak{h}'_0)^*, \Delta')$ entre estes sistemas de raízes pode estender-se a um isomorfismo $\widehat{\phi}^* : \mathfrak{g}' \rightarrow \mathfrak{g}$ entre as respectivas álgebras de Lie.*

A álgebra $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})$

Elementos regulares : Matrizes com valores próprios distintos.

Subálgebra de Cartan : $\mathfrak{d} = \{ D \in \mathfrak{sl}(n, \mathbb{C}) : D \text{ é diagonal} \}$.

Decomposição de $\text{ad} : \mathfrak{d} \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C}))$:

$$\begin{aligned}\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C}) &= \mathfrak{d} \oplus \bigoplus_{i \neq j} \mathbb{C} E_{i,j} \\ (\text{ad} D) E_{i,j} &= (D_{i,i} - D_{j,j}) E_{i,j}, \quad \forall D \in \mathfrak{d}\end{aligned}$$

$E_{i,j} \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ é a matriz com entrada ij igual a 1 e todas as restantes nulas.

Sistema de Raízes : $\Delta = \{ e_i - e_j : i \neq j \}$ onde

$$e_i(D) = D_{i,i}, \quad \forall D \in \mathfrak{d}.$$

Esta álgebra é do tipo A_{n-1} .

A álgebra $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{C})$

$$\mathfrak{sp}(n, \mathbb{C}) = \left\{ \begin{pmatrix} A & B \\ C & -A^T \end{pmatrix} : A, B, C \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}), B, C \text{ simétricas} \right\}$$

Elementos regulares : Matrizes com valores próprios distintos.

Subálgebra de Cartan :

$$\begin{aligned} \mathfrak{h} &= \{ D \in \mathfrak{sp}(n, \mathbb{C}) : D \text{ é diagonal simpléctica} \} \\ &= \left\{ \begin{pmatrix} D & 0 \\ 0 & -D \end{pmatrix} : D \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) \text{ diagonal} \right\} \end{aligned}$$

A álgebra $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{C})$

Seja como antes $e_j : \mathfrak{d} \rightarrow \mathbb{C}$, $e_j(D) = D_{j,j}$.

Decomposição de $\text{ad} : \mathfrak{d} \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{sp}(n, \mathbb{C}))$:

$$S_{i,j} = \begin{pmatrix} E_{i,j} & 0 \\ 0 & -E_{j,i} \end{pmatrix} \quad 1 \leq i \neq j \leq n$$
$$\begin{aligned} (\text{ad} D) S_{i,j} &= (D_{i,i} - D_{j,j}) S_{i,j} \\ &= (e_i - e_j)(D) S_{i,j}, \quad \forall D \in \mathfrak{d} \end{aligned}$$

$$U_{i,j} = \begin{pmatrix} 0 & E_{i,j} + E_{j,i} \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad 1 \leq i \leq j \leq n$$
$$\begin{aligned} (\text{ad} D) U_{i,j} &= (D_{i,i} + D_{j,j}) U_{i,j} \\ &= (e_i + e_j)(D) U_{i,j}, \quad \forall D \in \mathfrak{d} \end{aligned}$$

A álgebra $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{C})$

$$L_{i,j} = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ E_{i,j} + E_{j,i} & 0 \end{pmatrix} \quad 1 \leq i \leq j \leq n$$
$$(\text{ad} D) L_{i,j} = (-D_{i,i} - D_{j,j}) L_{i,j}$$
$$= (-e_i - e_j)(D) L_{i,j}, \quad \forall D \in \mathfrak{d}$$

$$\mathfrak{sp}(n, \mathbb{C}) = \mathfrak{d} \oplus \left(\bigoplus_{i \neq j} \mathbb{C} S_{i,j} \right) \oplus \left(\bigoplus_{i,j} \mathbb{C} L_{i,j} \right) \oplus \left(\bigoplus_{i,j} \mathbb{C} U_{i,j} \right)$$

Sistema de Raíces : $\Delta = \{ \pm e_i \pm e_j : i \neq j \} \cup \{ \pm 2 e_i \}$

Esta álgebra é do tipo C_n .

A álgebra $\mathfrak{so}(n, \mathbb{C})$

A álgebra de Lie real $\mathfrak{so}(n)$ é uma forma real da seguinte álgebra de Lie complexa

$$\mathfrak{so}(n, \mathbb{C}) = \{ A \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) : A^T = -A \} .$$

Elementos regulares : Matrizes com valores próprios distintos.

Subálgebra de Cartan :

$$\mathfrak{h}_n = \{ D \in \mathfrak{so}(n, \mathbb{C}) : D \text{ é diagonal por blocos } 2 \times 2 \}$$

Uma matriz $D \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ diz-se **diagonal por blocos** 2×2 sse $D = \text{diag}(D_1, \dots, D_k)$ onde cada $D_i \in \mathfrak{gl}(2, \mathbb{C})$, à exceção do último bloco que satisfaz $D_k \in \mathfrak{gl}(2, \mathbb{C})$ se $n = 2k$, e $D_k \in \mathfrak{gl}(1, \mathbb{C})$ se $n = 2k - 1$.

Diagonais por Blocos 2×2 em $\mathfrak{so}(n, \mathbb{C})$

$$J_2(h) := \begin{pmatrix} 0 & -ih \\ ih & 0 \end{pmatrix}$$

$$J_{2k}(h_1, \dots, h_k) := \text{diag} (J_2(h_1), \dots, J_2(h_k))$$

$$J_{2k-1}(h_1, \dots, h_{k-1}) := \text{diag} (J_2(h_1), \dots, J_2(h_{k-1}), 0)$$

$J_n : \mathbb{R}^{[n/2]} \rightarrow \mathfrak{d}_n$ é um isomorfismo.

$\forall h \in \mathbb{R}^{[n/2]}$, consideremos $\text{ad}J_n(h) : \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C}) \rightarrow \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$

$\forall X = (X_{i,j})_{i,j} \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ onde cada $X_{i,j} \in \mathfrak{gl}(2, \mathbb{C})$, à exceção da última

linha e da última coluna que no caso $n = 2k - 1$, fora da diagonal, são respectivamente blocos 1×2 e 2×1 .

$$(\text{ad}J_n(h))X = (J(h_i)X_{i,j} - X_{i,j}J(h_j))_{i,j}$$

convencionando que $J(h_i) = J_2(h_i)$ se $n = 2k$ ou $i < k$ com $n = 2k - 1$, e que $J(h_k) = 0$ quando $n = 2k - 1$.

A álgebra $\mathfrak{so}(2, \mathbb{C})$

$$\mathfrak{so}(2, \mathbb{C}) = \left\{ \begin{pmatrix} 0 & -ih \\ ih & 0 \end{pmatrix} : h \in \mathbb{C} \right\}$$

é uma álgebra de dimensão complexa um



$\text{ad} : \mathfrak{so}(2, \mathbb{C}) \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{so}(2, \mathbb{C}))$ é identicamente nula



$\mathfrak{so}(2, \mathbb{C})$ é abeliana.

A álgebra $\mathfrak{so}(3, \mathbb{C})$

$$F = \left(\begin{array}{cc|c} 0 & 0 & 1 \\ 0 & 0 & i \\ \hline -1 & -i & 0 \end{array} \right) \quad G = \left(\begin{array}{cc|c} 0 & 0 & -1 \\ 0 & 0 & i \\ \hline 1 & -i & 0 \end{array} \right)$$

Decomposição de $\text{ad} : \mathfrak{d}_3 \rightarrow \text{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{so}(3, \mathbb{C})) : \forall H = J_3(h),$

$$(\text{ad}H)F = hF = e_1(H)F$$

$$(\text{ad}H)G = -hG = -e_1(H)G$$

$$\mathfrak{so}(3, \mathbb{C}) = \mathfrak{d}_3 \oplus \langle F \rangle \oplus \langle G \rangle$$

Sistema de Raízes : $\Delta = \{e_1, -e_1\}$.
Álgebra de tipo A_1 .

A álgebra $\mathfrak{so}(4, \mathbb{C})$

Consideremos as matrizes antissimétricas

$$M = \left(\begin{array}{cc|cc} 0 & 0 & 1 & -i \\ 0 & 0 & -i & -1 \\ \hline -1 & i & 0 & 0 \\ i & 1 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad N = \left(\begin{array}{cc|cc} 0 & 0 & 1 & i \\ 0 & 0 & i & -1 \\ \hline -1 & -i & 0 & 0 \\ -i & 1 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

$$P = \left(\begin{array}{cc|cc} 0 & 0 & 1 & -i \\ 0 & 0 & i & 1 \\ \hline -1 & -i & 0 & 0 \\ i & -1 & 0 & 0 \end{array} \right) \quad Q = \left(\begin{array}{cc|cc} 0 & 0 & 1 & i \\ 0 & 0 & -i & 1 \\ \hline -1 & i & 0 & 0 \\ -i & -1 & 0 & 0 \end{array} \right)$$

A decomposição espacial das raízes de $\mathfrak{so}(4, \mathbb{C})$ é

$$\mathfrak{so}(4, \mathbb{C}) = \mathfrak{d}_4 \oplus \langle M \rangle \oplus \langle N \rangle \oplus \langle P \rangle \oplus \langle Q \rangle.$$

A álgebra $\mathfrak{so}(4, \mathbb{C})$

Decomposição de $\text{ad} : \mathfrak{d}_4 \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{so}(4, \mathbb{C})) :$

$$\forall H = J_4(h_1, h_2) \in \mathfrak{d}_4,$$

$$(\text{ad}H) M = (-h_1 - h_2) M = (-e_1 - e_2)(H) M$$

$$(\text{ad}H) N = (h_1 + h_2) N = (e_1 + e_2)(H) N$$

$$(\text{ad}H) P = (h_1 - h_2) P = (e_1 - e_2)(H) P$$

$$(\text{ad}H) Q = (-h_1 + h_2) Q = (-e_1 + e_2)(H) Q$$

Sistema de Raízes : $\Delta = \{-e_1 - e_2, e_1 + e_2, e_1 - e_2, -e_1 + e_2\} .$

Álgebra de tipo $A_1 \oplus A_1$. Não é simples.

A álgebra $\mathfrak{so}(2n, \mathbb{C})$

Define-se $e_j \in \mathfrak{d}_n^*$ pondo

$$e_j(H) = h_j, \quad \forall H = \text{diag}(J_2(h_1), J_2(h_2), \dots) \in \mathfrak{d}_n.$$

Sejam $M_{j,\ell}$, $N_{j,\ell}$, $P_{j,\ell}$ e $Q_{j,\ell} \in \mathfrak{so}(2n, \mathbb{C})$ matrizes cujas submatrizes correspondentes aos blocos (j, j) , (j, ℓ) , (ℓ, j) e (ℓ, ℓ) coincidem resp. com as matrizes $M, N, P, Q \in \mathfrak{so}(4, \mathbb{C})$, com todas as restantes entradas iguais a zero.

Decomposição de $\text{ad} : \mathfrak{d}_{2n} \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{so}(2n, \mathbb{C})) : \forall H \in \mathfrak{d}_{2n},$

$$(\text{ad}H) M_{j,\ell} = (-e_j - e_\ell)(H) M_{j,\ell}$$

$$(\text{ad}H) N_{j,\ell} = (e_j + e_\ell)(H) N_{j,\ell}$$

$$(\text{ad}H) P_{j,\ell} = (e_j - e_\ell)(H) P_{j,\ell}$$

$$(\text{ad}H) Q_{j,\ell} = (-e_j + e_\ell)(H) Q_{j,\ell}$$

A álgebra $\mathfrak{so}(2n, \mathbb{C})$

$$\mathfrak{so}(2n, \mathbb{C}) = \mathfrak{d}_{2n} \oplus \bigoplus_{j \neq \ell} \langle M_{j,\ell} \rangle \oplus \langle N_{j,\ell} \rangle \oplus \langle P_{j,\ell} \rangle \oplus \langle Q_{j,\ell} \rangle$$

Sistema de Raíces : $\Delta = \{ \pm e_j \pm e_\ell : 1 \leq j \neq \ell \leq n \} .$

$\mathfrak{so}(2n, \mathbb{C})$ é de tipo D_n , $\forall n \geq 3$.

Em particular é simples.

A álgebra $\mathfrak{so}(2n + 1, \mathbb{C})$

Sejam $M_{j,\ell}$, $N_{j,\ell}$, $P_{j,\ell}$ e $Q_{j,\ell} \in \mathfrak{so}(2n + 1, \mathbb{C})$ as matrizes definidas no caso anterior e sejam $F_j, G_j \in \mathfrak{so}(2n + 1, \mathbb{C})$ matrizes cujas submatrizes correspondentes aos blocos (j, j) , $(j, n + 1)$, $(n + 1, j)$ e $(n + 1, n + 1)$ coincidem resp. com as matrizes $F, G \in \mathfrak{so}(3, \mathbb{C})$, com todas as restantes entradas iguais a zero.

Decomposição de $\text{ad} : \mathfrak{d}_{2n+1} \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{so}(2n + 1, \mathbb{C})) : \forall H \in \mathfrak{d}_{2n+1}$,

$$(\text{ad}H) M_{j,\ell} = (-e_j - e_\ell)(H) M_{j,\ell}$$

$$(\text{ad}H) N_{j,\ell} = (e_j + e_\ell)(H) N_{j,\ell}$$

$$(\text{ad}H) P_{j,\ell} = (e_j - e_\ell)(H) P_{j,\ell}$$

$$(\text{ad}H) Q_{j,\ell} = (-e_j + e_\ell)(H) Q_{j,\ell}$$

$$(\text{ad}H) F_j = e_j(H) F_j$$

$$(\text{ad}H) G_j = -e_j(H) G_j$$

A álgebra $\mathfrak{so}(2n + 1, \mathbb{C})$

$$\mathfrak{so}(2n + 1, \mathbb{C}) = \mathfrak{d}_{2n+1} \oplus \bigoplus_j \langle F_j \rangle \oplus \langle G_j \rangle \oplus \bigoplus_{j \neq \ell} \langle M_{j,\ell} \rangle \oplus \langle N_{j,\ell} \rangle \oplus \langle P_{j,\ell} \rangle \oplus \langle Q_{j,\ell} \rangle$$

Sistema de Raíces :

$$\Delta = \{ \pm e_i \pm e_j : 1 \leq i \neq j \leq n \} \cup \{ \pm e_i : i = 1, \dots, n \} .$$

$\mathfrak{so}(2n + 1, \mathbb{C})$ é de tipo B_n , $\forall n \geq 2$.

Em particular é simples.

Algumas álgebras clássicas reais

$\mathfrak{sl}(n, \mathbb{R})$ é uma forma real de $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})$, $\forall n \geq 2$.
 $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{R})$ é simples.

$\mathfrak{sp}(n, \mathbb{R})$ é uma forma real de $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{C})$, $\forall n \geq 1$.
 $\mathfrak{sp}(n, \mathbb{R})$ é simples.

$\mathfrak{so}(n, \mathbb{R})$ é uma forma real de $\mathfrak{so}(n, \mathbb{C})$, $\forall n \geq 2$.
 $\mathfrak{so}(n, \mathbb{R})$ é simples, $\forall n \geq 3$, $n \neq 4$.

$\mathfrak{su}(n)$ é uma forma real de $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})$, $\forall n \geq 2$.
 $\mathfrak{su}(n)$ é simples, $\forall n \geq 2$.

$\mathfrak{su}(n)$ é uma forma real de $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})$

Prova.

Dada $H \in \mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})$,

$$\operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(H) = 0 \Rightarrow \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}\left(\frac{H \pm H^*}{2}\right) = 0 \Rightarrow$$

$$H = \underbrace{\frac{H - H^*}{2}}_{\in \mathfrak{su}(n)} + i \underbrace{(-i) \frac{H + H^*}{2}}_{\in \mathfrak{su}(n)} \in \mathfrak{su}(n) \oplus i\mathfrak{su}(n)$$

□

Relação entre Ideais e Subgrupos Normais

Seja G um grupo de Lie com álgebra de Lie \mathfrak{g} .

Um subgrupo $H \subseteq G$ diz-se **normal** $\Leftrightarrow \forall g \in G, g^{-1} H g \subseteq H$.
Escreve-se $H \trianglelefteq G$ para exprimir este facto.

Sabemos já que é bijectiva a correspondência

$$\Gamma : \text{Sub}(\mathfrak{g}) \rightarrow \text{Sub}_0(G), \quad \mathfrak{h} \mapsto \Gamma(\mathfrak{h}),$$

entre

$$\text{Sub}(\mathfrak{g}) = \{ \mathfrak{h} \subset \mathfrak{g} : \mathfrak{h} \text{ é uma subálgebra de } \mathfrak{g} \} \text{ e}$$

$$\text{Sub}_0(G) = \{ H \subset G : H \text{ é um subgrupo conexo de } G \}.$$

Proposição *Dados $\mathfrak{h} \in \text{Sub}(\mathfrak{g})$ e $H = \Gamma(\mathfrak{h}) \in \text{Sub}_0(G)$,
 \mathfrak{h} é um ideal de \mathfrak{g} $\Leftrightarrow H$ é um subgrupo normal de G .*

Relação entre Ideais e Subgrupos Normais

Prova.

\mathfrak{h} é um ideal de \mathfrak{g}

\Leftrightarrow

$\forall X \in \mathfrak{g}, (\text{ad}X)\mathfrak{h} \subseteq \mathfrak{h}$

$\Leftrightarrow \Leftarrow \text{Ad}(e^X) = e^{\text{ad}X}$

$\forall X \in \mathfrak{g}, \text{Ad}(e^X)\mathfrak{h} \subseteq \mathfrak{h}$

\Leftrightarrow

$\forall X \in \mathfrak{g}, e^X H e^{-X} \subseteq H$

\Leftrightarrow

H é um subgrupo normal de G

□

Subgrupos Fechados & Quocientes

Seja G um grupo de Lie com dimensão finita.

Teorema *Todo o subgrupo fechado de G é uma subvariedade suave de G . Em particular é um grupo de Lie.*

Proposição *Se $H \subseteq G$ é um subgrupo fechado o conjunto das classes esquerdas $G/H = \{gH : g \in G\}$ admite uma estrutura natural de variedade que torna suaves a projecção $\pi : G \rightarrow G/H$ e a multiplicação $G \times G/H \rightarrow G/H$, $(g', gH) \mapsto (g'g)H$.*

Corolário *Se $H \subseteq G$ é um subgrupo normal e fechado então G/H é um grupo de Lie e a projecção $\pi : G \rightarrow G/H$ é suave.*

Se \mathfrak{h} e \mathfrak{g} são as álgebras de Lie de H e G respectivamente então a derivada $D\pi_1 : \mathfrak{g} = T_1G \rightarrow T_1(G/H)$ tem núcleo \mathfrak{h} e induz o isomorfismo de álgebras de Lie $\mathfrak{g}/\mathfrak{h} \simeq T_1(G/H)$.

Somas Directas

Seja G um grupo de Lie conexo com álgebra de Lie \mathfrak{g} .

Proposição *Dados subgrupos conexos normais $H_1, H_2 \subseteq G$ cujas álgebras de Lie são os ideais $\mathfrak{h}_1, \mathfrak{h}_2 \subseteq \mathfrak{g}$,*

$$G = H_1 \oplus H_2 \iff \mathfrak{g} = \mathfrak{h}_1 \oplus \mathfrak{h}_2 .$$

G diz-se **semisimples**, resp. **simples**, **solúvel** $\iff G$ for conexo e \mathfrak{g} for semisimples, resp. simples, solúvel.

Grupos Semisimples, Simples e Solúveis

Proposição *Seja G um grupo de Lie conexo.*

G é semisimples \Leftrightarrow não existe $\{1\} \neq H \trianglelefteq G$ solúvel
 $\Leftrightarrow \exists H_i \trianglelefteq G$ simples tais que $G = H_1 \oplus \dots \oplus H_n$

G é simples $\Leftrightarrow G$ é não abeliano
sem subgrupos conexos normais próprios

G é solúvel \Leftrightarrow existe uma série de subgrupos normais conexos
 $\{1\} = H_0 \trianglelefteq H_1 \trianglelefteq \dots \trianglelefteq H_n = G$
tal que H_i/H_{i-1} é abeliano $\forall i = 1, \dots, n$.

O Comutador de G

Seja G um grupo de Lie conexo.

Dados $g, h \in G$ define-se o **comutador de g e h** como

$$[g, h] := g h g^{-1} h^{-1}.$$

Chama-se **comutador de G** ao subgrupo conexo gerado pelos comutadores $[g, h]$ com $g, h \in G$, que se denota por $[G, G]$.

Proposição *Se \mathfrak{g} é a álgebra de Lie de G então $[G, G]$ é um subgrupo normal de G que tem por álgebra de Lie o ideal $[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$.*

Prova.

$$[G, G] \text{ é normal} \iff a[g, h]a^{-1} = [aga^{-1}, aha^{-1}]$$

$$[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] \subseteq T_1([G, G]) \iff \begin{aligned} \frac{d^2}{dt^2}(e^{tX} e^{tY} e^{-tX} e^{-tY})_{t=0} &= 2[X, Y] \text{ e} \\ \frac{d}{dt}(e^{tX} e^{tY} e^{-tX} e^{-tY})_{t=0} &= 0 \end{aligned}$$

O Comutador de G

Continuação da Prova.

Campbell-Baker-Hausdorff $\Rightarrow [e^X, e^Y] = e^{[X, Y] + \dots}$ onde os pontos representam termos com dois ou mais factores X, Y .

$\Rightarrow \exists U$ viz. aberta de 1 em G tal que $[U, U] \subseteq \exp[\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]$

$\Rightarrow [G, G] \subseteq \Gamma([\mathfrak{g}, \mathfrak{g}]) \Rightarrow T_1[G, G] \subseteq [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}].$ □

Proposição *Se G é semisimples então $[G, G] = G$.*

Prova.

G semisimples $\Rightarrow \mathfrak{g}$ semisimples

$\Rightarrow [\mathfrak{g}, \mathfrak{g}] = \mathfrak{g}$

$\Rightarrow [G, G] = G$ □

O Centro de G

Seja G um grupo de Lie conexo.

Chama-se **centro de G** ao subgrupo normal

$$\begin{aligned}Z(G) &= \{g \in G : [g, h] = 1, \forall h \in G\} \\ &= \{g \in G : gh = hg, \forall h \in G\}.\end{aligned}$$

Proposição $Z(G)$ é o núcleo da representação $\text{Ad} : G \rightarrow \text{Aut}(\mathfrak{g})$.
O centro $Z(\mathfrak{g})$ de \mathfrak{g} é a álgebra de Lie de $Z(G)$.

Prova. $g \in Z(G) \Leftrightarrow \forall X \in \mathfrak{g}, g e^{tX} g^{-1} = e^{tX}$
 $\Leftrightarrow \forall X \in \mathfrak{g}, \frac{d}{dt}(g e^{tX} g^{-1})_{t=0} = X$
 $\Leftrightarrow \forall X \in \mathfrak{g}, \text{Ad}(g)X = X \Leftrightarrow \text{Ad}(g) = I.$

$\forall t \in \mathbb{R}, e^{tX} \in Z(G) \Leftrightarrow \forall t \in \mathbb{R}, e^{t\text{ad}X} = \text{Ad}(e^{tX}) = I$
 $\Leftrightarrow \text{ad}X = 0 \Leftrightarrow X \in Z(\mathfrak{g}).$ □

O Centro dum Grupo Semisimples

Proposição *Se G é semisimples então $Z(G)$ é um subgrupo discreto.*

Prova.

$$\begin{aligned} G \text{ semisimples} &\Rightarrow \mathfrak{g} \text{ semisimples} \Rightarrow Z(\mathfrak{g}) = \{0\} \\ &\Rightarrow Z(G)_0 = \{1\} \Rightarrow Z(G) \text{ é discreto.} \quad \square \end{aligned}$$

Caracteres dum Grupo Abeliano

Seja $\mathbb{S}^1 = \{ z \in \mathbb{C} : |z| = 1 \}$.

\mathbb{S}^1 é um grupo multiplicativo abeliano de dimensão um.

Seja G um grupo topológico *abeliano e localmente compacto*, de agora em diante um **grupo ALC**. Chama-se **caracter** de G a qualquer homomorfismo contínuo $\lambda : G \rightarrow \mathbb{S}^1$.

Define-se

$\widehat{G} = \text{Hom}(G, \mathbb{S}^1) = \{ \lambda : G \rightarrow \mathbb{S}^1 : \lambda \text{ é um caracter de } G \}$
que é um grupo abeliano e é localmente compacto com a topologia compacta-aberta.

O grupo \widehat{G} diz-se o **dual de Pontryagin** de G .

A topologia compacta-aberta é definida pela família de semi-métricas

$$\{ d_K(\lambda, \lambda') = \max_{g \in K} |\lambda(g) - \lambda'(g)| \quad : \quad K \subseteq G \text{ compacto} \}.$$

Dualidade de Pontryagin

A dualidade de Pontryagin para grupos ALC(s)

$$\langle \cdot, \cdot \rangle : \widehat{G} \times G \rightarrow \mathbb{S}^1 \quad \langle \lambda, g \rangle = \lambda(g)$$

é uma ferramenta importante em Teoria de Representação de Grupos, e em Análise Funcional (Transf. de Gelfand e Fourier).

Teorema *Sejam G, G_1, G_2, G' grupos ALC(s).*

(a) $\lambda : G \simeq \widehat{\widehat{G}}, \quad x \mapsto \lambda_x, \quad \lambda_x(\alpha) = \alpha(x),$

(b) $\widehat{G_1 \oplus G_2} = \widehat{G_1} \oplus \widehat{G_2},$

(c) $G \text{ é compacto} \Leftrightarrow \widehat{G} \text{ é discreto},$

(d) $G \text{ é conexo} \Leftrightarrow \widehat{G} \text{ é livre de torsão},$

(e) $\phi : G \rightarrow G' \text{ é injetiva} \Leftrightarrow \widehat{\phi} : \widehat{G'} \rightarrow \widehat{G} \text{ é sobrejectiva}.$

O **adjunto** $\widehat{\phi} : \widehat{G'} \rightarrow \widehat{G}$ dum homomorfismo contínuo $\phi : G \rightarrow G'$ é definido por $\widehat{\phi}(\lambda') = \lambda' \circ \phi.$

Exemplos: Duais de \mathbb{R}^n , \mathbb{T}^n e \mathbb{Z}^n

Dual de \mathbb{R}^n : $\widehat{\mathbb{R}^n} = \{ e_x : x \in \mathbb{R}^n \} \simeq \mathbb{R}^n$ onde
 $e_x : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{S}^1$ é o caracter $e_x(y) = e^{2\pi i x \cdot y}$.

Dual de $\mathbb{T}^n = \mathbb{R}^n / \mathbb{Z}^n$: $\widehat{\mathbb{T}^n} = \{ e_k : k \in \mathbb{Z}^n \} \simeq \mathbb{Z}^n$ onde
 $e_k : \mathbb{T}^n \rightarrow \mathbb{S}^1$ é o caracter $e_k(x) = e^{2\pi i k \cdot x}$.

Dual de \mathbb{Z}^n : $\widehat{\mathbb{Z}^n} = \{ e_x : x \in \mathbb{T}^n \} \simeq \mathbb{T}^n$ onde
 $e_x : \mathbb{Z}^n \rightarrow \mathbb{S}^1$ é o caracter $e_x(k) = e^{2\pi i k \cdot x}$.

Grupos de Lie Abelianos

Teorema Para qualquer grupo de Lie G , abeliano, conexo de dimensão n , a exponencial $\exp : \mathfrak{g} = T_1 G \rightarrow G$ é um epimorfismo de grupos cujo núcleo $\mathfrak{z} = \text{Nuc}(\exp)$ é um subgrupo discreto de \mathfrak{g} . Além disso $G \simeq \mathbb{T}^k \oplus \mathbb{R}^{n-k}$ onde $k = \text{rank}(\mathfrak{z})$.

Prova. G abeliano $\Rightarrow \exp : \mathfrak{g} \rightarrow G$ é um epimorfismo.

\exp difeomorfismo local $\Rightarrow \mathfrak{z} = \text{Nuc}(\exp)$ é discreto

$k = \text{rank}(\mathfrak{z}) \Rightarrow \exists a_i \in \mathfrak{z}$ tais que $\mathfrak{z} = \mathbb{Z}a_1 \oplus \dots \oplus \mathbb{Z}a_k$

Sejam $\mathfrak{t} = \mathbb{R}a_1 \oplus \dots \oplus \mathbb{R}a_k$, $\mathfrak{f} \subseteq \mathfrak{g}$ subespaço tal que $\mathfrak{g} = \mathfrak{t} \oplus \mathfrak{f}$

Sejam $T = \exp(\mathfrak{t})$ e $F = \exp(\mathfrak{f})$. Então

$$G = T \oplus F \stackrel{\exp}{\simeq} \mathfrak{t}/\mathfrak{z} \oplus \mathfrak{f} \simeq \mathbb{T}^k \oplus \mathbb{R}^{n-k}.$$

□

Grupos de Lie Abelianos

Corolário *Todo o grupo de Lie G , abeliano, compacto, conexo de dimensão n , é isomorfo ao toro n -dimensional \mathbb{T}^n .*

Subgrupos de Cartan

Seja G um grupo de Lie semisimples, conexo e complexo com álgebra de Lie \mathfrak{g} . G diz-se complexo $\Leftrightarrow \mathfrak{g}$ for complexa, o que equivale a dizer que G é uma variedade complexa.

Chama-se **subgrupo de Cartan** de G a qualquer subgrupo conexo $H \subseteq G$ tal que $\mathfrak{h} = T_1H$ seja uma subálgebra de Cartan de \mathfrak{g} .

Teorema *Seja G um grupo de Lie semisimples, conexo e complexo.*

- (1) G admite subgrupos de Cartan.
- (2) $\forall H_1, H_2 \subset G$ subgrupos de Cartan,
 $\exists g \in G$ tal que $H_2 = g H_1 g^{-1}$.

Subgrupos de Cartan

Seja G um grupo de Lie semisimples, conexo e complexo com álgebra de Lie \mathfrak{g} .

Proposição $\forall H \subseteq G$, H é um subgrupo de Cartan $\Leftrightarrow H$ for um subgrupo abeliano conexo maximal tal que $\text{Ad}(g) \in \text{Aut}(\mathfrak{g})$ é semisimples, $\forall g \in H$.

Segue do lema seguinte

Lema Dado um subgrupo abeliano conexo $H \subseteq G$ com álgebra de Lie \mathfrak{h} são equivalentes:

- (1) $\forall A \in \mathfrak{h}$, $\text{ad}(A) \in \text{gl}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$ é semisimples,
- (2) $\forall g \in H$, $\text{Ad}(g) \in \text{GL}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$ é semisimples.

Subgrupos de Cartan

Prova do Lema. (2) \Rightarrow (1) : Resulta de se ter $\forall A \in \mathfrak{h}$,
 $\text{ad}(A)$ é semisimples $\Leftrightarrow \text{Ad}(e^A) = e^{\text{ad}(A)}$ é semisimples.

(1) \Rightarrow (2): Por comutatividade, se $\text{Ad}(e^{A_i})$ for semisimples
 $\forall i = 1, \dots, n$ então $\text{Ad}(e^{A_1} \dots e^{A_n}) = \text{Ad}(e^{A_1}) \dots \text{Ad}(e^{A_n})$
também é semisimples. □

O grupo das formas multiplicativas $\text{Hom}(H, \mathbb{C}^*)$

Seja H um grupo de Lie abeliano, conexo e complexo com álgebra de Lie \mathfrak{h} , e $\mathbb{C}^* = \mathbb{C} - \{0\}$ visto como grupo multiplicativo.

Define-se

$$\text{Hom}(H, \mathbb{C}^*) = \{ \lambda : H \rightarrow \mathbb{C}^* : \lambda \text{ é um homomorfismo suave} \}$$

Proposição $\text{Hom}(H, \mathbb{C}^*)$ é um grupo abeliano formado por homomorfismos holomórfos.

$\forall \lambda \in \text{Hom}(H, \mathbb{C}^*)$ define-se $\lambda_{\#} = D\lambda_1 : \mathfrak{h} \rightarrow \mathbb{C}$.

$$\forall A \in \mathfrak{h}, \quad \lambda(e^A) = e^{\lambda_{\#}(A)}.$$

Formas Inteiras

Seja H um grupo de Lie abeliano, conexo e complexo com álgebra de Lie \mathfrak{h} .

$\alpha \in \mathfrak{h}^*$ diz-se uma **forma inteira** $\Leftrightarrow \alpha(\text{Nuc}(\exp)) \subseteq 2\pi i \mathbb{Z}$.

Proposição *O mapa $\Phi : \text{Hom}(H, \mathbb{C}^*) \rightarrow \mathfrak{h}^*$, $\Phi(\lambda) = \lambda_{\#}$, é um isomorfismo sobre o subespaço das formas inteiras.*

Prova. $\Phi(\lambda) = \lambda_{\#} = 0 \Rightarrow \lambda(e^A) = e^{\lambda_{\#}(A)} = e^0 = 1$
 $\Rightarrow \lambda = 1 \quad \Leftarrow \exp : \mathfrak{h} \rightarrow H \text{ é sobrej.}$

$\alpha \in \mathfrak{h}^*$ é forma inteira $\Rightarrow \text{Nuc}(e^{\alpha}) \supseteq \text{Nuc}(\exp)$
 $\Rightarrow \exists \lambda \in \text{Hom}(H, \mathbb{C}^*)$, $e^{\alpha} = \lambda \circ \exp$
 $\Rightarrow \alpha = \lambda_{\#}$. □

As Raízes são formas inteiras.

Seja \mathfrak{g} uma álgebra de Lie complexa e semisimples.

Proposição Se $\mathfrak{h} \subset \mathfrak{g}$ é uma subálgebra de Cartan de \mathfrak{g} , toda a raiz $\alpha \in \mathfrak{h}^*$ de \mathfrak{g} relativamente a \mathfrak{h} é uma forma inteira.

Prova. Dada uma raiz $\alpha \in \Delta$, $\exists X \in \mathfrak{g}_\alpha - \{0\}$ tal que
 $\forall A \in \mathfrak{h}, (\text{ad}A) X = \alpha(A) X$.

Então

$$\forall A \in \mathfrak{h}, \text{Ad}(e^A) X = e^{\text{ad}A} X = e^{\alpha(A)} X.$$

$$\begin{aligned} e^A = 1 &\Rightarrow \text{Ad}(e^A) = I \\ &\Rightarrow X = \text{Ad}(e^A) X = e^{\alpha(A)} X \\ &\Rightarrow e^{\alpha(A)} = 1 \Rightarrow \alpha(A) \in 2\pi i \mathbb{Z}. \end{aligned}$$

Logo α é uma forma inteira. □

Decomposição semisimples numa representação

Sejam V um espaço vectorial sobre \mathbb{C} ,
 G um grupo de Lie complexo.

Chama-se **representação de G em V** a todo o homomorfismo de grupos de Lie, $\rho : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$.

Chama-se **decomposição semisimples** de $\rho : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ a uma decomposição em soma directa $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_m$ tal que $\forall g \in G, \forall i = 1, \dots, m, \rho(g)(V_i) \subseteq V_i$ e $\exists \lambda_i(g) \in \mathbb{C}^*$ tal que $\rho(g)|_{V_i} = \lambda_i(g) I$ é um múltiplo da identidade.

Para cada $i = 1, \dots, m$, a aplicação $g \mapsto \lambda_i(g)$ está em $\text{Hom}(G, \mathbb{C}^*)$. $\lambda_i : G \rightarrow \mathbb{C}^*$ diz-se um **peso** de $\rho : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$.

O subespaço V_i fica completamente determinado pelo peso λ_i ,
 $V_i = \{ v \in V : \forall g \in G, \rho(g)v = \lambda_i(g)v \}$.

Existência de Decomposição Semisimples

Teorema *Seja $\rho : H \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ uma representação dum grupo abeliano H num espaço vectorial complexo V tal que*

$\forall g \in H, \rho(g)$ é semisimples.

Então ρ admite uma decomposição semisimples.

Prova. A prova por indução na dimensão de H . □

Representação Adjunta do Subgrupo de Cartan

Sejam G grupo de Lie semisimples, conexo e complexo com álgebra de Lie \mathfrak{g} , H subgrupo de Cartan de G com álgebra de Lie \mathfrak{h} e $\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \bigoplus_{\alpha \in \Delta} \mathfrak{g}_{\alpha}$ a decomposição espacial das raízes de \mathfrak{g} rel. a \mathfrak{h} .

Para cada raiz $\alpha \in \Delta$ define-se $\omega_{\alpha} \in \text{Hom}(H, \mathbb{C}^*)$ por
$$\omega_{\alpha}(e^A) := e^{\alpha(A)}, \quad \forall A \in \mathfrak{h}.$$

ω_{α} está bem definida porque α é uma forma inteira.

Teorema Para cada raiz $\alpha \in \Delta$, ω_{α} é um peso de $\text{Ad} : H \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(\mathfrak{g})$ com subespaço próprio associado \mathfrak{g}_{α} .

Prova. Dados $\alpha \in \Delta$, $X \in \mathfrak{g}_{\alpha}$ e $A \in \mathfrak{h}$,

$$(\text{ad}A)X = \alpha(A)X \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (\text{Ad}(e^A)X = e^{\text{ad}A}X = e^{\alpha(A)}X = \omega_{\alpha}(e^A)X$$

$$\Rightarrow (\text{Ad}(g)X = \omega_{\alpha}(g)X, \quad \forall g \in H. \quad \square$$

O Grupo de Weyl

Sejam G grupo de Lie semisimples, conexo e complexo com álgebra de Lie \mathfrak{g} , H subgrupo de Cartan de G com álgebra de Lie \mathfrak{h} .

Chama-se **grupo de Weyl** de G relativamente a H ao grupo

$$\mathcal{W}(G, H) := N_G(H)/H,$$

onde $N_G(H)$ denota o **normalizador** de H ,

$$N_G(H) = \{ g \in G : g H g^{-1} = H \} = \{ g \in G : \text{Ad}(g) \mathfrak{h} = \mathfrak{h} \}.$$

Chama-se **automorfismo exterior de \mathfrak{h}** a um automorfismo da forma $\text{Ad}(g)|_{\mathfrak{h}} : \mathfrak{h} \rightarrow \mathfrak{h}$ com $g \in N_G(H)$.

Proposição *O grupo de Weyl é isomorfo ao grupo dos automorfismos exteriores de \mathfrak{h} .*

Prova. A aplicação $\Phi : N_G(H) \rightarrow \{ \text{automorf. exteriores de } \mathfrak{h} \}$ é um epimorfismo com núcleo H . □

O Grupo de Weyl Permuta o Sistema de Raízes Δ

Sejam G grupo de Lie semisimples, conexo e complexo com álgebra de Lie \mathfrak{g} , H subgrupo de Cartan de G com álgebra de Lie \mathfrak{h} .

Vendo os elementos de $\mathcal{W}(G, H)$ como automorfismos exteriores, este grupo actua em \mathfrak{h} .

Por pull-back o grupo $\mathcal{W}(G, H)$ actua igualmente em \mathfrak{h}^* ,
$$\mathcal{W}(G, H) \times \mathfrak{h}^* \rightarrow \mathfrak{h}^*, (s, \alpha) \mapsto \alpha \circ s.$$

Proposição *O grupo de Weyl permuta as raízes de \mathfrak{g} relativas a \mathfrak{h} . $\forall s \in \mathcal{W}(G, H), \alpha \in \Delta \Rightarrow \alpha \circ s \in \Delta.$*

O Grupo de Weyl Permuta o Sistema de Raízes Δ

Prova da Proposição. $\forall \alpha \in \Delta \quad \exists X \in \mathfrak{g} - \{0\}$ tal que
 $\forall A \in \mathfrak{h}, (\text{ad}A)X = \alpha(A)X$

Dado $g \in N_G(H)$, $\text{Ad}(g)\mathfrak{h} = g\mathfrak{h}g^{-1} = \mathfrak{h}$

$$\begin{aligned}\text{ad}(A)\text{Ad}(g)X &= \text{Ad}(g)\text{ad}(g^{-1}Ag)X \\ &= \text{Ad}(g)\alpha(g^{-1}Ag)X \\ &= (\alpha \circ \text{Ad}(g))(A)\text{Ad}(g)X\end{aligned}$$

$$\Rightarrow \alpha \circ \text{Ad}(g) \in \Delta.$$

□

Um Exemplo: $SL(2, \mathbb{C})$

As matrizes seguintes

$$H_0 = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad E_1 = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad E'_1 = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

formam uma base de $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$.

Elas satisfazem as relações:

$$[H_0, E_1] = 2 E_1, \quad [H_0, E'_1] = -2 E'_1 \quad \text{e} \quad [E_1, E'_1] = H_0.$$

$\mathfrak{h} = \mathbb{C} H_0$ é uma subálgebra de Cartan que determina o subgrupo de Cartan $H = \left\{ \begin{pmatrix} \lambda & 0 \\ 0 & \lambda^{-1} \end{pmatrix} : \lambda \in \mathbb{C}^* \right\}$.

As relações anteriores mostram que esta álgebra de Lie tem duas raízes e que a sua decomposição espacial é

$$\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C}) = \langle H_0 \rangle \oplus \langle E_1 \rangle \oplus \langle E'_1 \rangle.$$

Um Exemplo: $SL(2, \mathbb{C})$

O elemento $g_0 = e^{E_1} e^{-E'_1} e^{E_1} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -1 & 0 \end{pmatrix}$ satisfaz:

$$\text{Ad}(g_0) H_0 = -H_0, \quad \text{Ad}(g_0) E_1 = -E'_1 \quad \text{e} \quad \text{Ad}(g_0) E'_1 = -E_1.$$

Resulta em particular que $g_0^2 = I$ e $\text{Ad}(g_0) \mathfrak{h} = \mathfrak{h}$.

Temos $\mathcal{W}(SL(2, \mathbb{C})) = \{g_0, I\} \simeq \mathbb{Z}_2$ e o elemento g_0 determina um automorfismo exterior da álgebra que troca as duas raízes de $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$.

Reflexões no Grupo de Weyl

Sejam G grupo de Lie semisimples, conexo e complexo com álgebra de Lie \mathfrak{g} , H subgrupo de Cartan de G com álgebra de Lie \mathfrak{h} e $\mathfrak{g} = \mathfrak{h} \oplus \bigoplus_{\alpha \in \Delta} \mathfrak{g}_\alpha$ a decomposição espacial das raízes de \mathfrak{g} rel. a \mathfrak{h} .

Para cada raiz $\alpha \in \Delta$ podemos tomar $H_\alpha \in \mathfrak{h}$ e $E_\alpha \in \mathfrak{g}_\alpha$ tais que $[H_\alpha, E_\alpha] = 2E_\alpha$, $[H_\alpha, E_{-\alpha}] = -2E_{-\alpha}$ e $[E_\alpha, E_{-\alpha}] = H_\alpha$.

Proposição Definindo $g_\alpha = e^{E_\alpha} e^{-E_{-\alpha}} e^{E_\alpha} \in G$

- (1) $\text{Ad}(g_\alpha)H_\alpha = -H_\alpha$,
- (2) $\forall H \in \mathfrak{h}, \alpha(H) = 0 \Rightarrow \text{Ad}(g_\alpha)H = H$,
- (3) $\text{Ad}(g_\alpha)H = H - \alpha(H)H_\alpha$,
- (4) $\text{Ad}(g_\alpha)\mathfrak{h} = \mathfrak{h}$.

Reflexões no Grupo de Weyl

Prova. $\mathfrak{a}_\alpha = \mathbb{C} H_\alpha \oplus \mathbb{C} E_\alpha \oplus \mathbb{C} E_{-\alpha}$ é uma álgebra de Lie isomorfa a $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$.

As contas do exemplo anterior \Rightarrow (1).

$$\begin{aligned}\alpha(H) = 0 &\Rightarrow (\operatorname{ad} E_\alpha) H = 0 = (\operatorname{ad} E_{-\alpha}) H \\ &\Rightarrow e^{\operatorname{ad} E_\alpha} H = H = e^{\operatorname{ad} E_{-\alpha}} H \\ &\Rightarrow \operatorname{Ad}(g_\alpha) H = e^{\operatorname{ad} E_\alpha} e^{-\operatorname{ad} E_{-\alpha}} e^{\operatorname{ad} E_\alpha} H = H \Rightarrow (2).\end{aligned}$$

(3) segue de (1) e (2) aplicados a uma base de \mathfrak{h} formada por H_α e por elementos $H_\beta \in \mathfrak{h}$ com $\alpha(H_\beta) = 0$.

$$(3) \Rightarrow (4).$$

□

Logo o automorfismo exterior $s_\alpha := \operatorname{Ad}(g_\alpha)|_{\mathfrak{h}}$ é uma involução em $\mathcal{W}(G, H)$.

Reflexões no Grupo de Weyl

Proposição Para cada $\alpha \in \Delta$,

(1) $s_\alpha \in \mathcal{W}(G, H)$ preserva $\mathfrak{h}_0 = \bigoplus_{\beta \in \Delta} \mathbb{R} H_\beta$, $s_\alpha(\mathfrak{h}_0) = \mathfrak{h}_0$,

(2) $A \in \mathfrak{h}_0$ e $\alpha(A) = 0 \Rightarrow s_\alpha(A) = A$,

(3) $\beta \in \Delta$ e $B(H_\alpha, H_\beta) = 0 \Rightarrow s_\alpha(H_\beta) = H_\beta$,

(4) O automorfismo $s_\alpha|_{\mathfrak{h}_0} \in \text{Aut}(\mathfrak{h}_0)$ é a reflexão em torno do hiperplano ortogonal a H_α para o produto interno definido por B ,

(5) O automorfismo $s_\alpha^* : \beta \mapsto \beta \circ s_\alpha$ de \mathfrak{h}_0^* é a reflexão em torno do hiperplano ortogonal a α para o produto interno definido por $\alpha \cdot \beta = B(H_\alpha, H_\beta)$,

(6) $\mathcal{W}(G, H)$ é gerado pelas reflexões $\{s_\alpha : \alpha \in \Delta\}$,

(7) $\mathcal{W}(G, H) = \mathcal{W}(\Delta)$.

O Grupo de Weyl de $SL(n, \mathbb{C})$

Chama-se *matriz de permutação* a qualquer matriz obtida por permutação das linhas da matriz identidade.

O conjunto \mathcal{P}_n das matrizes de permutação $n \times n$ é um grupo isomorfo ao grupo simétrico S_n de ordem $n!$.

Chama-se *matriz diagonal permutada* a qualquer matriz obtida por permutação das linhas duma matriz diagonal.

O grupo D_n das matrizes diagonais com determinante um é um subgrupo de Cartan de $SL(n, \mathbb{C})$.

O Grupo de Weyl de $SL(n, \mathbb{C})$

$$N_{SL(n, \mathbb{C})}(D_n) = \{ \text{mat. diagonais permutadas} : \det_{\mathbb{C}} = 1 \}$$

O grupo de Weyl de $SL(n, \mathbb{C})$ é $\mathcal{W}(SL(n, \mathbb{C})) \simeq \mathcal{P}_n \simeq S_n$.

A acção de $\mathcal{W}(SL(n, \mathbb{C}))$ nas raízes de $\mathfrak{sl}(n, \mathbb{C})$ é descrita por

$$S_n \times \Delta \rightarrow \Delta \quad (\pi, e_i - e_j) \mapsto e_{\pi(i)} - e_{\pi(j)} .$$

O Grupo de Weyl de $\mathrm{Sp}(n, \mathbb{C})$

Proposição Dada uma matriz de permutação $P \in \mathrm{GL}(2n, \mathbb{C})$,

$$P \text{ é simpléctica} \Leftrightarrow P \begin{pmatrix} 0 & I \\ I & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & I \\ I & 0 \end{pmatrix} P.$$

Prova. P matriz de permutação $\Rightarrow P$ é ortogonal \Rightarrow

$$P^T J P = J \Leftrightarrow P J = J P \Leftrightarrow P \begin{pmatrix} 0 & I \\ I & 0 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & I \\ I & 0 \end{pmatrix} P. \quad \square$$

Designaremos por $\mathcal{P}_{2n}^{\mathrm{SP}}$ o grupo das matrizes de permutação simplécticas $P \in \mathrm{GL}(2n, \mathbb{C})$. Seja $P_i = E_{i,i+n} + E_{i+n,i}$ a matriz obtida da identidade $I \in \mathrm{GL}(2n, \mathbb{C})$ transpondo as linhas i e $i+n$.

Proposição Existe um epimorfismo $\phi : \mathcal{P}_{2n}^{\mathrm{SP}} \rightarrow S_n$ cujo núcleo é gerado pelas matrizes P_i . Em particular $\mathcal{P}_{2n}^{\mathrm{SP}}$ tem ordem $2^n n!$

O Grupo de Weyl de $\mathrm{Sp}(n, \mathbb{C})$

O grupo D_n das matrizes diagonais simplécticas é um subgrupo de Cartan de $\mathrm{Sp}(n, \mathbb{C})$.

Chama-se *matriz diagonal simpléctica permutada* a qualquer matriz obtida por permutação simpléctica das linhas duma matriz diagonal simpléctica, i.e., da forma PD com $P \in \mathcal{P}_{2n}^{\mathrm{SP}}$ e $D \in D_n$.

$$N_{\mathrm{Sp}(n, \mathbb{C})}(D_n) = \{ \text{mat. diag. simplécticas permutadas} \}$$

O grupo de Weyl de $\mathrm{Sp}(n, \mathbb{C})$ é $\mathcal{W}(\mathrm{Sp}(n, \mathbb{C})) \simeq \mathcal{P}_{2n}^{\mathrm{SP}}$.

Cada elemento $\pi \in \mathcal{W}(\mathrm{Sp}(n, \mathbb{C})) = \mathcal{P}_{2n}^{\mathrm{SP}}$ induz

- uma permutação de $(e_1, \dots, e_n, -e_1, \dots, -e_n)$,

- que por sua vez induz uma permutação de

$$\Delta = \{ \pm e_i \pm e_j : i \neq j \} \cup \{ \pm 2e_j \}.$$

O Grupo de Weyl de $SO(2n, \mathbb{C})$

Designaremos por $\mathcal{P}_{2n}^{\text{SO}}$ o grupo das matrizes de permutação $P \in GL(2n, \mathbb{C})$ com $\det P = 1$ que comutam com

$$\text{diag} \left[\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right].$$

Seja P_i a matriz obtida transpondo as linhas $2i - 1$ e $2i$ da identidade $I \in GL(2n, \mathbb{C})$.

Proposição *Existe um epimorfismo $\phi : \mathcal{P}_{2n}^{\text{SO}} \rightarrow S_n$ cujo núcleo é gerado pelas matrizes $P_i P_n$. $\mathcal{P}_{2n}^{\text{SO}}$ tem ordem $2^{n-1} n!$*

O grupo D_{2n} das matrizes diagonais

$$\text{diag} \left[\begin{pmatrix} 0 & -ih_1 \\ ih_1 & 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 & ih_n \\ ih_n & 0 \end{pmatrix} \right].$$

é um subgrupo de Cartan de $SO(2n, \mathbb{C})$.

O Grupo de Weyl de $SO(2n, \mathbb{C})$

Chama-se *matriz ortogonal-diagonal permutada* a qualquer matriz da forma PD com $P \in \mathcal{P}_{2n}^{\text{SO}}$ e $D \in D_{2n}$.

$$N_{\text{SO}(2n, \mathbb{C})}(D_{2n}) = \{ \text{mat. ortog.-diagonais permutadas} \}$$

O grupo de Weyl de $SO(2n, \mathbb{C})$ é $W(\text{SO}(2n, \mathbb{C})) \simeq \mathcal{P}_{2n}^{\text{SO}}$.

Cada elemento $\pi \in W(\text{SO}(2n, \mathbb{C})) = \mathcal{P}_{2n}^{\text{SO}}$ induz

- uma permutação de $(e_1, -e_1, \dots, e_n, -e_n)$,
- que por sua vez induz uma permutação de $\Delta = \{ \pm e_i \pm e_j : i \neq j \}$.

O Grupo de Weyl de $SO(2n + 1, \mathbb{C})$

Designaremos por $\mathcal{P}_{2n+1}^{\text{so}}$ o grupo das matrizes $\begin{pmatrix} P & 0 \\ 0 & \pm 1 \end{pmatrix}$ com determinante um tais que o bloco P é uma matriz de permutação $P \in GL(2n, \mathbb{C})$ que comuta com

$$\text{diag} \left[\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \right].$$

Seja P_i a matriz obtida transpondo as linhas $2i - 1$ e $2i$ da identidade $I \in GL(2n + 1, \mathbb{C})$ e trocando o sinal à última linha.

Proposição *Existe um epimorfismo $\phi : \mathcal{P}_{2n+1}^{\text{so}} \rightarrow S_n$ cujo núcleo é gerado pelas matrizes P_i . Em particular $\mathcal{P}_{2n+1}^{\text{so}}$ tem ordem $2^n n!$*

O grupo D_{2n+1} das matrizes diagonais

$$\text{diag} \left[\begin{pmatrix} 0 & -ih_1 \\ ih_1 & 0 \end{pmatrix}, \dots, \begin{pmatrix} 0 & ih_n \\ ih_n & 0 \end{pmatrix}, 0 \right].$$

é um subgrupo de Cartan de $SO(2n + 1, \mathbb{C})$.

O Grupo de Weyl de $SO(2n + 1, \mathbb{C})$

Chama-se *matriz ortogonal-diagonal permutada* a qualquer matriz da forma PD com $P \in \mathcal{P}_{2n+1}^{\text{SO}}$ e $D \in D_{2n+1}$.

$$N_{\text{SO}(2n+1, \mathbb{C})}(D_{2n+1}) = \{ \text{mat. ortog.-diagonais permutadas} \}$$

O grupo de Weyl de $SO(2n + 1, \mathbb{C})$ é $W(\text{SO}(2n + 1, \mathbb{C})) \simeq \mathcal{P}_{2n+1}^{\text{SO}}$.

Cada elemento $\pi \in W(\text{SO}(2n + 1, \mathbb{C})) = \mathcal{P}_{2n+1}^{\text{SO}}$ induz

- uma permutação de $(e_1, -e_1, \dots, e_n, -e_n)$,
- que por sua vez induz uma permutação de $\Delta = \{ \pm e_i \pm e_j : i \neq j \} \cup \{ \pm e_j \}$.

Introdução: Grupos Abelianos Compactos

Teorema *Dado um grupo abeliano compacto G , existe em G uma única medida positiva μ que é invariante por translações em G e satisfaz $\mu(G) = 1$.*

Introdução: Transformada de Fourier

Seja G um grupo abeliano compacto.

Teorema *Os caracteres em \widehat{G} formam um sistema ortonormado completo de funções em $L^2(G, \mu)$.*

Corolário *Para cada função $f \in L^2(G, \mu)$,*
$$f = \sum_{\chi \in \widehat{G}} \langle f, \chi \rangle \chi \quad \text{onde} \quad \langle f, \chi \rangle = \int_G f(x) \overline{\chi(x)} d\mu(x).$$

A aplicação $\mathcal{F} : L^2(G) \rightarrow L^2(\widehat{G})$, $\mathcal{F}(f)(\chi) = \langle f, \chi \rangle$, é uma isometria.

Considerando no grupo discreto \widehat{G} a medida de contagem, a isometria inversa é descrita por uma fórmula análoga.

À custa da medida invariante μ define-se uma operação de convolução de funções. A transformada de Fourier converte a convolução de duas funções no produto das suas transformadas de Fourier e vice-versa.

Introdução: Teorema de Peter-Weyl

O teorema de Peter-Weyl estende parcialmente esta teoria ao contexto dos grupos compactos não abelianos.

Medidas de Haar

Seja G um grupo topológico localmente compacto e μ uma medida de Borel regular positiva em G .

μ diz-se uma **medida de Haar esquerda** \Leftrightarrow
 $(L_g)_*\mu = \mu, \quad \forall g \in G.$

μ diz-se uma **medida de Haar direita** \Leftrightarrow
 $(R_g)_*\mu = \mu, \quad \forall g \in G.$

μ diz-se uma **medida de Haar bi-invariante** \Leftrightarrow
 $(L_g)_*\mu = \mu = (R_g)_*\mu, \quad \forall g \in G.$

Integração Invariante

Sejam G um grupo topológico e localmente compacto, e μ uma medida de Haar esquerda em G .

Proposição Para qualquer função $f \in L^1(G, \mu)$,

$$\int_G f(g_0 g) d\mu(g) = \int_G f(g) d\mu(g), \quad \forall g_0 \in G.$$

Prova.

$$\begin{aligned} \int_G f(g_0 g) d\mu(g) &= \int_G (f \circ L_{g_0})(g) d\mu(g) \\ &= \int_G f(g) d(L_{g_0})_*\mu(g) = \int_G f(g) d\mu(g) \end{aligned}$$

□

Existência e Unicidade de Medidas de Haar

Teorema *Em todo o grupo topológico localmente compacto G existem medidas de Haar esquerdas, resp. direitas.*

Quaisquer duas medidas de Haar esquerdas, resp. direitas, μ_1 e μ_2 em G são colineares, $\exists \lambda > 0$ tal que $\mu_2 = \lambda \mu_1$.

Proposição *Existe um homomorfismo de grupos $\Delta : G \rightarrow \mathbb{R}_+$ tal que para todo o $g \in G$,*

$$(1) \quad (R_g)_* \mu = \Delta(g^{-1}) \mu, \quad \forall \mu \text{ medida de Haar esquerda,}$$

$$(2) \quad (L_g)_* \mu = \Delta(g) \mu, \quad \forall \mu \text{ medida de Haar direita.}$$

O homomorfismo $\Delta_G : G \rightarrow \mathbb{R}_+$ diz-se a **função modular** ou o **módulo de Haar** do grupo G .

Função Modular de Haar

Prova da Proposição.

μ medida de Haar esq. $\Rightarrow (R_g)_*\mu$ medida de Haar esq.
definimos $\Delta_\mu^R(g)$ por $(R_g)_*\mu = \Delta_\mu^R(g) \mu$

μ medida de Haar dir. $\Rightarrow (L_g)_*\mu$ medida de Haar dir.
definimos $\Delta_\mu^L(g)$ por $(L_g)_*\mu = \Delta_\mu^L(g) \mu$

$\dim\{ \text{medidas de Haar} \} = 1 \Rightarrow \Delta_\mu^R(g)$ e $\Delta_\mu^L(g)$ não
dependem de μ

$$L_{g'g} = L_{g'} \circ L_g \Rightarrow \Delta^L(g'g) = \Delta(g') \Delta(g)$$

Função Modular de Haar

Continuação da Prova da Proposição.

Seja $i : G \rightarrow G$, $i(g) = g^{-1}$.

μ medida de Haar esq. $\Rightarrow i_*\mu$ medida de Haar direita

$$L_g \circ i = i \circ R_{g^{-1}} \Rightarrow$$

$$\begin{aligned}\Delta^L(g) i_*\mu &= (L_g)_*(i_*\mu) = (L_g \circ i)_*\mu = (i \circ R_{g^{-1}})_*\mu \\ &= i_*((R_{g^{-1}})_*\mu) = i_*\Delta^R(g^{-1})\mu = \Delta^R(g^{-1}) i_*\mu\end{aligned}$$

Logo $\Delta^L(g) = \Delta^R(g^{-1})$. □

Grupos Unimodulares

Seja G um grupo topológico e localmente compacto.

G diz-se **unimodular** $\Leftrightarrow \Delta_G(g) \equiv 1$.

Proposição *Seja G um grupo topológico e localmente compacto.*

G é unimodular $\Leftrightarrow G$ admite medidas de Haar bi-invariantes.

Proposição *Todo o grupo de Lie semisimples é unimodular.*

Prova. G semisimples $\Rightarrow G = [G, G] \subseteq \text{Nuc}(\Delta_G)$

$\Rightarrow \Delta_G = 1$.

□

Grupos Compactos

Proposição *Todo o grupo de Lie compacto é unimodular.*

Prova. Como $\{1\}$ é o único subgrupo compacto de \mathbb{R}_+ ,
 G compacto $\Rightarrow \Delta_G(G)$ compacto $\Rightarrow \Delta_G(G) = \{1\}$
 $\Rightarrow \Delta_G = 1.$ □

Num grupo compacto existe uma única medida de Haar bi-invariante μ normalizada pela condição $\mu(G) = 1.$

Álgebra das Medidas de Borel $\mathcal{M}(G)$

Seja G um grupo compacto.

Designamos por $\mathcal{M}(G)$ o espaço das medidas de Borel complexas em G munido da norma $\|\mu\| = |\mu|(G)$. Com esta norma $\mathcal{M}(G)$ é espaço de Banach, o dual do espaço das funções contínuas $\mathcal{C}(G)$.

Em $\mathcal{M}(G)$ define-se uma operação de **convolução**
 $(\mu_1, \mu_2) \mapsto \mu_1 * \mu_2$ e uma **involução** $\mu \mapsto \mu^*$

$$\int_G f(g) d(\mu_1 * \mu_2)(g) := \int_G \int_G f(g_1 g_2) d\mu_1(g_1) d\mu_2(g_2)$$
$$\int_G f(g) d(\mu^*)(g) := \int_G \overline{f(g^{-1})} d\mu(g)$$

Com estas operações, $\mathcal{M}(G)$ é uma **álgebra de Banach de involução** cuja identidade é a medida de Dirac δ_1 .

Álgebra das Funções Integráveis $L^1(G)$

Dado um grupo compacto G , seja
 $dg =$ medida de Haar bi-invariante em G .

$$L^1(G) := L^1(G, dg)$$

Proposição Identificando $f = \mu_f$, com $\mu_f(B) = \int_B f(g) dg$,
 $L^1(G) \subset \mathcal{M}(G)$ é uma subálgebra de involução sem identidade.

Em $L^1(G)$ a operação de **convolução** $(f_1, f_2) \mapsto f_1 * f_2$ e a **involução** $f \mapsto f^*$ estão definidas por

$$(f_1 * f_2)(g) := \int_G f_1(h) f_2(h^{-1}g) dh$$
$$f^*(g) := \overline{f(g^{-1})}$$

Álgebras de Banach de Involução

Chama-se **álgebra de Banach de Involução** ou ***-álgebra de Banach** a uma álgebra de Banach complexa \mathcal{A} munida dum operador $\mathcal{A} \rightarrow \mathcal{A}$, $x \mapsto x^*$, satisfazendo as propriedades:

- (1) $x \mapsto x^*$ é \mathbb{C} -linear,
- (2) $(xy)^* = y^* x^*$, $\forall x, y \in \mathcal{A}$,
- (3) $(x^*)^* = x$, $\forall x \in \mathcal{A}$,
- (4) $\|x^*\| = \|x\|$, $\forall x \in \mathcal{A}$.

Uma álgebra de Banach de involução diz-se uma **C^* -álgebra** se verificar ainda a propriedade

$$(5) \|xx^*\| = \|x\|^2, \quad \forall x \in \mathcal{A}.$$

As duas álgebras anteriores são álgebras de involução mas não são C^* -álgebras.

Representações de Grupos Compactos

Sejam G um grupo compacto e V um espaço vectorial complexo. Chama-se **representação de G em V** a qualquer homomorfismo de grupos $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$. O conceito de representação é equivalente a um espaço vectorial complexo V munido dum a estrutura de multiplicação à esquerda por elementos do grupo G que corresponde a uma acção $G \times V \rightarrow V$. Abreviando, designamos a representação $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ pelo par (V, Φ) .

Chama-se **subespaço Φ -invariante** a qualquer subespaço vectorial complexo $W \subseteq V$ tal que $\forall g \in G, \Phi(g)W = W$.

O subespaço W diz-se **próprio** $\Leftrightarrow W \neq \{0\}$ e $W \neq V$.

Uma representação (V, Φ) diz-se **irreduzível** $\Leftrightarrow (V, \Phi)$ não tem subespaços invariantes próprios.

Morfismos entre Representações

Seja G um grupo compacto.

Sejam (V, Φ) e (V', Φ') duas representações de G .

Uma aplicação \mathbb{C} -linear $L : V \rightarrow V'$ diz-se um **morfismo** de (V, Φ) para (V', Φ') $\Leftrightarrow \forall g \in G, \Phi'(g) \circ L = L \circ \Phi(g)$.

Um morfismo entre representações diz-se um **isomorfismo** se for um isomorfismo como aplicação \mathbb{C} -linear.

O conjunto das representações dum grupo compacto G com os morfismo e isomorfismos acima definidos constitui uma categoria.

Sub-Representações e Quocientes

Seja G um grupo compacto e (V, Φ) uma sua representação.

Dado um subespaço Φ -invariante $W \subset V$:

define-se a **sub-representação** $\Phi|_W : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(W)$ por
 $\Phi|_W(g)(x) := \Phi(g)(x)$, $\forall g \in G, x \in W$.

e define-se a **representação quociente** $\Phi/W : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V/W)$
por $\Phi/W(g)(x + W) := \Phi(g)(x + W)$, $\forall g \in G, x + W \in V/W$.

A inclusão $i : (W, \Phi|_W) \hookrightarrow (V, \Phi)$
e a projecção $\pi : (V, \Phi) \rightarrow (V/W, \Phi/W)$
são morfismos entre estas representações.

Somas Directas de Representações

Seja G um grupo compacto.

Dadas duas representações (V_1, Φ_1) e (V_2, Φ_2) define-se o **produto cartesiano** $(V_1 \times V_2, \Phi_1 \times \Phi_2)$ por

$$(\Phi_1 \times \Phi_2)(g) := \Phi_1(g) \times \Phi_2(g), \quad \forall g \in G.$$

Dados subespaços Φ -invariantes $V_1, V_2 \subset V$ tais que $V = V_1 \oplus V_2$, (V, Φ) é isomorfa ao produto cartesiano de $(V_1, \Phi|_{V_1})$ e $(V_2, \Phi|_{V_2})$.

Representação Dual ou Contragradiente

Seja G um grupo compacto.

Dada uma representação (V, Φ) define-se a **representação dual** ou **contragradiente** de Φ , $\Phi^* : G \rightarrow GL_{\mathbb{C}}(V^*)$, por

$$(\Phi^*)(g)\alpha := \alpha \circ \Phi(g^{-1}), \quad \forall g \in G.$$

A dualidade $\langle \cdot, \cdot \rangle : V \times V^* \rightarrow \mathbb{C}$ satisfaz:

$$\langle \Phi(g)v, \Phi^*(g)\alpha \rangle = \langle v, \alpha \rangle, \quad \forall g \in G, v \in V, \alpha \in V^*.$$

Produto Tensorial $\mathcal{L}(V, V') = V^* \otimes V'$

Seja G um grupo compacto.

Dadas duas representações (V, Φ) e (V, Φ') define-se uma representação $\Psi = \Psi_{\Phi, \Phi'} : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(\mathcal{L}(V, V'))$ no espaço $\mathcal{L}(V, V') = \{ L : V \rightarrow V' : L \text{ é } \mathbb{C}\text{-linear} \}$ pondo

$$\Psi(g) L := \Phi'(g) L \Phi(g^{-1}), \quad \forall g \in G .$$

Ψ é uma representação porque

$$\begin{aligned} \Psi(g_1 g_2) L &= \Phi'(g_1 g_2) L \Phi((g_1 g_2)^{-1}) \\ &= \Phi'(g_1) \Phi'(g_2) L \Phi(g_2^{-1}) \Phi(g_1^{-1}) \\ &= \Phi'(g_1) (\Psi(g_2) L) \Phi(g_1^{-1}) \\ &= \Psi(g_1) \Psi(g_2) L . \end{aligned}$$

Considerando $V' = \mathbb{C}$ obtemos a representação contragradiente como $\Phi^* = \Psi_{\Phi, 1_{\mathbb{C}}}$ onde $1_{\mathbb{C}} : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(\mathbb{C})$ denota a representação constante $= I_{\mathbb{C}}$.

Morfismos como Pontos Fixos

Sejam (V, Φ) e (V', Φ') representações do grupo compacto G .

Proposição Dado $L \in \mathcal{L}(V, V')$,
 L é um morfismo $\Leftrightarrow \Psi(g)L = L$.

Proposição Dado $L \in \mathcal{L}(V, V')$,

(a) $\tilde{L} = \int_G \Psi(g)L dg$ é um morfismo de representações.

(b) $(V, \Phi) = (V', \Phi') \Rightarrow \text{tr}_{\mathbb{C}}(\tilde{L}) = \text{tr}_{\mathbb{C}}(L)$.

Vamos dizer que \tilde{L} é a (Φ, Φ') -**média** de L .

Morfismos como Pontos Fixos

Prova da Proposição. \tilde{L} é um morfismo porque

$$\begin{aligned}\Psi(g_0) \tilde{L} &= \int_G \Psi(g_0) \Psi(g) L dg = \int_G \Psi(g_0 g) L dg \\ &= \int_G \Psi(g) L dg = \tilde{L} .\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Psi(g) L &= \Phi(g) L \Phi(g)^{-1} \Rightarrow \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(\Psi(g) L) = \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(L) \\ &\Rightarrow \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(\tilde{L}) = \operatorname{tr}_{\mathbb{C}}(L) .\end{aligned}$$

□

Representações Unitárias

Se V estiver munido dum produto interno complexo (\cdot, \cdot) , a representação $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ diz-se **unitária** $\Leftrightarrow \forall g \in G$, $(\Phi(g)v, \Phi(g)u) = (v, u) \forall v, u \in V$, ou seja $\Phi(g)$ unitária.

Proposição *Toda a representação $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ dum grupo compacto G num espaço complexo V é unitária para algum produto interno em V .*

Prova. Denotemos por dg a integração relativamente à medida de Haar normalizada em G .

Dado um produto interno complexo arbitrário $\langle \cdot, \cdot \rangle$ em V definimos um novo produto interno por

$$(u, v) = \int_G \langle \Phi(g)u, \Phi(g)v \rangle dg \quad \forall u, v \in V.$$

Representações Unitárias

Continuação da Prova.

CLAIM Φ é unitária para o produto interno (\cdot, \cdot) .

Dado $g_0 \in G$, quaisquer que sejam $u, v \in V$,

$$\begin{aligned}(\Phi(g_0) u, \Phi(g_0) v) &= \int_G \langle \Phi(g) \Phi(g_0) u, \Phi(g) \Phi(g_0) v \rangle dg \\ &= \int_G \langle \Phi(g g_0) u, \Phi(g g_0) v \rangle dg \\ &= \int_G \langle \Phi(g) u, \Phi(g) v \rangle dg = (u, v) .\end{aligned}$$

□

Decomponibilidade

Proposição *Sejam $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ uma representação unitária e $W \subset V$ um subespaço vectorial complexo.*

W Φ -invariante $\Rightarrow W^{\perp}$ Φ -invariante.

Prova. Sup. que W é Φ -invariante.

Dados $v \in W^{\perp}$ e $g \in G$,

$$\begin{aligned} \forall u \in W, (\Phi(g)v, u) &= (v, \overbrace{\Phi(g^{-1})u}^{\in W}) = 0 \\ \Rightarrow \Phi(g)v &\in W^{\perp}. \end{aligned}$$

□

Corolário *Para toda a representação $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ dum grupo compacto G num espaço complexo V existe uma decomposição $V = V_1 \oplus \dots \oplus V_n$ em subespaços Φ -invariantes e irreduzíveis. Em particular*

$$(V, \Phi) \simeq (V_1, \Phi|_{V_1}) \times \dots \times (V_n, \Phi|_{V_n}).$$

Lema de Schur

Lema de Schur *Sejam (V, Φ) e (V', Φ') representações irredutíveis do mesmo grupo compacto.*

$L: V \rightarrow V'$ morfismo $\Rightarrow L = 0$ ou L isomorfismo.

Prova. $\text{Im}(L) = L(V)$ e $\text{Nuc}(L)$ são subespaços invariantes. \square

Corolário *Seja (V, Φ) uma representação irredutível.*

$L: V \rightarrow V$ endomorfismo $\Rightarrow \exists \lambda \in \mathbb{C}$ tal que $L = \lambda I_V$.

Prova. Tome-se λ valor próprio de L e aplique-se o lema de Schur ao morfismo $L - \lambda I_V$. \square

Morfismos Médios entre Representações Irredutíveis

Seja G um grupo compacto.

Proposição *Sejam (V, Φ) e (V', Φ') representações irredutíveis.*

(a) (V, Φ) e (V', Φ') não isomorfas $\Rightarrow \tilde{L} = 0 \quad \forall L \in \mathcal{L}(V, V')$.

(b) $\tilde{L} = (\text{tr}_{\mathbb{C}}(L)/\dim V) I_V, \quad \forall L \in \mathcal{L}(V, V)$.

Prova. Pelo Lema de Schur,

(V, Φ) e (V', Φ') não isomorfas $\Rightarrow \tilde{L} = 0$.

Pelo corolário do Lema de Schur,

$(V, \Phi) = (V', \Phi') \Rightarrow \tilde{L} = \lambda I_V$

$$\Rightarrow \text{tr}_{\mathbb{C}}(L) = \text{tr}_{\mathbb{C}}(\tilde{L}) = \lambda \dim V$$

$$\Rightarrow \tilde{L} = (\text{tr}_{\mathbb{C}}(L)/\dim V) I_V .$$

□

Coefficientes Matriciais dum Grupo Compacto

Seja G um grupo compacto, e (V, Φ) uma sua representação.

Chama-se **coeficiente matricial** de (V, Φ) a qualquer função

$$\varphi(g) = \varphi_{u,v}(g) = (\Phi(g)u, v)$$

onde $u, v \in V$ e (\cdot, \cdot) representa um produto interno complexo em V que torne Φ uma representação unitária.

Fixando uma base (e_1, \dots, e_n) em V , $\varphi_{e_i, e_j}(g)$ é o coeficiente (ij) da matriz que representa o automorfismo $\Phi(g) \in GL_{\mathbb{C}}(V)$ nesta base.

Relações de Ortogonalidade entre Coeficientes Matriciais

Seja G um grupo compacto.

Proposição *Sejam (V, Φ) e (V', Φ') representações irredutíveis.*

(a) se as representações são não isomorfas os correspondentes coeficientes matriciais são ortogonais entre si

$$\int_G (\Phi'(g) u', v') \overline{(\Phi(g) u, v)} dg = 0 \quad \forall u, v \in V, u', v' \in V' .$$

(b) o produto interno de coeficientes matriciais da mesma representação é dado por,

$$\int_G (\Phi(g) u', v') \overline{(\Phi(g) u, v)} dg = \frac{(u', u) (v', v)}{\dim V} \quad \forall u, v, u', v' \in V .$$

Relações de Ortogonalidade entre Coeficientes Matriciais

Prova. (a) Sup. que (V, Φ) e (V', Φ') não são isomorfos e seja $L \in \mathcal{L}(V, V')$ definida por $L(v) = (v, u) u'$. Então

$$\tilde{L}(v) = \int_G (\Phi(g^{-1}) v, u) \Phi'(g) u' dg \quad e$$

$$\begin{aligned} \int_G (\Phi'(g) u', v') \overline{(\Phi(g) u, v)} dg &= \int_G (\Phi'(g) u', v') \overline{(u, \Phi(g^{-1}) v)} dg \\ &= \int_G (\Phi'(g) u', v') (\Phi(g^{-1}) v, u) dg \\ &= \left(\int_G (\Phi(g^{-1}) v, u) \Phi'(g) u' dg, v' \right) \\ &= (\tilde{L}(v), v') = 0. \end{aligned}$$

Relações de Ortogonalidade entre Coeficientes Matriciais

Continuação da Prova. (b) Seja $L \in \mathcal{L}(V, V)$ definida por $L(v) = (v, u) u'$. Então $\tilde{L} = (\text{tr}_{\mathbb{C}}(L)/\dim V) I_V$ e sendo $\{e_i\}_i$ uma base ortonormada de V ,

$$\begin{aligned}\text{tr}_{\mathbb{C}}(L) &= \sum_i (L(e_i), e_i) = \sum_i (e_i, u) (u', e_i) \\ &= \sum_i (u', e_i) \overline{(u, e_i)} = (u', u).\end{aligned}$$

Logo

$$\begin{aligned}\int_G (\Phi(g) u', v') \overline{(\Phi(g) u, v)} dg &= (\tilde{L}(v), v') \\ &= ((\text{tr}_{\mathbb{C}}(L)/\dim V) v, v') \\ &= \frac{(u', u) (v, v')}{\dim V} = \frac{(u', u) \overline{(v', v)}}{\dim V}.\end{aligned}$$

□

Teorema de Peter-Weyl

Seja G um grupo compacto.

Teorema *O subespaço linear gerado pelos coeficientes matriciais de todas as representações irredutíveis de G é denso em $L^2(G)$.*

Seja $\{ (V_\lambda, \Phi^\lambda) : \lambda \in \Lambda \}$ uma família completa de representações irredutíveis de G não isomorfas entre si. Seja $d_\lambda = \dim V_\lambda$ e $\{ e_i^\lambda : 1 \leq i \leq d_\lambda \}$ uma base ortonormada de V_λ .

Corolário *A família de coeficientes matriciais*

$$\sqrt{d_\lambda} \Phi_{i,j}^\lambda(g) := \sqrt{d_\lambda} (\Phi^\lambda(g) e_i^\lambda, e_j^\lambda) \quad \lambda \in \Lambda, \quad 1 \leq i, j \leq d_\lambda,$$

forma um sistema ortonormado completo em $L^2(G)$.

Prova do Teorema de Peter-Weyl

Prova do Teorema de Peter-Weyl.

G actua à esq. de forma unitária no espaço de Hilbert $L^2(G)$.

$$L : G \times L^2(G) \rightarrow L^2(G), \quad (L_x f)(y) := f(x^{-1}y).$$

Logo $L : G \rightarrow \text{Aut}_{\mathbb{C}}(L^2(G))$ é uma repr. unitária de G em $L^2(G)$.

Seja $\mathcal{U} \subseteq L^2(G)$ o subespaço fechado gerado por todos os coeficientes matriciais de representações de G . Veremos que este é um subespaço L -invariante.

Seja \mathcal{U}^\perp o complemento ortogonal de \mathcal{U} em $L^2(G)$. Este subespaço é também L -invariante.

Sup. que $\mathcal{U}^\perp \neq \{0\}$ constrói-se uma sub-representação com dimensão finita de $(\mathcal{U}^\perp, L|_{\mathcal{U}^\perp})$ cujos coeficientes matriciais estão em $\mathcal{U}^\perp \cap \mathcal{U} = \{0\} \Rightarrow$ ABSURDO. □

1º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

Proposição [Invariância de \mathcal{U}] $\forall f \in \mathcal{U}, \forall x \in G$:

(1) $L_x f \in \mathcal{U}$, onde $(L_x f)(y) := f(x^{-1} y)$,

(2) $R_x f \in \mathcal{U}$, onde $(R_x f)(y) := f(y x)$,

(3) $f^* \in \mathcal{U}$, $\bar{f} \in \mathcal{U}$.

Prova. Seja $h(x) = (\Phi(x) u, v)$.

(1) $(L_x h)(y) = h(x^{-1} y) = (\Phi(x^{-1} y) u, v) = (\Phi(y) u, \Phi(x) v)$,

(2) $(R_x h)(y) = h(y x) = (\Phi(y x) u, v) = (\Phi(y) (\Phi(x) u), v)$,

(3) $h^*(x) = \overline{h(x^{-1})} = \overline{(\Phi(x^{-1}) u, v)} = (\Phi(x) v, u)$,

(3') $\bar{h}(x) = \overline{(\Phi(x) u, v)} = (\overline{\Phi(x)} \bar{u}, \bar{v})$. □

Em (3') assume-se que $V = \mathbb{C}^n$ com o produto interno canônico e que $\Phi(x) \in GL(n, \mathbb{C})$.

2º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

Proposição [Invariância de \mathcal{U}^\perp]

$\forall f \in \mathcal{U}^\perp, g \in L^1(G), \forall x \in G:$

(1) $L_x f \in \mathcal{U}^\perp,$

(2) $g * f \in \mathcal{U}^\perp, \mathcal{U}^\perp$ é um ideal em $L^1(G),$

(3) $f^* \in \mathcal{U}^\perp, \bar{f} \in \mathcal{U}^\perp.$

Prova. Sejam $f \in \mathcal{U}^\perp, g \in L^1(G).$

(1) $(L_x f, h) = (f, L_{x^{-1}} h) = 0, \forall h \in \mathcal{U} \Rightarrow L_x f \in \mathcal{U}^\perp,$

(2) $(g * f)(x) = \int_G g(y) f(y^{-1}x) dy = \int_G g(y) (L_y f)(x) dy$
 $\Rightarrow g * f = \int_G g(y) (L_y f) dy \in \mathcal{U}^\perp,$

(3) $(f^*, h) = \overline{(f, h^*)} = 0, \forall h \in \mathcal{U} \Rightarrow f^* \in \mathcal{U}^\perp,$

(3') $(\bar{f}, h) = \overline{(f, \bar{h})} = 0, \forall h \in \mathcal{U} \Rightarrow \bar{f} \in \mathcal{U}^\perp. \quad \square$

3º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

Proposição $\forall f, g, h \in L^2(G), \forall x \in G,$

(a) $(h, f * g) = (h * g^*, f),$

(b) $(f, L_x g) = (f * g^*)(x), \forall x \in G,$

(c) $L_x(f * g) = (L_x f) * g, \forall x \in G,$

(d) $f * g = g * f$ se $g(x) = g(yxy^{-1}), \forall x, y \in G.$

Prova. (a) $(h, f * g) = \int_G h(x) \overline{(f * g)(x)} dx$

$$= \int_G h(x) \int_G \overline{f(y) g(y^{-1}x)} dy dx$$

$$= \int_G \int_G h(x) g^*(x^{-1}y) \overline{f(y)} dx dy$$

$$= (h * g^*, f)$$

3º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

$$\begin{aligned} \text{(b)} \quad (f * g^*)(x) &= \int_G f(y) g^*(y^{-1} x) dy \\ &= \int_G f(y) \overline{g(x^{-1} y)} dy = (f, L_x g) \end{aligned}$$

$$\begin{aligned} \text{(c)} \quad L_x(f * g)(x') &= (f * g)(x^{-1} x') = \int_G f(y) g(y^{-1} x^{-1} x') dy \\ &= \int_G f(y) g((x y)^{-1} x') dy \\ &= \int_G f(x^{-1} z) g(z^{-1} x') dz = ((L_x f) * g)(x') \end{aligned}$$

Na última passagem efectuou-se a mudança de variável $y \mapsto z = x y = L_{x^{-1}}(y)$.

3º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

$$(d) \quad g(x) = g(y x y^{-1}) \Rightarrow g(y^{-1} x) = g(x y^{-1}) \Rightarrow$$

$$\begin{aligned}(f * g)(x) &= \int_G f(y) g(y^{-1} x) dy = \int_G g(x y^{-1}) f(y) dy \\ &= \int_G g(z) f(z^{-1} x) dz = (g * f)(x).\end{aligned}$$

Na última passagem efectuou-se a mudança de variável $y \mapsto z = x y^{-1} = (L_{x^{-1}} \circ i)(y)$, e teve-se em conta que a inversão $i : y \mapsto y^{-1}$ preserva a medida de Haar em G . \square

4º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

Proposição Se $\mathcal{U}^\perp \neq \{0\}$ existe $K \in \mathcal{U}^\perp$ tal que:

1. K é contínua e $K \neq 0$,
2. $K(x) = K(yxy^{-1})$, $\forall x, y \in G$,
3. $K^* = K$.

Prova. $\mathcal{U}^\perp \neq \{0\} \Rightarrow \exists K_0 \in \mathcal{U}^\perp, K_0 \neq 0$,

\Rightarrow tomando $\phi \in \mathcal{C}(G)$, $K_1 := \phi * K_0 \in \mathcal{U}^\perp$
é contínua. Escolhendo ϕ temos $K_1(1) = 1$,

$\Rightarrow K_2(x) := \int_G K_1(yxy^{-1}) dy \in \mathcal{U}^\perp$ é contínua
satisfaz $K_2(x) = K_2(yxy^{-1})$ e $K_2(1) = 1$,

$\Rightarrow K := K_2 + (K_2)^* \in \mathcal{U}^\perp$ é contínua e satisfaz
 $K(x) = K(yxy^{-1})$, $K = K^*$ e $K(1) = 2$. □

5º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

Consideremos o operador $T_K : L^2(G) \rightarrow L^2(G)$, $T_K(f) = f * K$.

Proposição

- (a) T_K deixa \mathcal{U}^\perp invariante,
- (b) T_K é auto-adjunto e compacto,
- (c) $\text{spec}(T_K)$ é formado por uma sequência de valores próprios não nulos tendendo a 0, todos com espaço próprio de dimensão finita.

Prova.

(a): $T_K(\mathcal{U}^\perp) = \mathcal{U}^\perp \iff \mathcal{U}^\perp$ é um ideal em $L^1(G)$

(b): T_K é auto-adjunto $\iff (h, f * K) = (h * K^*, f) = (h * K, f)$
 T_K é um operador compacto $\iff K$ contínua

(c): \iff (b). □

6º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

Proposição Se $\mathcal{U}^\perp \neq \{0\}$ existe um subespaço $V \subset \mathcal{U}^\perp$ com dimensão finita ≥ 1 tal que $L_x V = V, \forall x \in G$.

A representação $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V), \Phi(x) = L_x|_V$, é contínua.

Prova. Seja $\lambda \in \mathbb{C} - \{0\}$ um valor próprio de $T_K|_{\mathcal{U}^\perp} : \mathcal{U}^\perp \rightarrow \mathcal{U}^\perp$ e $V_\lambda \subset \mathcal{U}^\perp$ o correspondente espaço próprio de dim. $< +\infty$.

V_λ é invariante para $L : G \rightarrow \mathcal{L}(L^2(G))$ porque

$$\begin{aligned} f \in V_\lambda &\Rightarrow T_K(f) = \lambda f \\ &\Rightarrow T_K(L_x f) = (L_x f) * K = L_x(f * K) = L_x T_K(f) = \lambda L_x f \\ &\Rightarrow L_x f \in V_\lambda. \end{aligned}$$

Φ contínua $\Leftrightarrow L$ fracamente contínua. □

7º Passo para o Teorema de Peter-Weyl

Proposição *Quaisquer que sejam $f, g \in V$, a função $h(x) = (f, L_x g)$ está em $\mathcal{U} \cap \mathcal{U}^\perp = \{0\}$.*

Prova. $h(x) = (f, L_x g) = \overline{(\Phi(x)g, f)}$ está em \mathcal{U}
 $\Leftrightarrow h$ é um coeficiente matricial

$$h(x) = (f, L_x g) = f * g^* \in \mathcal{U}^\perp \Leftrightarrow g \in \mathcal{U}^\perp$$

Logo $h \in \mathcal{U} \cap \mathcal{U}^\perp = \{0\}$. □

Caracteres numa Representação

Seja $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ uma representação dum grupo compacto.

Chama-se **caracter** de Φ à aplicação definida por

$$\chi_{\Phi} : G \rightarrow \mathbb{C}, \quad \chi_{\Phi}(g) := \text{tr}_{\mathbb{C}}(\Phi(g)), \quad \forall g \in G.$$

$f : G \rightarrow \mathbb{C}$ diz-se uma **função de classe** $\Leftrightarrow \forall y \in G,$
 $f(x) = f(yxy^{-1}).$

Proposição *Qualquer caracter χ_{Φ} numa representação $\Phi : G \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(V)$ é uma função de classe.*

Propriedades dos Caracteres

Proposição Dadas representações unitárias (V, Φ) e (V', Φ') dum grupo compacto G ,

(a) $\chi_{\Phi^*} = \overline{\chi_{\Phi}}$,

(b) $\chi_{\Phi \oplus \Phi'} = \chi_{\Phi} + \chi_{\Phi'}$,

(c) $\chi_{\Phi \otimes \Phi'} = \chi_{\Phi} \chi_{\Phi'}$.

Prova. Reduz-se ao cálculo dos traços dos operadores $\Phi(g)$, $\Phi'(g)$, $\Phi^*(g)$, $\Phi \oplus \Phi'$ e $\Phi \otimes \Phi'$ relativamente as bases fixadas em V e V' , que induzem novas bases em V^* , $V \oplus V'$ e $V \otimes V'$. \square

Caracteres dum Grupo Abeliano Compacto

Proposição *Seja G é um grupo abeliano compacto.*

- (a) Toda a classe de conjugação é singular.*
- (b) Todas as funções são de classe.*
- (c) Toda a representação irredutível de G é unidimensional.*
- (d) O caracter χ_Φ dum representação irredutível Φ de G é um homomorfismo de grupos $\chi_\Phi : G \rightarrow \mathbb{S}^1$, $\chi_\Phi \in \widehat{G}$.*

Ortogonalidade dos Caracteres

Proposição Dadas representações irredutíveis (V, Φ) e (V', Φ') dum grupo compacto G ,

(a) $(\chi_\Phi, \chi_{\Phi'}) = 0$ se Φ e Φ' não são isomorfos,

(b) $(\chi_\Phi, \chi_{\Phi'}) = 1$ se Φ e Φ' são isomorfos.

Prova. Sejam $\{e_i\}_i$ e $\{e'_k\}_k$ bases de V e V' respectivamente, e sejam $\Phi_{i,j}(x) := (\Phi(x)e_i, e_j)$ e $\Phi'_{k,\ell}(x) := (\Phi'(x)e'_k, e'_\ell)$.

$$(\chi_\Phi, \chi_{\Phi'}) = \left(\sum_i \Phi_{i,i}, \sum_k \Phi'_{k,k} \right) = \sum_i \sum_k (\Phi_{i,i}, \Phi'_{k,k})$$

Lema de Schur \Rightarrow (a)

$$\begin{aligned} \Phi \text{ isomorfo a } \Phi' &\Rightarrow \Phi'(g) = L \Phi(g) L^{-1}, \quad \forall g \in G \\ &\Rightarrow \chi_{\Phi'} = \chi_\Phi \end{aligned}$$

$$(\chi_\Phi, \chi_\Phi) = \sum_i (\Phi_{i,i}, \Phi_{i,i}) = \sum_i \frac{1}{\dim V} = 1. \quad \square$$

Irreducibilidade e Caracteres

Corolário *Sejam $(V_1, \Phi_1), \dots, (V_n, \Phi_n)$ e (V', Φ') representações irreduzíveis de G e $(V, \Phi) = (V_1 \oplus \dots \oplus V_n, \Phi_1 \oplus \dots \oplus \Phi_n)$. Então $(\chi_\Phi, \chi_{\Phi'})$ é um inteiro não negativo igual ao número de factores (V_i, Φ_i) isomorfos a (V', Φ') .*

Prova.

$$(\chi_\Phi, \chi_{\Phi'}) = (\chi_{\Phi_1} + \dots + \chi_{\Phi_n}, \chi_{\Phi'}) = (\chi_{\Phi_1}, \chi_{\Phi'}) + \dots + (\chi_{\Phi_n}, \chi_{\Phi'}).$$

□

Corolário *Sejam (V, Φ) e (V', Φ') representações de G .
 Φ é isomorfo a Φ' $\Leftrightarrow \chi_\Phi = \chi_{\Phi'}$.*

Corolário *Seja (V, Φ) uma representação de G .
 Φ é irreduzível $\Leftrightarrow (\chi_\Phi, \chi_\Phi) = 1$.*

Expansão de Fourier das Funções de Classe

Seja $\text{Cl}(G) = \{ f \in L^2(G) : f \text{ é uma função de classe} \}$
 $\text{Cl}(G)$ é um subespaço fechado de $L^2(G)$.

Seja $\{ (V_\lambda, \Phi^\lambda) : \lambda \in \Lambda \}$ uma família completa de representações irreduzíveis de G não isomorfas entre si. Seja $\chi^\lambda := \chi_{\Phi^\lambda}$, $\forall \lambda \in \Lambda$.

Teorema *Os caracteres de G , $\{ \chi^\lambda : \lambda \in \Lambda \}$, formam um sistema ortonormado completo de $\text{Cl}(G)$. Em particular, $\forall f \in \text{Cl}(G)$,*

$$f = \sum_{\lambda \in \Lambda} (f, \chi^\lambda) \chi^\lambda .$$

Dada uma representação $\Phi : G \rightarrow \text{GL}(n, \mathbb{C})$ designamos por $\Phi_{i,j}(g) := (\Phi(g) e_i, e_j)$ o coeficiente matricial correspondente aos vectores e_i e e_j da base canónica em \mathbb{C}^n .

Médias numa Representação

Dados uma representação $\Phi : G \rightarrow \text{GL}(n, \mathbb{C})$ e uma função $f : G \rightarrow \mathbb{C}$ definimos $\Phi(f) \in \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ por

$$\Phi(f) := \int_G f(x) \Phi(x) dx .$$

Lema Se f é uma função de classe e a representação Φ é irreduzível então $\Phi(f) = \frac{(f, \overline{\chi_\Phi})}{n} I$.

Prova. $\Phi(f)$ é um morfismo de representações porque

$$\begin{aligned} \Phi(y) \Phi(f) \Phi(y^{-1}) &= \int_G f(x) \Phi(y x y^{-1}) dx \\ &= \int_G f(y^{-1} x y) \Phi(x) dx = \Phi(f). \end{aligned}$$

$$\text{tr} \Phi(f) = \int_G f(x) \text{tr} \Phi(x) dx = (f, \overline{\chi_\Phi}) \Rightarrow \Phi(f) = \frac{(f, \overline{\chi_\Phi})}{n} I. \quad \square$$

Expansão de Fourier

Prova do Teorema. Φ^λ unitária $\Rightarrow \overline{\Phi_{i,j}^\lambda(x)} = \Phi_{j,i}^\lambda(x^{-1})$

Pelo Teorema de Peter-Weyl

$$\begin{aligned} f &= \sum_{\lambda} d_{\lambda} \sum_{i,j=1}^{d_{\lambda}} (f, \Phi_{i,j}^{\lambda}) \Phi_{i,j}^{\lambda} = \sum_{\lambda} d_{\lambda} \sum_{i,j=1}^{d_{\lambda}} \int_G f(x) \overline{\Phi_{i,j}^{\lambda}(x)} dx \Phi_{i,j}^{\lambda} \\ &= \sum_{\lambda} d_{\lambda} \sum_{i,j=1}^{d_{\lambda}} \int_G f(x) \Phi_{j,i}^{\lambda}(x^{-1}) dx \Phi_{i,j}^{\lambda} \quad \Leftarrow \overline{\Phi_{i,j}^{\lambda}(x)} = \Phi_{j,i}^{\lambda}(x^{-1}) \\ &= \sum_{\lambda} d_{\lambda} \sum_{i,j=1}^{d_{\lambda}} \int_G f(x^{-1}) \Phi_{j,i}^{\lambda}(x) dx \Phi_{i,j}^{\lambda} \quad \Leftarrow \text{substituição: } x \leftarrow x^{-1} \\ &= \sum_{\lambda} d_{\lambda} \sum_{i,j=1}^{d_{\lambda}} \Phi_{j,i}^{\lambda}(\overline{f^*}) \Phi_{i,j}^{\lambda} = \sum_{\lambda} (\overline{f^*}, \overline{\chi_{\Phi^{\lambda}}}) \text{tr} \Phi^{\lambda} = \sum_{\lambda} (f, \chi^{\lambda}) \chi^{\lambda}. \end{aligned}$$

Pelo lema anterior $\Phi_{i,j}^{\lambda}(\overline{f^*}) = 0$ se $i \neq j$ e $\Phi_{i,i}^{\lambda}(\overline{f^*}) = (\overline{f^*}, \overline{\chi_{\Phi^{\lambda}}})/d_{\lambda}$.

Representações do toro \mathbb{T}^n

$\mathbb{T}^n = \mathbb{R}^n / \mathbb{Z}^n$ é comutativo \Rightarrow todas as representações irreduzíveis são unidimensionais.

$\forall k \in \mathbb{Z}^n, \quad \Phi_k : \mathbb{T}^n \rightarrow \text{GL}_{\mathbb{C}}(\mathbb{C}), \quad \Phi_k(t) := e^{2\pi i k \cdot t}$
é uma representação irreduzível.

$e_k(t) := \text{tr } \Phi_k(t) = e^{2\pi i k \cdot t}$ é o caracter associado.

$\forall f \in L^2(\mathbb{T}^n)$ admite a expansão de Fourier,

$$f = \sum_{k \in \mathbb{Z}^n} (f, e_k) e_k .$$

Representações de $SU(2)$

A álgebra de Lie $\mathfrak{su}(2)$ de $SU(2)$ é uma forma real de $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$ que admite a base:

$$H = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \quad E = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \quad F = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix}$$

satisfazendo as relações:

$$[H, E] = 2E, \quad [H, F] = -2F \quad \text{e} \quad [E, F] = H.$$

Dada uma representação $\Phi : SU(2) \rightarrow GL(n, \mathbb{C})$,
 $\varphi = D\Phi_I : \mathfrak{su}(2) \rightarrow \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$ é uma repr. de álgebras de Lie que admite extensão complexa $\varphi : \mathfrak{sl}(2, \mathbb{C}) \rightarrow \mathfrak{gl}(n, \mathbb{C})$.

Representações de $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$

Seja $\lambda \in \mathbb{C}$ valor próprio de $\varphi(H)$ com $\Re(\lambda)$ máxima.

Tome-se $v_0 \in V - \{0\}$ tal que $\varphi(H) v_0 = \lambda v_0$.

Defina-se $v_i = \varphi(F)^i v_0$ para $i \geq 0$, convencionando que $v_{-1} = 0$.

Proposição Para cada $i \geq 0$,

(a) $\varphi(E) v_0 = 0$,

(b) $\varphi(H) v_i = (\lambda - 2i) v_i$,

(c) $\varphi(E) v_i = i(\lambda - i + 1) v_{i-1}$,

(d) $V = \langle v_0, v_1, \dots, v_{n-1} \rangle$ se φ for irredutível e $\dim V = n$,

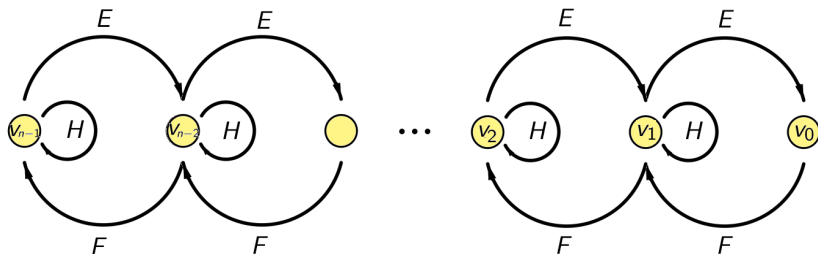
(e) $\lambda = n - 1$.

Representações Irredutíveis de $SU(2)$ e $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$

Corolário *Todas as representações irredutíveis*

$\varphi : \mathfrak{sl}(2, \mathbb{C}) \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(V)$ *num espaço V de dimensão n são isomorfas.*

Todas as representações irredutíveis $\Phi : SU(2) \rightarrow GL_{\mathbb{C}}(V)$ num espaço V de dimensão n são isomorfas.



H, E e F são geradores de $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$.

Representações de $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$

Prova da Proposição.

$$\varphi(H) \varphi(E) v_0 = \varphi(E) \overbrace{\varphi(H) v_0}^{=\lambda v_0} + \varphi(\overbrace{[H, E]}{=2E}) v_0 = (\lambda + 2) \varphi(E) v_0$$

(a) $\Re(\lambda)$ máxima $\Rightarrow \lambda + 2 \notin \text{spec}(\varphi(H)) \Rightarrow \varphi(E) v_0 = 0$.

(b) Por indução: O caso $i = 0$ vale porque $\varphi(H) v_0 = \lambda v_0$.

Sup. que $\varphi(H) v_i = (\lambda - 2i) v_i$,

$$\begin{aligned} \varphi(H) v_{i+1} &= \varphi(H) \varphi(F) v_i = \varphi(F) \overbrace{\varphi(H) v_i}^{=(\lambda-2i) v_i} + \varphi(\overbrace{[H, F]}{=-2F}) v_i \\ &= (\lambda - 2(i + 1)) \varphi(F) v_i = (\lambda - 2(i + 1)) v_{i+1}. \end{aligned}$$

Representações de $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$

(c) Por indução: O caso $i = 0$ vale porque $\varphi(E) v_0 = 0 = v_{-1}$.

Sup. que $\varphi(E) v_i = i(\lambda - i + 1) v_{i-1}$,

$$\begin{aligned}\varphi(E) v_{i+1} &= \varphi(E) \varphi(F) v_i = \varphi(F) \overbrace{\varphi(E) v_i}^{=i(\lambda-i+1)v_{i-1}} + \varphi(\overbrace{[E, F]}{=H}) v_i \\ &= (i(\lambda - i + 1) + \lambda - 2i) v_i = (i + 1)(\lambda - i) v_i.\end{aligned}$$

(d) Seja W o subespaço gerado pelos vectores v_i com $i \geq 0$.

Relações anteriores $\Rightarrow W$ é (V, φ) -invariante

φ irredutível $\Rightarrow W = V$ tem dimensão n

$\varphi(H) v_i = (\lambda - 2i) v_i \Rightarrow v_0, v_1, \dots, v_{n-1}$ são lin. indep. e $v_n = 0$.

$\Rightarrow V = \langle v_0, v_1, \dots, v_{n-1} \rangle$.

Representações de $\mathfrak{sl}(2, \mathbb{C})$

$$(e) \quad \operatorname{tr} \{ \varphi(H) \} = \operatorname{tr} \{ \varphi(E) \varphi(F) \} - \operatorname{tr} \{ \varphi(F) \varphi(E) \} = 0$$

Por outro lado,

$$\operatorname{tr} \{ \varphi(H) \} = \sum_{i=0}^{n-1} \lambda - 2i = n\lambda - n(n-1) = n(\lambda - (n-1)).$$

Logo $\lambda = n - 1$.

□

Representação de $SU(2)$

Seja \mathcal{P}_n o espaço dos polinómios homogêneos de grau n ,
 $p(z) = p(z_1, z_2) = a_0 z_1^n + a_1 z_1^{n-1} z_2 + \dots + a_{n-1} z_1 z_2^{n-1} + a_n z_2^n$
nas variáveis z_1, z_2 .

Proposição $\Phi : SU(2) \rightarrow GL_{\mathbb{C}}(\mathcal{P}_n)$, $\Phi(U) p(z) = p(U^{-1}z)$,
é uma representação irredutível do grupo $SU(2)$.

$$\begin{aligned}\Phi(U_1 U_2) p(z) &= p((U_1 U_2)^{-1}z) = p(U_2^{-1} U_1^{-1}z) \\ &= (\Phi(U_2) p)(U_1^{-1}z) = \Phi(U_1) \Phi(U_2) p(z) .\end{aligned}$$

Representação de $SU(2)$

Lema A representação $\varphi : \mathfrak{sl}(2, \mathbb{C}) \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathcal{P}_n)$ satisfaz:

$$(1) \quad \varphi(H) p(z) = -z_1 \frac{\partial p}{\partial z_1}(z) + z_2 \frac{\partial p}{\partial z_2}(z),$$

$$(2) \quad \varphi(E) p(z) = -z_2 \frac{\partial p}{\partial z_1}(z),$$

$$(3) \quad \varphi(F) p(z) = -z_1 \frac{\partial p}{\partial z_2}(z)$$

Prova. Para calcular $\varphi : \mathfrak{sl}(2, \mathbb{C}) \rightarrow \mathfrak{gl}_{\mathbb{C}}(\mathcal{P}_n)$ observemos que

$$\varphi(X) p(z) = \frac{d}{dt} \left(\Phi(e^{-tX} p(z)) \right)_{t=0}.$$

Representação de $SU(2)$

$$(1) \quad H = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ 0 & -1 \end{pmatrix} \Rightarrow e^{-tH} = \begin{pmatrix} e^{-t} & 0 \\ 0 & e^t \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \varphi(H) p(z) = \frac{d}{dt} p(e^{-t} z_1, e^t z_2)_{t=0} = -z_1 \frac{\partial p}{\partial z_1}(z) + z_2 \frac{\partial p}{\partial z_2}(z).$$

$$(2) \quad E = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 0 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow e^{-tE} = \begin{pmatrix} 1 & -t \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \varphi(E) p(z) = \frac{d}{dt} p(z_1 - t z_2, z_2)_{t=0} = -z_2 \frac{\partial p}{\partial z_1}(z).$$

$$(3) \quad E = \begin{pmatrix} 0 & 0 \\ 1 & 0 \end{pmatrix} \Rightarrow e^{-tE} = \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ -t & 1 \end{pmatrix} \Rightarrow \\ \varphi(E) p(z) = \frac{d}{dt} p(z_1, -t z_1 + z_2)_{t=0} = -z_1 \frac{\partial p}{\partial z_2}(z). \quad \square$$

Representação de $SU(2)$

Proposição Para cada monómio $z_1^i z_2^j \in \mathcal{P}_n$,

$$\varphi(H) z_1^i z_2^j = (j - i) z_1^i z_2^j .$$

Em particular,

$$\text{spec} \{ \varphi(H) \} = \{ -n, -n + 2, \dots, n - 2, n \} .$$

$T = \left\{ R_\theta := \begin{pmatrix} e^{i\theta} & 0 \\ 0 & e^{-i\theta} \end{pmatrix} : 0 \leq \theta \leq 2\pi \right\}$ é um subgrupo abeliano maximal de $SU(2)$, dito um **toro maximal**.

Todo o elemento de $SU(2)$ é conjugado a um elemento de T .

Representação de $SU(2)$

Proposição O endomorfismo $\Phi(e^{R_\theta}) = \Phi(e^{i\theta H}) = e^{i\theta\varphi(H)}$ tem valores próprios $\{e^{-in\theta}, e^{-i(n-2)\theta}, \dots, e^{i(n-2)\theta}, e^{in\theta}\}$.

Os caracteres desta família de representações irredutíveis são

$$\begin{aligned}\chi_\Phi(R_\theta) &= e^{-in\theta} + e^{-i(n-2)\theta} + \dots + e^{i(n-2)\theta} + e^{in\theta} \\ &= \frac{e^{i(n+1)\theta} - e^{-i(n+1)\theta}}{e^{i\theta} - e^{-i\theta}} = \frac{\sin((n+1)\theta)}{\sin\theta}.\end{aligned}$$